

Bohumil Půža
Matematická analýza

Zápisy z přednášky zpracovali:
Dušan Chromý a Jan Šerák

23. května 1995



Obsah

1	Úvodní slovo	3
I	Diferenciální počet jedné proměnné	4
2	Taylorova věta	4
3	Parametricky zadané funkce	7
II	Integrální počet jedné proměnné	11
4	Určitý Riemannův integrál	11
4.1	Konstrukce Riemanova integrálu	11
4.2	Vlastnosti Riemanova integrálu a R-integrabilních funkcí	15
4.3	Metody výpočtu	26
4.4	Aplikace	26
4.5	Nevlastní Riemannův integrál	33
4.6	Doplněk	35
5	Nekonečné řady	37
5.1	Úvod	37
5.2	Absolutně a relativně konvergentní číselné řady, násobení řad	44
5.3	Posloupnosti a řady funkcí	51

III	Diferenciální počet funkcí více proměnných	56
6	Úvod	56
7	Derivace 1. řádu	57
7.1	Parciální a směrová derivace	57
7.2	Diferenciály	60
8	Derivace 2. řádu	65
8.1	Parciální a směrová derivace 2. řádu	65
8.2	Co v lineární algebře nebylo	66
8.3	Diferenciály 2. řádu	67
9	Derivace a diferenciály vyšších řádů	71
9.1	Parciální a směrové derivace vyšších řádů	71
9.2	Co v lineární algebře už vůbec nebylo	71
9.3	Diferenciály vyšších stupňů	73
10	Aplikace	75
10.1	Taylorova věta	75
10.2	Extrémy funkcí	75

Seznam obrázků

1	<i>Cykloida</i>	7
2	<i>Asteroida</i>	8
3	<i>Kardioida</i>	8
4	<i>Descartův list</i>	9
5	graf funkce $x = \frac{t^2}{t-1}$, $y = \frac{t}{t^2-1}$	10
6	<i>Konstrukce Riemmanova integrálu</i>	11
7	Graf funkce $y = \sin \frac{1}{x}$	19
8	<i>Geometrický význam první věty o střední hodnotě</i>	23
9	<i>Odvození obsahu obrazce, omezeného funkcí v polární s.s.</i>	28
10	<i>K odvození délky rovinné křivky</i>	28
11	<i>Odvození objemu tělesa pomocí příčných řezů</i>	29
12	<i>Odvození objemu rotačního tělesa</i>	30
13	<i>Odvození polohy těžiště rovinného obrazce</i>	32
14	<i>K důkazu nutné podmínky konvergence</i>	34

1 Úvodní slovo

Zápisky z přednášky Bohumila Půži *Matematická analýza* zpracovali dva autoři, což je unikát v dějinách ZKUSTO. První dvě části zpracoval Dušan Chromý. Já jsem byl posléze požádán o dokončení rozpracovaného díla. Dodal jsem tedy těmto zápiskům výsledný tvar, aby měly podobné členění a tvar jako zápisky [7], a dopsal třetí část těchto zápisků.

Tyto zápisky a zápisky [7] tvoří kompletní soubor znalostí z matematické analýzy (s výjimkou triviálních, které jsou probírány na středních školách¹) požadovaných ke státní závěrečné zkoušce z matematické informatiky.

Jan Šerák

¹Jedná se o celý úvod do diferenciálního počtu jedné proměnné, kde jsou definovány číselné obory a pojmy jako *limita funkce*, *spojitost funkce*, *derivace* atd.

Část I

Diferenciální počet jedné proměnné

2 Taylorova věta

Definice 2.1

Bud' f funkce, která má v bodě x_0 konečné derivace až do řádu n včetně ($n \in \mathbb{N}$). Taylorovým polynomem n -tého řádu funkce f v bodě x_0 rozumíme:

$$T_n(f, x_0)(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!}(x - x_0)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$

Věta 2.2

Je-li $T_n(f, x_0)(x)$ Taylorův polynom funkce f n -tého řádu, pak:

$$\begin{aligned} T_n(f, x_0)(x_0) &= f(x_0) \\ T_n'(f, x_0)(x_0) &= f'(x_0) \\ &\vdots \\ T_n^{(k)}(f, x_0)(x_0) &= f^{(k)}(x_0) \quad (k = 0, 1, \dots, n) \end{aligned}$$

Důkaz:

- 1) dosazením $T_n(f, x_0)(x_0) = f(x_0)$
- 2) derivací a dosazením $T_n'(f, x_0)(x_0) = f'(x_0)$ a dále indukcí.

□

Definice 2.3

Bud' f funkce s konečnou derivací až do řádu n včetně v bodě x_0 , $T_n(f, x_0)(x_0)$ Taylorův polynom této funkce. Položme $R_n(f, x_0)(x) = f(x) - T_n(f, x_0)(x)$. Potom formule $f(x) = T_n(f, x_0)(x) + R_n(f, x_0)(x)$ se nazývá Taylorův vzorec a funkce $R_n(f, x_0)(x)$ je tzv. Taylorův zbytek funkce f po n -tém členu (zbytek n -tého řádu).

Věta 2.4 TAYLOROVA

Nechť f má vlastní derivaci až do řádu $n + 1$ včetně v bodě x_0 a jeho jistém okolí $\sigma(x_0)$, funkce $\varphi(t)$ je v $\sigma(x_0)$ spojitá a má zde vlastní derivaci různou od nuly. Potom $\forall x \in \sigma(x_0) \exists \xi$ ležící mezi body x, x_0 tak, že

$$R_n(f, x_0)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} \frac{(x - \xi)^n}{\varphi'(\xi)} [\varphi(x) - \varphi(x_0)]$$

Volbou $\varphi(t) = (x - t)^{n+1}$ dostaneme

$$R_n(f, x_0)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} \quad (\text{Lagrangeův tvar})$$

volbou $\varphi(t) = t$

$$R_n(f, x_0)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} (x - \xi)^n (x - x_0) \quad (\text{Cauchyho tvar})$$

Důkaz: Zvolme $x \in \sigma(x_0)$ libovolné, ale pevné a položme

$$F(t) = f(x) - f(t) - f'(t) \frac{x-t}{1!} - f''(t) \frac{(x-t)^2}{2!} - \dots - f^{(n)}(t) \frac{(x-t)^n}{n!}$$

Zřejmě $F(x) = 0$, $F(x_0) = f(x) - T_n(f, x_0)(x)$, dále F má derivaci,

$$F'(t) = -f'(t) - [f^n(t) \frac{x-t}{1!} - f'(t)] - \dots = -\frac{f^{(n+1)}(t)}{n!} (x-t)^n$$

Tedy fce F a φ splňují na intervalu x, x_0 předpoklady věty. Tedy existuje číslo ξ mezi body x, x_0 tak, že

$$\frac{F(x) - F(x_0)}{\varphi(x) - \varphi(x_0)} = \frac{F'(\xi)}{\varphi'(\xi)} \Rightarrow R_n(f, x_0)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} \frac{(x - \xi)^n}{\varphi'(\xi)} [\varphi(x) - \varphi(x_0)]$$

□

Poznámka 2.5

1) $\xi = x_0 + \theta(x - x_0)$, kde $\theta \in (0, 1)$

2) je-li $x_0 = 0$, hovoříme o tzv. *MacLaurinově polynomu*

$$f(x) = f(0) + \frac{f'(0)}{1!}x + \frac{f''(0)}{2!}x^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + \underbrace{R_n(f, 0)(x)}_{R_n(f)(x)}$$

kde

$$R_n(f)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\theta x)}{(n+1)!}x^{n+1} \quad (\text{Lagrangeův tvar})$$

$$R_n(f)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\theta x)}{n!}(1 - \theta)^n x^{n+1} \quad (\text{Cauchyho tvar})$$

3)

$$f(x) = f(x_0) + \frac{df(x_0)}{1!} + \frac{d^2f(x_0)}{2!} + \dots + \frac{d^n f(x_0)}{n!} + R_n(f, x_0)(x)$$

Věta 2.6 T-POLYNOMY NĚKTERÝCH ELEMENTÁRNÍCH FUNKCÍ

$$\begin{aligned} e^x &= 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + R_n(x) & R_n(x) &= \frac{x^{n+1}e^{\theta x}}{(n+1)!} \\ \sin x &= x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{x^{2n-1}}{(2n-1)!} + R_{2n-1}(x) & R_{2n-1}(x) &= (-1)^n \frac{\sin \theta x}{(2n)!} x^{2n} \\ \cos x &= 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + R_{2n}(x) & R_{2n}(x) &= (-1)^{n+1} \frac{\sin \theta x}{(2n+1)!} x^{2n+1} \\ \ln(1+x) &= x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{x^n}{n} + R_n(x) & R_n(x) &= (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n(1+\theta x)^{n+1}} \\ (1+x)^k &= 1 + kx + \frac{k(k-1)}{2!}x^2 + \dots + \frac{k(k-1)\dots(k-n+1)}{n!}x^n + R_n(x) \\ & & R_n(x) &= \frac{k(k-1)\dots(k-n)(1+\theta x)^{k-n-1}}{(n+1)!}x^{n+1} \\ \arctan x &= x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{x^{2n-1}}{(2n-1)} + R_{2n-1}(x) \end{aligned}$$

Důkaz: Přímým dosazením.

□

Věta 2.7 O VLASTNOSTECH T-ZBYTKU

Nechť f splňuje předpoklady Taylorovy věty, potom

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{R_n(f, x_0)(x)}{(x - x_0)^{n+1}} = \frac{f^{(n+1)}(x_0)}{(n+1)!}$$

Důkaz: Několikanásobnou aplikací Cauchyho věty.

□

Příklad 2.1

- 1) Vypočtete číslo e s chybou menší než 10^{-3}

$$e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + R_n(x) \quad R_n(x) = \frac{x^{n+1}e^{\theta x}}{(n+1)!}$$

$\theta \in (0, 1)$ a přitom požadujeme $0 < |R_n(x)| < 10^{-3}$, tj.

$$0 < R_n(x) < \frac{e}{(n+1)!} < \frac{3}{(n+1)!} < 10^{-3} \Rightarrow n \geq 6$$

- 2) Najděte MacLaurinův polynom nejmenšího stupně, který na intervalu $\langle 0, 1 \rangle$ aproximuje funkci $\log(1+x)$ s přesností 10^{-2} .

Řešení ponecháváme čtenáři k procvičení.

3 Parametricky zadané funkce

Definice 3.1

Nechť φ, ψ jsou funkce spojité na $\langle \alpha, \beta \rangle$. Pak množinu všech bodů $[x, y] = [\varphi(t), \psi(t)]$ pro $t \in \langle \alpha, \beta \rangle$ v rovině o kartézské soustavě souřadnic nazýváme *spojitou křivkou*. Rovnice

$$\begin{aligned}x &= \varphi(t) \\y &= \psi(t), \quad t \in \langle \alpha, \beta \rangle\end{aligned}$$

jsou tzv. *parametrické rovnice* této křivky.

Jestliže $\varphi(\alpha) = \varphi(\beta)$ a $\psi(\alpha) = \psi(\beta)$, nazýváme křivku *uzavřenou*. Bod $[\varphi(\alpha), \psi(\alpha)] \equiv [\varphi(\beta), \psi(\beta)]$ se nazývá *uzlový* (resp. *větvení* nebo *násobný*). Vzniká řada úskalí — např. Peanova křivka, která vyplňuje jednotkový čtverec.

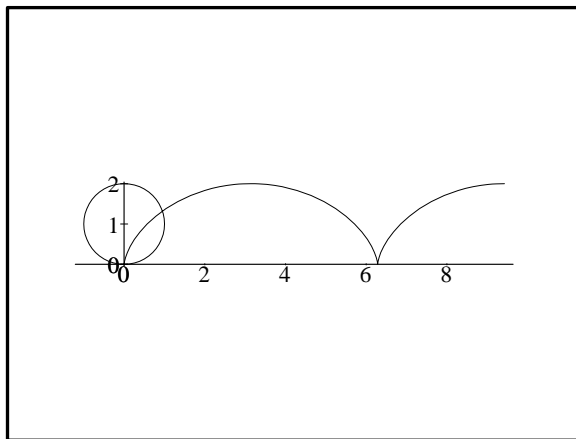
Příklad 3.1

(a) kružnice

$$\begin{aligned}x &= x_0 + r \cos t \\y &= y_0 + r \sin t, \quad x_0, y_0 \in \mathbf{R}, \quad t \in \langle 0, 2\pi \rangle\end{aligned}$$

(b) cykloida — křivka opisovaná bodem na kružnici valící se po přímce (viz obr. 1)².

$$\begin{aligned}x &= r(t - \sin t) \\y &= r(1 - \cos t), \quad x_0, y_0 \in \mathbf{R}, \quad t \in \langle 0, 2\pi \rangle\end{aligned}$$

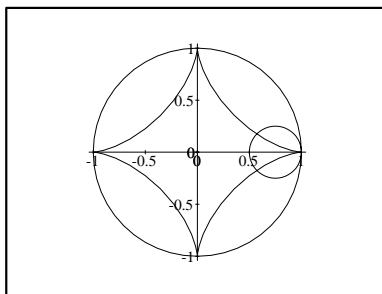


Obrázek 1: *Cykloida*

(c) asteroida — křivka opisovaná bodem na kružnici o poloměru $r/4$, valící se zevnitř po obvodu kružnice o poloměru r (viz obr. 2).

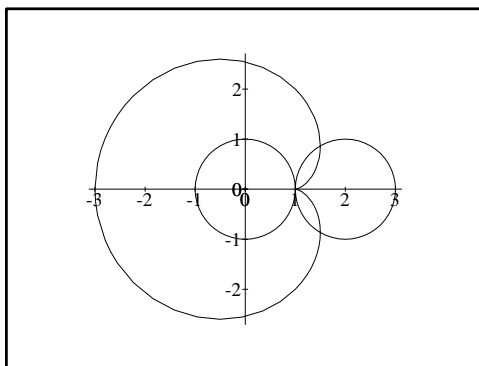
$$\begin{aligned}x &= r \cos^3 t \\y &= r \sin^3 t, \quad x_0, y_0 \in \mathbf{R}, \quad t \in \langle 0, 2\pi \rangle\end{aligned}$$

²Všechny obrázky k tomuto příkladu byly kresleny s volbou $r = 1$, resp. $a = 1$

Obrázek 2: *Asteroida*

- (d) kardioida — dráha bodu na kružnici o poloměru r , valící se zvnějšku po obvodu kružnice téhož poloměru (viz obr. 3).

$$\begin{aligned}x &= r(2 \cos t - \cos 2t) \\y &= r(2 \sin t - \sin 2t), \quad x_0, y_0 \in \mathbf{R}, t \in \langle 0, 2\pi \rangle\end{aligned}$$

Obrázek 3: *Kardioida*

- (e) Descartův list — asymptotou této křivky je přímka $y = -x - a$ (viz obr. 4).

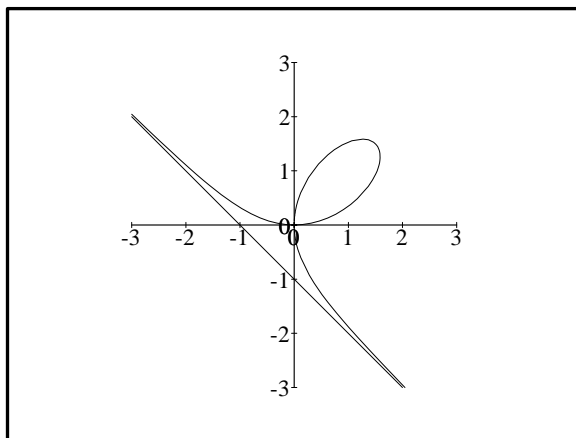
$$\begin{aligned}x &= \frac{3at}{1+t^3} \\y &= \frac{3at^2}{1+t^3}, \quad t \in \mathbf{R}\end{aligned}$$

Věta 3.2 O DERIVACI PARAMETRICKÉ FUNKCE

Bud' $x = \varphi(t)$, $y = \psi(t)$, $t \in J$ (J je interval) parametrické vyjádření grafu funkce $y = f(x)$. Jestliže φ, ψ mají v J derivaci, přičemž $\varphi' \neq 0 \forall t \in J$, potom funkce f má v J derivaci

$$f'(x) = \frac{\psi'(t)}{\varphi'(t)}$$

Důkaz: Podle věty je buď $\varphi' > 0$ nebo $\varphi' < 0$ v J , tedy φ je ryze monotónní na J . Lze tedy sestavit inverzní funkci $\varphi^{-1} : t = \varphi^{-1}(x)$. Potom $f(x) = y = \psi(t) = \psi[\varphi^{-1}(x)]$ a z předpokladu o φ, ψ plyne existence derivace f a podle věty

Obrázek 4: *Descartův list*

o derivaci složení funkcí a derivate inverzní funkce platí:

$$f'(x) = \psi'[\varphi^{-1}(x)][\varphi^{-1}(x)]' = \psi'(t) \frac{1}{\varphi'(t)}$$

□

Poznámka 3.3 VÝPOČET 2.DERIVACE PARAMETRICKY ZADANÉ FUNKCE

$x = \varphi(t)$, $y = \psi(t)$ necht' je parametrické vyjádření grafu funkce $y = f(x)$. Za předpokladů předchozí věty platí

$$y' = f'(x) = \frac{\psi'(t)}{\varphi'(t)}$$

Jestliže existuje dokonce 2.derivace funkcí φ, ψ , pak

$$y'' = \frac{d}{dx}(y') = \frac{d \frac{\psi'(t)}{\varphi'(t)}}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{\psi''(t)\varphi'(t) - \psi'(t)\varphi''(t)}{\varphi'^2(t)} \frac{1}{\varphi'(t)}$$

Příklad 3.2

Sestrojte graf funkce f :

$$x = \frac{t^2}{t-1}, \quad y = \frac{t}{t^2-1}$$

1) Dostáváme

$$t \neq 1, \quad \varphi'(t) = \frac{dx}{dt} = \dots = \frac{t(t-2)}{(t-1)^2}$$

čímž je interval $(-\infty, \infty)$ rozdělen na čtyři části $\overbrace{(-\infty, 0)}^I \cup \overbrace{(0, 1)}^{II} \cup \overbrace{(1, 2)}^{III} \cup \overbrace{(2, \infty)}^{IV}$ v nichž je $\varphi' \neq 0$ a tedy dělí graf funkce $x = \varphi(t)$, $y = \psi(t)$ na čtyři samostatné větve, ve kterých je φ pro příslušné t ryze monotónní, a sice rostoucí pro $t \in (-\infty, 0)$ a $(2, \infty)$ a klesající pro $t \in (0, 1)$ a $(1, 2)$.

2)

$$\frac{dy}{dt} = \dots = -\frac{t^2+1}{(t^2-1)^2}, \quad \frac{df}{dt} = \frac{dy/dt}{dx/dt} = \dots = -\frac{t^2+1}{t(t-2)(t+1)^2}$$

Tedy f je rostoucí pro $t \in (0, 2)$, klesající pro $t \in (-\infty, 0) \cup (2, \infty)$.

3) I:

$$\begin{aligned}
 t \rightarrow -\infty &\Rightarrow x \rightarrow -\infty, y \rightarrow 0 \\
 t \rightarrow -1_- &\Rightarrow x \rightarrow -1/2, y \rightarrow -\infty \\
 t \rightarrow -1_+ &\Rightarrow x \rightarrow -1/2, y \rightarrow \infty \\
 t = 0 &\Rightarrow x = 0, y = 0
 \end{aligned}$$

II:

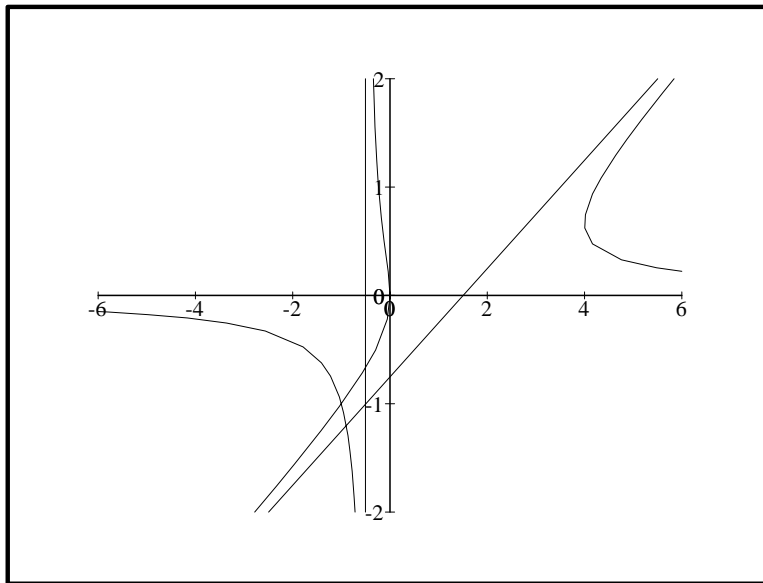
$$t \rightarrow 1_- \Rightarrow x \rightarrow -\infty, y \rightarrow -\infty$$

III:

$$\begin{aligned}
 t \rightarrow 1_+ &\Rightarrow x \rightarrow \infty, y \rightarrow \infty \\
 t = 2 &\Rightarrow x = 4, y = 2/3
 \end{aligned}$$

IV:

$$t \rightarrow \infty \Rightarrow x \rightarrow \infty, y \rightarrow 0$$

Obrázek 5: graf funkce $x = \frac{t^2}{t-1}$, $y = \frac{t}{t^2-1}$

Část II

Integrální počet jedné proměnné

4 Určitý Riemannův integrál

4.1 Konstrukce Riemanova integrálu

Definice 4.1

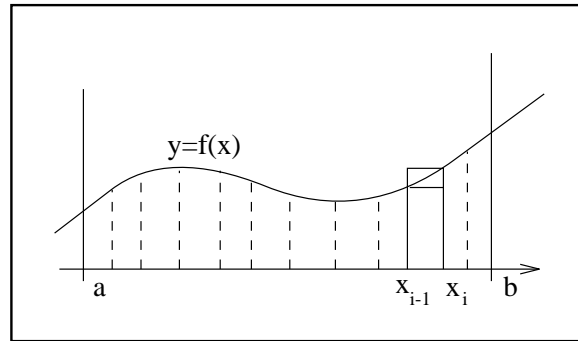
Buď f funkce, $f \geq 0$ na $\langle a, b \rangle$, f omezená na $\langle a, b \rangle$. Pak posloupnost $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ nazveme dělení D intervalu $\langle a, b \rangle$, $\langle x_{i-1}, x_i \rangle$ $i = 1, \dots, n$ je i -tý dělicí interval, x_i jsou dělicí body dělení D . Dále označíme

$$m_i = \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x), \quad M_i = \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) \quad i = 1, \dots, n$$

$$s(D, f) = \sum_{i=1}^n m_i(x_{i-1}, x_i) \quad \text{dolní součet příslušný funkci } f \text{ a dělení } D$$

$$S(D, f) = \sum_{i=1}^n M_i(x_{i-1}, x_i) \quad \text{horní součet příslušný funkci } f \text{ a dělení } D$$

Je-li D dělení takové, že každý bod dělení D je i bodem dělení D_1 , pak se D_1 nazývá zjemnění dělení D , píšeme $D \subseteq D_1$.



Obrázek 6: Konstrukce Riemmanova integrálu

Lemma 4.2 VLASTNOSTI HORNÍCH A DOLNÍCH SOUČTŮ

Nechť f je funkce omezená na $\langle a, b \rangle$, např. $c \leq f(x) \leq d \quad \forall x \in \langle a, b \rangle$ a D_1, D_2 jsou libovolná dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Potom

$$c(b-a) \leq s(D_1, f) \leq S(D_2, f) \leq d(b-a)$$

Důkaz:

1) Nejdříve dokážeme, že $c(b-a) \leq s(D, f) \leq S(D, f) \leq d(b-a)$ pro libovolné dělení D . Předně

$$c \leq f(x) \leq d \quad \forall x \in \langle a, b \rangle \Rightarrow c \leq m_i \leq M_i \leq d \quad \forall i = 1, \dots, n$$

kde D je $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$. Vynásobením (x_{i-1}, x_i) :

$$c(x_{i-1}, x_i) \leq m_i(x_{i-1}, x_i) \leq M_i(x_{i-1}, x_i) \leq d(x_{i-1}, x_i)$$

a sečtením

$$c \sum_{i=1}^n (x_{i-1}, x_i) \leq s(D, f) \leq S(D, f) \leq d \sum_{i=1}^n (x_{i-1}, x_i)$$

$$\sum_{i=1}^n (x_{i-1}, x_i) = (x_1 - x_0) + (x_2 - x_1) + \dots + (x_{n-1} - x_{n-2}) + (x_n - x_{n-1}) = x_n - x_0 = b - a$$

tedy

$$c(b - a) \leq s(D, f) \leq S(D, f) \leq d(b - a)$$

2) Dokážeme, že

$$\begin{aligned} s(D, f) &\leq s(D_*, f) \\ S(D, f) &\geq S(D_*, f) \end{aligned}$$

kde D je libovolné dělení a D_* jeho libovolné zjemnění, tj. $D \subseteq D_*$. Označíme

$$D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

$$D_* : a = y_0 < y_1 < \dots < y_{m-1} < y_m = b$$

a dále $\langle x_{i-1}, x_i \rangle$ je i -tý dělicí interval D . Protože D_* je zjemněním D , pak existují body $y_r, y_s \in D_*$ tak, že $y_r = x_{i-1}, y_s = x_i$. Zřejmě $r < s$. Dále označme

$$\begin{aligned} m_i &= \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x), & M_i &= \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) \\ m'_k &= \inf_{x \in \langle x_{k-1}, x_k \rangle} f(x), & M'_k &= \sup_{x \in \langle x_{k-1}, x_k \rangle} f(x) \end{aligned}$$

přičemž $k = r + 1, \dots, s$; $m_i \leq m'_k$, $M_i \geq M'_k$. Odtud

$$\sum_{k=r+1}^s m'_k (y_k - y_{k-1}) \geq \sum_{k=r+1}^s m_i (y_k - y_{k-1}) = m_i (y_s - y_r) = m_i (x_i - x_{i-1})$$

Tedy příspěvek dělicího intervalu $\langle x_{i-1}, x_i \rangle$ k $s(D, f)$ je menší nebo roven příspěvku téhož intervalu ve zjemněném dělení, tj. $s(D, f) \leq s(D_*, f)$. Analogicky $S(D, f) \geq S(D_*, f)$.

3) Buďte nyní D_1, D_2 libovolná dělení intervalu $\langle a, b \rangle$ a $D \supseteq D_1 \cup D_2$ (společné zjemnění). Potom z předchozích částí důkazu plyne

$$c(b - a) \leq s(D_1, f) \leq s(D, f) \leq S(D, f) \leq S(D_2, f) \leq d(b - a)$$

□

Definice 4.3

Množinu všech dělení intervalu $\langle a, b \rangle$ označíme $\mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$. Podle lemmatu 4.2 jsou množiny $\{s(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\}$, $\{S(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\}$ ohraničené.

Z axiomu supréma (resp. infima) plyne, že

$$\begin{aligned} \inf\{s(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\} &= c(b - a), & c &= \inf_{x \in \langle a, b \rangle} f(x) \\ \sup\{s(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\} &= \int_a^b f(x) dx & \text{dolní Riemannův integrál funkce } f \text{ na } \langle a, b \rangle \\ \inf\{S(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\} &= \int_a^b f(x) dx & \text{horní Riemannův integrál funkce } f \text{ na } \langle a, b \rangle \\ \sup\{S(D, f) \mid D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)\} &= d(b - a), & d &= \sup_{x \in \langle a, b \rangle} f(x) \end{aligned}$$

Věta 4.4 O VZTAHU DOLNÍHO A HORNÍHO RIEMANNOVA INTEGRÁLU

$$c(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq d(b - a), \quad c \leq f(x) \leq d \forall x \in \langle a, b \rangle$$

Důkaz: Plyne bezprostředně z definice dolního a horního R-integrálu a z lemmatu 4.2.

□

Definice 4.5

Jestliže $\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$, říkáme, že funkce f má na intervalu $\langle a, b \rangle$ *určitý Riemannův integrál* a hodnotu tohoto integrálu klademe

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

Takovou funkci nazýváme *R-integrabilní* na $\langle a, b \rangle$, značíme $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$. Jestliže $\int_a^b f(x) dx < \int_a^b f(x) dx$, říkáme, že funkce f není na $\langle a, b \rangle$ R-integrabilní a její R-integrál nedefinujeme.

Příklad 4.1

1) Konstantní funkce $f(x) = c$ ($c \in \mathbf{R}$) je na libovolném intervalu $\langle a, b \rangle$ R-integrabilní.

$$m = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} f(x), \quad M = \sup_{x \in \langle a, b \rangle} f(x)$$

Podle věty 4.4 (o vztahu dolního a horního R-integrálu):

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$

Protože $c = m, c = M$

$$c(b-a) \leq \int_a^b c dx \leq \int_a^b c dx \leq c(b-a) \Rightarrow \int_a^b c dx = c(b-a)$$

2) Dirichletova funkce $\chi(x)$ nemá na $\langle 0, 1 \rangle$ R-integrál.

$$\chi(x) = \begin{cases} 0, & x \in \langle 0, 1 \rangle \setminus \mathbf{Q} \\ 1, & x \in \mathbf{Q} \cap \langle 0, 1 \rangle \end{cases}$$

Označme $D : 0 = x_0 < x_1 < \dots < x_n = 1$ libovolné dělení intervalu $\langle 0, 1 \rangle$.

$$\begin{aligned} m_i &= \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} \chi(x) = 0 \\ M_i &= \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} \chi(x) = 1 \end{aligned}$$

a odtud

$$\begin{aligned} s(D, \chi) &= \sum_{i=1}^n m_i(x_i - x_{i-1}) = 0 & \int_0^1 \chi(x) dx &= 0 \\ S(D, \chi) &= \sum_{i=1}^n M_i(x_i - x_{i-1}) = 1 & \int_0^1 \chi(x) dx &= 1 \end{aligned}$$

Definice 4.6

Číslo $\max_{i=1, \dots, n} (x_i - x_{i-1})$, kde x_0, x_1, \dots, x_n jsou dělicí body nějakého dělení D , se nazývá *norma dělení* D , značíme $\nu(D)$.

Lemma 4.7

Nechť f je funkce ohraničená na $\langle a, b \rangle$. Potom $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ tak, že pro každé dělení $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ takové, že $\nu(D) < \delta$ platí

$$\int_a^b f(x) dx \leq S(D, f) < \int_a^b f(x) dx + \varepsilon$$

Důkaz: Viz [1, 4].

□

Definice 4.8

Bud' $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ nějaké dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Pak

$$\Xi = \{\xi_i \mid x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i, i = 1, \dots, n\}$$

je výběr reprezentantů dělení D , ξ_i je reprezentant i -tého dělicího intervalu a

$$\sigma(D, \Xi, f) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

je *integrální suma* příslušná funkci f , dělení D a výběru reprezentantů Ξ .

Zřejmě

$$s(D, f) \leq \sigma(D, \Xi, f) \leq S(D, f) \quad \forall D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$$

Jestliže $\forall n \in \mathbb{N}$ je dáno dělení $D_n \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, říkáme, že je dána posloupnost $\{D_n\}_{n=1}^{\infty}$ dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Jestliže dokonce $\nu(D_n) \rightarrow 0$ pro $n \rightarrow \infty$, pak se tato posloupnost nazývá *nulová*.

Věta 4.9

- (a) Je-li f ohraničená na $\langle a, b \rangle$, $\{D_n\}$ nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$ a Ξ_n příslušný výběr reprezentantů dělení D_n , pak

$$\begin{aligned} s(D_n, f) &\rightarrow \int_{\underline{a}}^b f(x) dx \\ S(D_n, f) &\rightarrow \int_a^{\overline{b}} f(x) dx \end{aligned}$$

- (b) Jestliže f je R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$, pak

$$\sigma(D_n, \Xi_n, f) \rightarrow \int_a^b f(x) dx$$

Důkaz:

- (a) Bud' $\varepsilon > 0$ libovolné. Podle lemmatu 4.7 $\exists \delta > 0$ tak, že $\forall D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle) : \nu(D) < \delta$ platí

$$\int_a^{\overline{b}} f(x) dx \leq S(D, f) < \int_{\underline{a}}^b f(x) dx + \varepsilon$$

tedy

$$\left| S(D, f) - \int_a^{\overline{b}} f(x) dx \right| < \varepsilon$$

Protože $\nu(D_n) \rightarrow 0, \exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, n \in \mathbb{N}$ platí $\nu(D_n) < \delta$ a tedy pro tato n platí předchozí nerovnost, tj.

$$S(D_n, f) \rightarrow \int_a^{\overline{b}} f(x) dx$$

analogicky

$$s(D_n, f) \rightarrow \int_{\underline{a}}^b f(x) dx$$

(b) Z předpokladu R-integrability funkce f na $\langle a, b \rangle$:

$$S(D_n, f) \rightarrow \int_a^b f(x) dx$$

$$s(D_n, f) \rightarrow \int_a^b f(x) dx$$

Zbytek vyplývá z věty o třech limitách.

□

Věta 4.10 NEWTON-LEIBNITZOVA FORMULE, ZÁKLADNÍ VĚTA INTEGRÁLNÍHO POČTU

Nechť f je R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$ a F je spojitá na $\langle a, b \rangle$ a primitivní k f . Potom

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Důkaz: Nechť $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$. Protože F splňuje na každém $\langle x_{i-1}, x_i \rangle$, $i = 1, \dots, n$ předpoklady Lagrangeovy věty (diferenciální počet I), $\exists \xi_i \in (x_{i-1}, x_i)$ tak, že

$$F(x_i) - F(x_{i-1}) = F'(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) = f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

Sečtením

$$\sum_{i=1}^n [F(x_i) - F(x_{i-1})] = \sigma(D, \Xi, f)$$

Především

$$\sum_{i=1}^n [F(x_i) - F(x_{i-1})] = [F(x_1) - F(x_0)] + [F(x_2) - F(x_1)] + \dots + [F(x_n) - F(x_{n-1})] = F(b) - F(a)$$

Dále, z předpokladu R-integrability f na $\langle a, b \rangle$

$$\sigma(D_n, \Xi_n, f) \rightarrow \int_a^b f(x) dx$$

kde $\{D_n\}$ je libovolná nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$ a Ξ_n je příslušný výběr reprezentantů. Tedy celkem

$$F(b) - F(a) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma(D_n, \Xi_n, f) \stackrel{V4.9(b)}{=} \int_a^b f(x) dx$$

□

4.2 Vlastnosti Riemanova integrálu a R-integrabilních funkcí

Lemma 4.11 NUTNÁ A POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA R-INTEGRABILITY

Bud' f funkce ohraničená na $\langle a, b \rangle$. Pak f je R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$ právě, když

$$\forall \varepsilon \exists D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle) : S(D, f) - s(D, f) < \varepsilon$$

Důkaz: Předpokládejme nejprve $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$. $\varepsilon > 0$ volíme libovolné konstantní. Podle lemmatu 4.7 existuje k číslu $\frac{\varepsilon}{2} > 0$ dělení $D_1 \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, resp. $D_2 \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ tak, že

$$\int_a^b f(x) d(x) \leq S(D_1, f) < \int_a^b f(x) d(x) + \frac{\varepsilon}{2}$$

$$\int_a^b f(x) d(x) - \frac{\varepsilon}{2} < s(D_2, f) \leq \int_a^b f(x) d(x)$$

Odtud a z předpokladu R-integrability f plyne (s použitím lemmatu 4.2): $\forall D \supseteq D_1 \cup D_2$ (společné zjemnění)

$$\int_a^b f(x) dx \leq S(D, f) \leq S(D_1, f) < \int_a^b f(x) dx + \frac{\varepsilon}{2}$$

$$\int_a^b f(x) dx - \frac{\varepsilon}{2} < s(D_2, f) \leq s(D, f) \leq \int_a^b f(x) dx$$

a tedy

$$S(D, f) - s(D, f) < \int_a^b f(x) dx + \frac{\varepsilon}{2} - \left[\int_a^b f(x) dx - \frac{\varepsilon}{2} \right] = \varepsilon$$

Nechť naopak $\forall \varepsilon > 0 \exists D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle) : S(D, f) - s(D, f) < \varepsilon$ tj.

$$S(D, f) < s(D, f) + \varepsilon \Rightarrow \int_a^b f(x) d(x) < \int_a^b f(x) d(x) + \varepsilon \Rightarrow \int_a^b f(x) d(x) \leq \int_a^b f(x) d(x)$$

a protože současně platí i opačná nerovnost, nutně

$$\int_a^b f(x) d(x) = \int_a^b f(x) d(x)$$

tj. f je R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$. □

Věta 4.12 O TŘÍDÁCH R-INTEGRABILNÍCH FUNKCÍ

(a) Nechť funkce f je na intervalu $\langle a, b \rangle$ monotónní. Pak $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.

(b) Nechť funkce f je na intervalu $\langle a, b \rangle$ spojitá. Pak $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.

Důkaz:

(a) Buď f neklesající na $\langle a, b \rangle$ (případ, kdy f je nerostoucí — analogicky). Zřejmě $f(a) \leq f(x) \leq f(b) \forall x \in \langle a, b \rangle$, tedy f je na $\langle a, b \rangle$ ohraničená. Buď $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$, $\nu(D) < \delta$. Protože

$$m_i(f) = \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) = f(x_{i-1})$$

$$M_i(f) = \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) = f(x_i) \quad i = 1, \dots, n$$

tedy

$$S(D, f) - s(D, f) = \sum_{i=1}^n f(x_i)(x_i - x_{i-1}) - \sum_{i=1}^n f(x_{i-1})(x_i - x_{i-1}) =$$

$$= \sum_{i=1}^n [f(x_i) - f(x_{i-1})](x_i - x_{i-1}) \leq \delta \sum_{i=1}^n [f(x_i) - f(x_{i-1})] \leq \delta[f(b) - f(a)]$$

Je-li $f(a) = f(b)$, pak f je na $\langle a, b \rangle$ konstantní a tedy i R-integrabilní (podle příkladu 4.1). Nechť $f(a) < f(b)$. Zřejmě $\forall \varepsilon > 0 \exists D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ s normou $\nu(D) < \frac{\varepsilon}{f(b) - f(a)}$, pro něž platí

$$S(D, f) - s(D, f) < \frac{\varepsilon}{f(b) - f(a)} [f(b) - f(a)] = \varepsilon$$

Ostatní z lemmatu 4.11.

(b) Buď $\varepsilon > 0$ libovolné. Protože f je spojitá na $\langle a, b \rangle$, je na $\langle a, b \rangle$ spojitá dokonce stejnoměrně (Heine-Cantorova věta — diferenciální počet I). Tj. $\forall \frac{\varepsilon}{b-a} \exists \delta > 0 \forall x_1, x_2 \in \langle a, b \rangle : |x_1 - x_2| < \delta$ je $|f(x_1) - f(x_2)| < \frac{\varepsilon}{b-a}$.

Buď $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$, $\nu(D) < \delta$. Podle 2. Weierstrassovy věty z DP I $\exists \xi_i^*, \xi_i^{**} \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle$, $i = 1, \dots, n$ tak, že

$$m_i(f) = \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) = f(\xi_i^*), \quad M_i(f) = \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} f(x) = f(\xi_i^{**})$$

Protože

$$|\xi_i^* - \xi_i^{**}| < \delta, \quad f(\xi_i^{**}) - f(\xi_i^*) < \frac{\varepsilon}{b-a}$$

tedy

$$\begin{aligned} S(D, f) - s(D, f) &= \sum_{i=1}^n f(\xi_i^{**})(x_i - x_{i-1}) - \sum_{i=1}^n f(\xi_i^*)(x_i - x_{i-1}) = \dots < \\ &< \frac{\varepsilon}{b-a} \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) = \frac{\varepsilon}{b-a} (b-a) = \varepsilon \end{aligned}$$

Ostatní z lemmatu 4.11. □

Definice 4.13

Řekneme, že bodová množina $M \subset \mathbf{R}$ má *míru nula* (podle Jordana), jestliže pro každé $\varepsilon > 0$ existuje konečný počet uzavřených intervalů h_1, h_2, \dots, h_k tak, že platí

- 1) $m(h_1) + m(h_2) + \dots + m(h_k) < \varepsilon$, kde $m(h_i)$ je délka intervalu h_i
- 2) $\forall x \in M \exists h_i$ tak, že x je vnitřním bodem intervalu h_i

Příklad 4.2

- 1) $M = \{a_1, \dots, a_n\}$... konečně-prvková bodová množina

$$k = n, \quad \forall \varepsilon > 0 : h_i = \langle a_i - \frac{\varepsilon}{3n}, a_i + \frac{\varepsilon}{3n} \rangle$$

Množina M má tedy míru 0.

- 2) $M = \{1, \frac{1}{2}, \dots, \frac{1}{n}, \dots\}$ nekonečná konvergentní. Pro libovolné $\varepsilon > 0$ leží skoro všechny body (všechny body až na konečný počet) v intervalu $\langle -\frac{\varepsilon}{4}, \frac{\varepsilon}{4} \rangle$, zbývající body (jejich počet označme m) leží v intervalech o délce $\frac{\varepsilon}{3m}$. M má tedy míru 0.

Věta 4.14

Buď f ohraničená ohraničená na $\langle a, b \rangle$ a necht' množina bodů nespojitosti této funkce má Jordanovskou míru nula. Pak $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.

Důkaz: Důkaz je zřejmý, uvědomíme-li si, že pokud má množina bodů nespojitosti Jordanovu míru 0, pak ji lze rozdělit v těchto bodech na spojitě intervaly. Výsledek tvrzení je pak důsledkem lemmatu 4.11. □

Poznámka 4.15 LEBESGUEOVA VĚTA

Buď f ohraničená ohraničená na $\langle a, b \rangle$. $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle) \Leftrightarrow f$ je skoro všude spojitá (tj. množina bodů, na nichž je nespojitá, má Lebesgueovskou míru nula)

Důsledek 4.16

- 1) Je-li funkce f ohraničená na $\langle a, b \rangle$ a množina jejích bodů nespojitosti je konečná, pak $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.
- 2) Je-li funkce f ohraničená na $\langle a, b \rangle$ a posloupnost jejích bodů nespojitosti konverguje v $\langle a, b \rangle$, pak $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.
- 3) Necht' f, g jsou funkce ohraničené na $\langle a, b \rangle$ a takové, že $f(x) = g(x)$ pro všechna $x \in \langle a, b \rangle$ s výjimkou množiny o Jordanovské míře nula. Pak nastává právě jedna z možností:

$$(a) f, g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle) \text{ a } \int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$$

(b) ani jedna z nich není R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$

Důkaz: Dokážeme pouze tvrzení 3. Buď $K > 0$ takové, že $|f(x)| \leq K$, $|g(x)| \leq K \forall x \in \langle a, b \rangle$, $\varepsilon > 0$ volme libovolné. K číslu $\frac{\varepsilon}{2K} > 0$ existuje h_1, \dots, h_r tak, že

$$\sum_{i=1}^r m(h_i) < \frac{\varepsilon}{2K}$$

a každý bod $x \in \langle a, b \rangle$, v němž $f(x) \neq g(x)$ leží v nějakém h_i , $i = 1, \dots, r$.

Buď $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ dělení, jehož dělicími body jsou mimo jiné i krajní body intervalů h_i , $i = 1, \dots, r$. Dělicí intervaly různé od h_i mají k $S(D, f)$ i k $S(D, g)$ též příspěvek a v $S(D, f) - S(D, g)$ se zruší (analogicky v $s(D, f) - s(D, g)$). Označme

$$M_i(f) = \sup_{x \in h_i} f(x), \quad M_i(g) = \sup_{x \in h_i} g(x)$$

$$m_i(f) = \inf_{x \in h_i} f(x), \quad m_i(g) = \inf_{x \in h_i} g(x)$$

Tedy

$$\begin{aligned} |S(D, f) - S(D, g)| + |s(D, f) - s(D, g)| &\leq \dots \leq \sum_{i=1}^r |M_i(f) - M_i(g)| m(h_i) + \sum_{i=1}^r |m_i(f) - m_i(g)| m(h_i) \leq \\ &\leq 2K \sum_{i=1}^r m(h_i) < 2K \frac{\varepsilon}{2K} = \varepsilon \end{aligned}$$

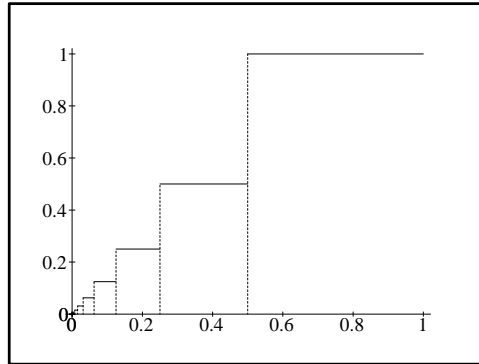
Odtud

$$|S(D, f) - s(D, g)| \leq |S(D, f) - S(D, g)| + |s(D, f) - s(D, g)| < \varepsilon$$

Ostatní z lemmatu 4.11. □

Příklad 4.3

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \frac{1}{2} < x \leq 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{4} < x \leq \frac{1}{2} \\ \vdots & \vdots \\ \frac{1}{2^n} & \frac{1}{2^{n+1}} < x \leq \frac{1}{2^n} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$



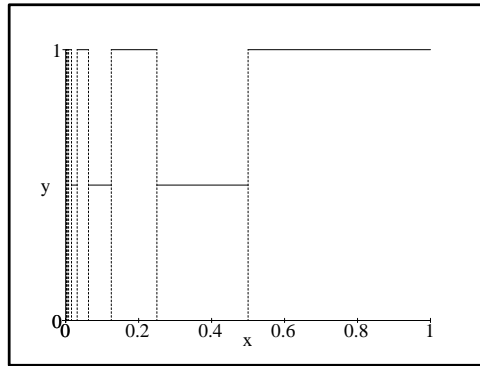
$f \in \mathcal{R}(\langle 0, 1 \rangle)$ neboť

- f je neklesající na $\langle 0, 1 \rangle$
- f je na $\langle 0, 1 \rangle$ ohraničená a skoro spojitá (ve smyslu Jordanově)

(každá z uvedených podmínek je postačující)

Příklad 4.4

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \frac{1}{2} < x \leq 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{4} < x \leq \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{8} < x \leq \frac{1}{4} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x = 0 \end{cases}$$

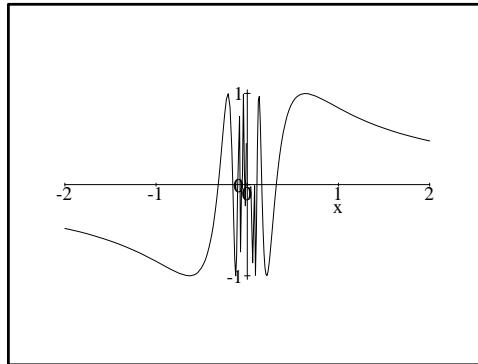


$f \in \mathcal{R}(\langle 0, 1 \rangle)$ neboť f je ohraničená na $\langle 0, 1 \rangle$ a množina jejích bodů nespojitosti má míru nula.

Příklad 4.5

$$f(x) = \begin{cases} \sin \frac{1}{x} & x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

$f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$ neboť je na $\langle a, b \rangle$ ohraničená a skoro spojitá (jediným bodem nespojitosti této funkce je bod 0). Viz obr. 7.



Obrázek 7: Graf funkce $y = \sin \frac{1}{x}$

Věta 4.17 PRAVIDLA PRO POČÍTÁNÍ R-INTEGRÁLU

Nechť $f, g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, $c \in \mathbf{R}$ libovolná konstanta. Pak platí

(a)

$$f + g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle), \quad \int_a^b (f + g)(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

(b)

$$c \cdot f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle), \quad \int_a^b c \cdot f(x) dx = c \int_a^b f(x) dx$$

(c)

$$f \cdot g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$$

(d) Jestliže funkce g má na $\langle a, b \rangle$ stále totéž znaménko a $\inf_{x \in \langle a, b \rangle} g(x) \neq 0$, $\sup_{x \in \langle a, b \rangle} g(x) \neq 0$, pak

$$\frac{f}{g} \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$$

(e) Označme $m(f) = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} f(x)$, $M(f) = \sup_{x \in \langle a, b \rangle} f(x)$. Pak

$$m(f)(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(f)(b-a)$$

Důkaz: Dělení $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ buď libovolné, dále označme

$$m_i(y) = \inf_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} y(x), \quad M_i(y) = \sup_{x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle} y(x)$$

(a) V každém $\langle x_{i-1}, x_i \rangle$ platí

$$m_i(f) + m_i(g) \leq f(x) + g(x) \leq M_i(f) + M_i(g) \quad \forall x \in \langle x_{i-1}, x_i \rangle$$

↓

$$m_i(f) + m_i(g) \leq m_i(f+g) \leq M_i(f+g) \leq M_i(f) + M_i(g)$$

Násobením této nerovnosti výrazem $(x_i - x_{i-1}) > 0$ a sečtením přes všechna $i = 1, \dots, n$ dostáváme

$$s(D, f) + s(D, g) \leq s(D, f+g) \leq S(D, f) + S(D, g)$$

Buď nyní $\{D_n\}$ nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Z předchozí nerovnosti a při $n \rightarrow \infty$ plyne (s použitím věty 4.9):

$$\int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx \leq \int_a^b (f+g)(x) dx \leq \int_a^b (f+g)(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

Odtud tedy $f+g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, $\int_a^b (f+g)(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$

(b) Pro $c = 0$ je tvrzení zřejmé. Nechť tedy $c \neq 0$, například $c > 0$. Pak

$$m_i(c \cdot f) = c \cdot m_i(f), \quad M_i(c \cdot f) = c \cdot M_i(f)$$

Analogicky s důkazem části (a) násobíme výrazem $(x_i - x_{i-1})$ a sečteme přes všechna i :

$$s(D, c \cdot f) = c \cdot s(D, f), \quad S(D, c \cdot f) = c \cdot S(D, f)$$

Opět použitím $\{D_n\}$ — nulové posloupnosti dělení intervalu $\langle a, b \rangle$ — dostaneme pro $n \rightarrow \infty$:

$$\int_a^b c \cdot f(x) dx = c \int_a^b f(x) dx, \quad \int_a^b c \cdot f(x) dx = c \int_a^b f(x) dx$$

Z předpokladu R-integrability f je $\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$, tedy celkem $\int_a^b c \cdot f(x) dx = c \int_a^b f(x) dx$.

(c) Předpokládejme $f(x) > 0$, $g(x) > 0$ na $\langle a, b \rangle$. Zřejmě

$$m(f) = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} f(x) \geq 0, \quad m(g) = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} g(x) \geq 0$$

$$M(f) = \sup_{x \in \langle a, b \rangle} f(x) > 0, \quad M(g) = \sup_{x \in \langle a, b \rangle} g(x) > 0$$

Buď $\varepsilon > 0$ libovolné. K číslu $\frac{\varepsilon}{2M(g)} > 0$ existuje podle lematu 4.11 dělení $D_1 \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ tak, že

$$S(D_1, f) - s(D_1, f) < \frac{\varepsilon}{2M(g)}$$

Stejně tak k číslu $\frac{\varepsilon}{2M(f)} > 0$ existuje dělení $D_2 \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$ takové, že

$$S(D_2, g) - s(D_2, g) < \frac{\varepsilon}{2M(f)}$$

Buď nyní $D \supseteq D_1 \cup D_2$ (společné zjemnění). Pak

$$S(D, f) - s(D, f) < \frac{\varepsilon}{2M(g)}$$

$$S(D, g) - s(D, g) < \frac{\varepsilon}{2M(f)}$$

Přitom v i -tém dělicím intervalu platí

$$m_i(f)m_i(g) \leq f(x)g(x) \leq M_i(f)M_i(g)$$

↓

$$m_i(f)m_i(g) \leq m_i(f \cdot g) \leq M_i(f \cdot g) \leq M_i(f)M_i(g)$$

Opět násobíme $(x_i - x_{i-1})$ a sečteme přes všechna i s použitím:

$$\begin{aligned} M_i(f \cdot g) - m_i(f \cdot g) &\leq M_i(f)M_i(g) - m_i(f)m_i(g) + \overbrace{m_i(f)M_i(g) - m_i(f)M_i(g)}^{=0} = \\ &= M_i(g)[M_i(f) - m_i(f)] + m_i(f)[M_i(g) - m_i(g)] \end{aligned}$$

tedy

$$\begin{aligned} S(D, f \cdot g) - s(D, f \cdot g) &\leq M(g)[S(D, f) - s(D, f)] + m(f)[S(D, g) - s(D, g)] < \\ &< M(g)\frac{\varepsilon}{2M(g)} + M(f)\frac{\varepsilon}{2M(f)} = \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \end{aligned}$$

Jsou-li nyní f, g libovolné, volíme M_1, M_2 takové, že $|f(x)| \leq M_1, |g(x)| \leq M_2 \forall x \in \langle a, b \rangle$. Pak funkce $M_1 - f(x), M_2 - g(x)$ jsou na $\langle a, b \rangle$ nezáporné a \mathbb{R} -integrabilní a tedy podle první části důkazu (c) je funkce

$$F := [M_1 - f(x)][M_2 - g(x)] \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$$

tj.

$$M_1M_2 - M_2f(x) - M_1g(x) + f(x)g(x) \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$$

Odtud

$$f(x)g(x) = F(x) - M_1M_2 + M_2f(x) + M_1g(x) \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$$

(d) Stačí dokázat, že za uvedených předpokladů je funkce $\frac{1}{g} \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.

Buď $\varepsilon > 0$ libovolné. Podle lematu 4.11 existuje k číslu $m^2(g)\varepsilon > 0$, kde $m(g) = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} g(x)$, dělení $D \in \mathcal{D}(\langle a, b \rangle)$, $D : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ tak, že

$$S(D, g) - s(D, g) < m^2(g)\varepsilon$$

Zřejmě na i -tém dělicím intervalu platí

$$m_i\left(\frac{1}{g}\right) = \frac{1}{M_i(g)}, \quad M_i\left(\frac{1}{g}\right) = \frac{1}{m_i(g)} \quad g > 0, \quad i = 1, \dots, n$$

Odtud

$$\begin{aligned} S\left(D, \frac{1}{g}\right) - s\left(D, \frac{1}{g}\right) &= \sum_{i=1}^n \left[M_i\left(\frac{1}{g}\right) - m_i\left(\frac{1}{g}\right) \right] (x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n \left[\frac{1}{m_i(g)} - \frac{1}{M_i(g)} \right] (x_i - x_{i-1}) = \\ &= \sum_{i=1}^n \frac{M_i(g) - m_i(g)}{m_i(g)M_i(g)} (x_i - x_{i-1}) \leq \frac{1}{m^2(g)} \sum_{i=1}^n [M_i(g) - m_i(g)] (x_i - x_{i-1}) = \\ &= \frac{1}{m^2(g)} [S(D, g) - s(D, g)] < \frac{1}{m^2(g)} m^2(g) \varepsilon = \varepsilon \end{aligned}$$

(e) Plyne bezprostředně z věty 4.4.

□

Důsledek 4.18

1) Necht' funkce $f_i \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, $c_i \in \mathbf{R}$ je libovolné konstantní pro $i = 1, \dots, n$. Pak

$$\sum_{i=1}^n c_i f_i \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle), \quad \int_a^b \sum_{i=1}^n c_i f_i(x) dx = \sum_{i=1}^n c_i \int_a^b f_i(x) dx$$

2) Necht' $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$ a $f \geq 0$ na $\langle a, b \rangle$. Pak

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0$$

3) Necht' $f, g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$ a $f \geq g$ na $\langle a, b \rangle$. Pak

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

4) Necht' $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$. Pak

$$|f| \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle), \quad \left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

Věta 4.19 PRVNÍ VĚTA O STŘEDNÍ HODNOTĚ

Necht' $f, g \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, g je na $\langle a, b \rangle$ stále nezáporná nebo nekladná,

$$m = \inf_{x \in \langle a, b \rangle} f(x), \quad M = \sup_{x \in \langle a, b \rangle} f(x)$$

Pak existuje u : $m \leq u \leq M$ tak, že

$$\int_a^b f(x)g(x) dx = u \int_a^b g(x) dx$$

Důkaz: Předpokládejme $g \geq 0$ na $\langle a, b \rangle$ (opačná nerovnost — analogicky). Podle předpokladů také funkce $f \cdot g$ je \mathbf{R} -integrabilní na $\langle a, b \rangle$ (věta 4.17). Zřejmě též platí

$$m \int_a^b g(x) dx \leq \int_a^b f(x)g(x) dx \leq M \int_a^b g(x) dx \quad (1)$$

Jestliže $\int_a^b g(x) dx = 0$, pak podle předpokladů o g nutně $g(x) = 0 \forall x \in \langle a, b \rangle$ a tedy $\int_a^b f(x)g(x) dx = 0$, takže tvrzení věty platí ($u = 1$). Předpokládejme tedy $\int_a^b g(x) dx \neq 0$. Pak u zvolíme takto:

$$u = \frac{\int_a^b f(x)g(x) dx}{\int_a^b g(x) dx}$$

a stačí dokázat, že toto číslo u má požadované vlastnosti, což plyne z nerovnosti (1) (dělíme ji integrálem $\int_a^b g(x) dx$) a z dosazení do formule věty. \square

Poznámka 4.20

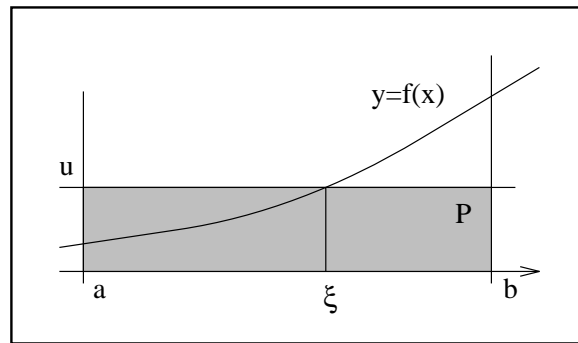
1) Jestliže funkce f je dokonce spojitá na $\langle a, b \rangle$, pak tvrzení věty lze za uvedených předpokladů formulovat takto:

$$\exists \xi \in \langle a, b \rangle : \int_a^b f(x)g(x) dx = f(\xi) \int_a^b g(x) dx$$

2) Geometrický význam (funkce g konstantní, $g(x) = 1 \quad \forall x \in \langle a, b \rangle$):

$$\int_a^b f(x) dx = u(b-a) = f(\xi)(b-a)$$

tj. plocha vymezená grafem funkce f a osou x na intervalu $\langle a, b \rangle$ odpovídá velikostí ploše P obdélníka o stranách délky $(b-a)$ a u (viz obr. 8).



Obrázek 8: Geometrický význam první věty o střední hodnotě

Věta 4.21

(a) Necht' $a, b, c \in \mathbf{R} : a < b < c$, $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle) \wedge f \in \mathcal{R}(\langle b, c \rangle)$. Pak

$$f \in \mathcal{R}(\langle a, c \rangle), \quad \int_a^c f(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_b^c f(x) dx$$

(b) Necht' $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$. Pak $f \in \mathcal{R}(\langle c, d \rangle)$ pro každý $\langle c, d \rangle \subseteq \langle a, b \rangle$

Důkaz:

(a) Buď

D'_n nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$

D''_n nulová posloupnost dělení intervalu $\langle b, c \rangle$

D_n posloupnost dělení intervalu $\langle a, c \rangle$, přičemž dělící body dělení D_n odpovídají na intervalu $\langle a, b \rangle$ dělení D'_n a na $\langle b, c \rangle$ dělení D''_n . Zřejmě i D_n je nulová posloupnost dělení.

Odtud

$$s(D'_n, f) + s(D''_n, f) = s(D_n, f)$$

a limitním přechodem pro $n \rightarrow \infty$ a s využitím věty 4.9

$$\int_{\underline{a}}^b f(x) dx + \int_{\underline{b}}^c f(x) dx = \int_{\underline{a}}^c f(x) dx$$

Analogicky

$$\int_a^{\underline{b}} f(x) dx + \int_b^{\underline{c}} f(x) dx = \int_a^{\underline{c}} f(x) dx$$

Odtud tvrzení.

(b) Podle předpokladů $a \leq c < d \leq b$. Předpokládejme navíc $a < c$, $d < b$. Buď

D'_n nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, c \rangle$

D''_n nulová posloupnost dělení intervalu $\langle c, d \rangle$

D'''_n nulová posloupnost dělení intervalu $\langle d, b \rangle$

D_n posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$, dělení D_n je určeno dělicími body dělení D'_n , D''_n a D'''_n . Zřejmě i D_n je nulová posloupnost dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Pak opět platí

$$s(D'_n, f) + s(D''_n, f) + s(D'''_n, f) = s(D_n, f)$$

a limitním přechodem

$$\int_a^c f(x) dx + \int_c^d f(x) dx + \int_d^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

Analogicky

$$\int_{\underline{a}}^c f(x) dx + \int_{\underline{c}}^d f(x) dx + \int_{\underline{d}}^b f(x) dx = \int_{\underline{a}}^b f(x) dx = \int_{\underline{a}}^b f(x) dx$$

Odečtením

$$\underbrace{\left(\int_a^c f(x) dx - \int_{\underline{a}}^c f(x) dx \right)}_{\geq 0} + \underbrace{\left(\int_c^d f(x) dx - \int_{\underline{c}}^d f(x) dx \right)}_{\geq 0} + \underbrace{\left(\int_d^b f(x) dx - \int_{\underline{d}}^b f(x) dx \right)}_{\geq 0} = 0$$

Protože z vlastností dolního a horního R-integrálu je každý ze sčítanců větší nebo roven nule, je každý z nich nutně roven nule, tj. f je na všech třech uvedených intervalech R-integrabilní.

□

Poznámka 4.22

Přirozeně z tvrzení předchozí věty doplníme pravidla pro počítání s určitým R-integrálem.

$$\int_a^a f(x) dx = 0 \quad \text{protože} \quad \int_a^b f(x) dx + \int_b^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

Pro $a > b$

$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx \quad \text{protože} \quad \int_a^b f(x) dx + \int_b^a f(x) dx = \int_a^a f(x) dx = 0$$

Věta 4.23 VLASTNOSTI R-INTEGRÁLU JAKOŽTO FUNKCE HORNÍ MEZE

(a) Necht $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, potom funkce

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt$$

je na intervalu $\langle a, b \rangle$ spojitá.

(b) Je-li f spojitá na intervalu $\langle a, b \rangle$, potom funkce $F(x) = \int_a^x f(t) dt$ má na $\langle a, b \rangle$ derivaci a platí $F'(x) = f(x)$.

Poznámka 4.24

Analogické tvrzení platí i pro

$$G(x) = \int_x^b f(t) dt = - \int_b^x f(t) dt$$

Důkaz:

(a) Z předpokladů plyne existence čísla $K > 0 : |f(x)| \leq K \ \forall x \in \langle a, b \rangle$. Buď $x_0 \in \langle a, b \rangle$ a $\varepsilon > 0$ libovolné. Chceme ukázat, že existuje $\delta(\varepsilon)$ tak³, že

$$\forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \subset \langle a, b \rangle : |F(x) - F(x_0)| < \varepsilon$$

Tedy

$$|F(x) - F(x_0)| = \left| \int_a^x f(t) dt - \int_a^{x_0} f(t) dt \right| = \left| \int_{x_0}^x f(t) dt \right| \leq \int_{x_0}^x |f(t)| dt \leq K \left| \int_{x_0}^x dx \right| = K|x - x_0| < K \cdot \delta$$

Zřejmě stačí volit $\delta \leq \frac{\varepsilon}{K}$.

Analogicky lze dokázat spojitost f v bodě a zprava a v bodě b zleva.

(b) Dokážeme, že funkce F je za uvedených předpokladů diferenciovatelná v libovolném vnitřním bodě intervalu $\langle a, b \rangle$. Analogicky by byl veden důkaz existence jednostranných derivací v krajních bodech intervalu $\langle a, b \rangle$.

Buď $x_0 \in \langle a, b \rangle$ a $\varepsilon > 0$ libovolné. Protože f je spojitá v bodě x_0 , tedy k číslu $\frac{\varepsilon}{2} > 0$ existuje $\delta > 0$ tak, že

$$\forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \subset \langle a, b \rangle : |f(x) - f(x_0)| < \frac{\varepsilon}{2}$$

Současně pro každé $x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \setminus \{x_0\}$ platí

$$\begin{aligned} \left| \frac{F(x) - F(x_0)}{x - x_0} - f(x_0) \right| &= \left| \frac{1}{x - x_0} \int_{x_0}^x f(t) dt - \frac{f(x_0)}{x - x_0} \int_{x_0}^x dx \right| \leq \frac{1}{|x - x_0|} \left| \int_{x_0}^x |f(t) - f(x_0)| dt \right| \leq \\ &\leq \frac{1}{|x - x_0|} \left| \int_{x_0}^x \frac{\varepsilon}{2} dt \right| = \frac{\varepsilon}{2|x - x_0|} |x - x_0| = \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon \end{aligned}$$

V limitě pro $x \rightarrow x_0$ odtud plyne, že $F'(x_0)$ existuje a platí $F'(x_0) = f(x_0)$. □

Věta 4.25 O EXISTENCI PRIMITIVNÍ FUNKCE

Ke každé funkci spojitě na uzavřeném intervalu J existuje na tomto intervalu funkce primitivní.

Důkaz: Zvolme $a \in J$ a položme $F(x) = \int_a^x f(t) dt$. Ostatní z věty 4.23(b). □

Věta 4.26 DRUHÁ VĚTA O STŘEDNÍ HODNOTĚ

Je-li $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, g monotónní na $\langle a, b \rangle$, pak

$$\exists \xi \in \langle a, b \rangle : \int_a^b f(x)g(x) dx = g(a) \int_a^\xi f(x) dx + g(b) \int_\xi^b f(x) dx$$

Důkaz: Příliš dlouhý, nepřiliš významný. Viz [1, 4]. □

³Zápis $\delta(\varepsilon)$ znamená: δ je závislé právě na ε

4.3 Metody výpočtu

Věta 4.27 METODA „PER PARTES“ PRO URČITÝ INTEGRÁL

Nechť funkce u, v mají na intervalu $\langle a, b \rangle$ spojité první derivace. Pak

$$\int_a^b u'(x)v(x) dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u(x)v'(x) dx$$

kde $[u(x)v(x)]_a^b = u(b)v(b) - u(a)v(a)$.

Důkaz: Zřejmě (z věty 4.17(ac) a 4.12(b)) funkce $u, v, u', v', u'v, uv', \dots, (u+v)$ jsou R-integrabilní na $\langle a, b \rangle$. Dokonce funkce uv je na $\langle a, b \rangle$ primitivní k funkci $u'v + uv'$. Podle věty 4.17(a) a 4.10

$$\int_a^b u'(x)v(x) dx + \int_a^b u(x)v'(x) dx = \int_a^b u'(x)v(x) + u(x)v'(x) dx = u(b)v(b) - u(a)v(a)$$

Odtud

$$\int_a^b u'(x)v(x) dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u(x)v'(x) dx$$

□

Věta 4.28 O SUBSTITUCI V URČITÉM INTEGRÁLU

Nechť funkce φ má na intervalu $\langle \alpha, \beta \rangle$ spojitou první derivaci a nechť pro každé $t \in \langle \alpha, \beta \rangle$ je $A \leq \varphi(t) \leq B$, funkce f buď spojitá na $\langle A, B \rangle$. Pak

$$\int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t)]\varphi'(t) dt$$

Důkaz: Položme

$$F(x) = \int_A^x f(u) du$$

Pak F má na intervalu $\langle A, B \rangle$ derivaci a je primitivní k f . Protože i φ má na $\langle \alpha, \beta \rangle$ derivaci a $\forall t \in \langle \alpha, \beta \rangle : \varphi(t) \in \langle A, B \rangle$ tedy i funkce $F[\varphi(t)]$ má na $\langle \alpha, \beta \rangle$ derivaci.

$$\{F[\varphi(t)]\}' = f[\varphi(t)]\varphi'(t)$$

tedy $F[\varphi(t)]$ je na $\langle \alpha, \beta \rangle$ spojitá a primitivní k $f[\varphi(t)]\varphi'(t)$. Přitom $f[\varphi(t)]\varphi'(t) \in \mathcal{R}(\langle \alpha, \beta \rangle)$ a tedy podle věty 4.10

$$\int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t)]\varphi'(t) dt = [(F \circ \varphi)(t)]_{\alpha}^{\beta} = \dots = \int_A^{\varphi(\beta)} f(u) du - \int_A^{\varphi(\alpha)} f(u) du = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx$$

□

4.4 Aplikace

Geometrické aplikace Tabulka 1 shrnuje geometrické aplikace určitého integrálu. Uvedené vzorce lze přitom užít za předpokladu spojitosti funkcí f, u, ψ, φ' a ϱ .

Metody odvození

1. Obsah rovinného obrazce

(a) Odpovídá konstrukci Riemannova integrálu.

	kartézská soustava souřadnic		polární s. s.
	(a)	(b)	(c)
	$\mathcal{K} : y = f(x), x \in \langle a, b \rangle$	$\mathcal{K} : \begin{matrix} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t), x \in \langle \alpha, \beta \rangle \end{matrix}$	$\mathcal{K} : \varrho = \varrho(\varphi), x \in \langle \alpha, \beta \rangle$
1)	$P = \int_a^b f(x) dx$	$P = \int_\alpha^\beta \psi(t)\varphi'(t) dt$	$P = \frac{1}{2} \int_\alpha^\beta \varrho^2(\varphi) d\varphi$
2)	$L = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$	$L = \int_\alpha^\beta \sqrt{\psi'^2(t) + \varphi'^2(t)} dt$	$L = \int_\alpha^\beta \sqrt{\varrho^2(\varphi) + \varrho'^2(\varphi)} d\varphi$
3)	$V = \int_a^b u(x) dx$	—	—
	$V_x = \pi \int_a^b f^2(x) dx$	$V_x = \pi \int_\alpha^\beta \psi^2(t) + \varphi'^2(t) dt$	$V_\varrho = \frac{2}{3}\pi \int_\alpha^\beta \varrho^3(\varphi) \sin \varphi d\varphi$
4)	$S = 2\pi \int_a^b f(x)\sqrt{1 + f'^2(x)} dx$	$S = 2\pi \int_\alpha^\beta \psi(t)\sqrt{\psi'^2(t) + \varphi'^2(t)} dt$	$S = 2\pi \int_\alpha^\beta \varrho(\varphi) \sin \varphi \sqrt{\varrho^2(\varphi) + \varrho'^2(\varphi)} d\varphi$

Tabulka 1: Geometrické aplikace určitého integrálu

(b) Pro parametricky zadanou křivku \mathcal{K}

$$\mathcal{K} : \begin{matrix} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t), t \in \langle \alpha, \beta \rangle \end{matrix}$$

$$P = \int_\alpha^\beta \psi(t)\varphi'(t) dt$$

Z případného předpokladu $\varphi' \neq 0$ na $\langle \alpha, \beta \rangle$ je buď $\varphi > 0$ nebo $\varphi < 0$ na $\langle \alpha, \beta \rangle$. φ je tedy na $\langle \alpha, \beta \rangle$ ryze monotónní, takže k ní existuje na tomto intervalu funkce inverzní φ^{-1} . Tedy funkce $\psi[\varphi^{-1}(x)]$ je definovaná na $\langle a, b \rangle$ a $a = \varphi(\alpha)$, $b = \varphi(\beta)$ pro $\varphi' > 0$, resp. $a = \varphi(\beta)$, $b = \varphi(\alpha)$ pro $\varphi' < 0$. Dosadíme tedy tuto funkci do vzorce 1a a podle věty o substituci:

$$P = \int_a^b \psi[\varphi^{-1}(x)] dx \quad \left| \begin{matrix} x = \varphi(t) \\ dx = \varphi'(t) dt \\ a \rightarrow \alpha, b \rightarrow \beta \end{matrix} \right| = \int_\alpha^\beta \psi(t)\varphi'(t) dt$$

(c) Pro křivku $\mathcal{K} : \varrho = \varrho(\varphi)$, $x \in \langle \alpha, \beta \rangle$ v polární soustavě souřadnic platí

$$P = \frac{1}{2} \int_\alpha^\beta \varrho^2(\varphi) d\varphi$$

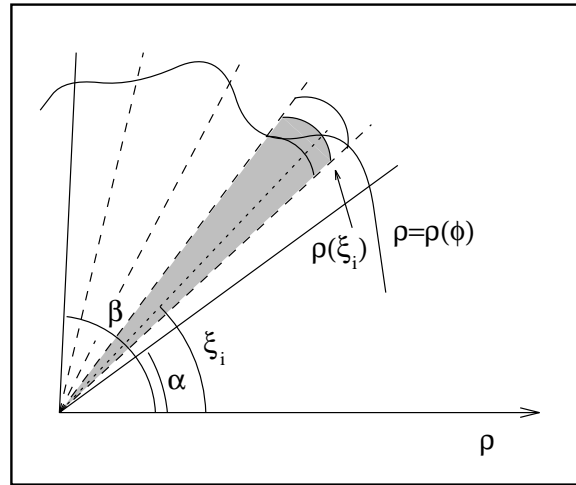
Máme dělení intervalu $\langle \alpha, \beta \rangle$ s dělicími body

$$\alpha = \varphi_0 < \varphi_1 < \dots < \varphi_n = \beta$$

Pak v i -tém dělicím intervalu je obsah kruhové výšece roven $1/2\varrho^2(\xi_i)(\varphi_i - \varphi_{i-1})$ (viz obrázek 9) a tedy pro celý obsah platí

$$P \approx \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} \varrho^2(\xi_i)(\varphi_i - \varphi_{i-1}) = \sigma \left(D_n, \Xi_n, \frac{1}{2} \varrho^2 \right)$$

Za předpokladu R-integrability funkce $1/2\varrho^2$ a při limitě v $\{D_n\}$ nulové dostáváme příslušný vzorec.



Obrázek 9: Odvození obsahu obrazce, omezeného funkcí v polární s.s.

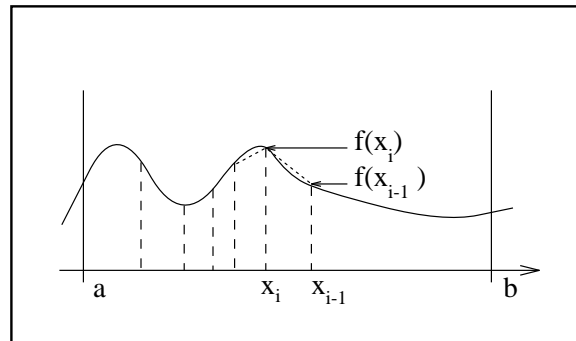
2. Délka rovinné křivky

(a) Pro funkci f v kartézské soustavě souřadnic platí

$$L = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$$

Přitom délka křivky v i -tém dělicím intervalu je (viz obrázek 10)

$$l_i = \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + \underbrace{(f(x_i) - f(x_{i-1}))^2}_{f'^2(\xi_i)(x_i - x_{i-1})^2}} = \sqrt{1 + f'^2(\xi_i)}(x_i - x_{i-1})$$



Obrázek 10: K odvození délky rovinné křivky

a tedy

$$L \approx \sum_{i=1}^n l_i = \sum_{i=1}^n \sqrt{1 + f'^2(\xi_i)}(x_i - x_{i-1}) = \sigma(D_n, \Xi_n, \sqrt{1 + f'^2})$$

Opět pro $\{D_n\}$ nulovou a $n \rightarrow \infty$ dostáváme příslušný vzorec

(b) Délka parametricky zadané křivky se odvodí analogicky jako předchozí případ, uvedeme tedy pouze rozšíření vzorce pro výpočet délky parametrické křivky ve 3-rozměrném prostoru (odvození je rovněž analogické jako

pro základní vzorec)

$$\begin{aligned} \mathcal{K} : \quad x &= \varphi(t) \\ y &= \psi(t) \\ z &= \omega(t), \quad t \in \langle \alpha, \beta \rangle \end{aligned} \quad L = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t) + \omega'^2(t)} dt$$

(c) Křivku \mathcal{K} lze transformovat z polární soustavy souřadnic do kartézské:

$$\mathcal{K} : \quad \varrho = \varrho(\varphi), \quad \varphi \in \langle \alpha, \beta \rangle \quad \Longrightarrow \quad \begin{aligned} x &= \varrho(\varphi) \cos \varphi \\ y &= \varrho(\varphi) \sin \varphi, \quad \varphi \in \langle \alpha, \beta \rangle \end{aligned}$$

Dosazením do vzorce pro předchozí případ (2b) dostáváme po troše počítání příslušný vzorec.

3. Objem tělesa

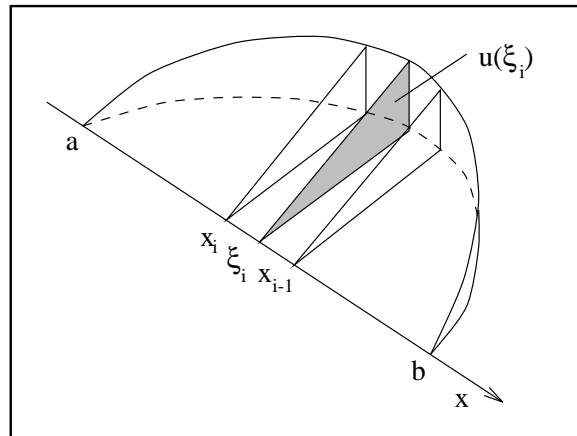
- **pomocí příčných řezů**

(a) Objem tělesa aproximujeme (viz obrázek 11)

$$V \approx \sum_{i=1}^n u(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) = \sigma(D_n, \Xi_n, u)$$

Díky spojitosti funkce u na $\langle a, b \rangle$ je u na tomto intervalu R-integrabilní a tedy

$$\sigma(D_n, \Xi_n, u) \rightarrow \int_a^b u(x) dx$$



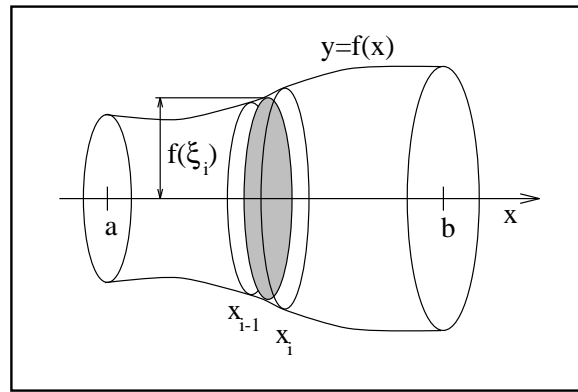
Obrázek 11: Odvození objemu tělesa pomocí příčných řezů

- **vzniklého rotací**

(a) Plocha řezu v i -tém dělicím intervalu je (viz obrázek 12)

$$u(x) = \pi f^2(x) \quad \Longrightarrow \quad V_x = \int_a^b u(x) dx = \pi \int_a^b f^2(x) dx$$

(b) Za předpokladu, že φ' je buď kladná nebo záporná v celém intervalu $\langle \alpha, \beta \rangle$, můžeme opět přechodem k funkci φ^{-1} a použitím věty o substituci v integrálu z (3a) odvodit příslušný vzorec.



Obrázek 12: Odvození objemu rotačního tělesa

(c) K odvození lze použít například vzorec pro výpočet objemu kulového vrchlíku:

$$V = \frac{2\pi R^2}{3} h$$

Pomocí zjemňování vrchlíků pak dostáváme příslušný vzorec.

4. Plocha pláště rotačního tělesa

(a) Plochu aproximujeme

$$S \approx \sum_{i=1}^n \pi \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + \underbrace{(f(x_i) - f(x_{i-1}))^2}_{(f'(\xi_i)(x_i - x_{i-1}))^2}} (f(x_i) + f(x_{i-1})) = \sigma(D_n, \Xi_n, \pi \sqrt{1 + f'^2} 2f)$$

přičemž uvedená rovnost platí z 2.věty o střední hodnotě. Z tohoto vztahu se již odvodí příslušný vzorec.

(b) Odvození se provede opět transformací na případ (4a), za předpokladu ryzí monotónnosti a definovanosti funkce φ .

(c) Odvození ponecháváme čtenáři k procvičení

Fyzikální aplikace Uvažujme množinu n hmotných bodů, každý bod i je charakterizován svojí polohou $[x_i, y_i]$ a hmotností m_i . Dále označme

$$H = \sum_{i=1}^n m_i \quad S_x = \sum_{i=1}^n m_i y_i$$

$$S_y = \sum_{i=1}^n m_i x_i$$

Pak můžeme vypočítat polohu těžiště T této množiny bodů

$$T = \left(\frac{S_y}{H}, \frac{S_x}{H} \right)$$

Dále pro množinu bodů, která je grafem funkce f , zavádíme funkci „hustoty“ s — hodnota $s(x)$ udává hmotnost bodu $[x, f(x)]$.

Fyzikální aplikace určitého integrálu shrnuje tabulka 2.

kartézská soustava souřadnic		polární s. s.
(a)	(b)	(c)
$\mathcal{K} : y = f(x), x \in \langle a, b \rangle, s(x)$	$\mathcal{K} : \begin{matrix} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t), x \in \langle \alpha, \beta \rangle, s(x) \end{matrix}$	$\mathcal{K} : \varrho = \varrho(\varphi), x \in \langle \alpha, \beta \rangle, s(x)$
$H = \int_a^b s(x) \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$	$H = \int_\alpha^\beta s(t) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$	$H = \int_\alpha^\beta s(\varphi) \sqrt{\varrho^2(\varphi) + \varrho'^2(\varphi)} d\varphi$
$S_x = \int_a^b s(x) f(x) \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$	$S_x = \int_\alpha^\beta s(t) \psi(t) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$	$S_x = \int_\alpha^\beta s(\varphi) \varrho(\varphi) \sin(\varphi) \sqrt{\varrho^2(\varphi) + \varrho'^2(\varphi)} d\varphi$
$S_y = \int_a^b s(x) x \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$	$S_y = \int_\alpha^\beta s(t) \varphi(t) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$	$S_y = \int_\alpha^\beta s(\varphi) \varrho(\varphi) \cos(\varphi) \sqrt{\varrho^2(\varphi) + \varrho'^2(\varphi)} d\varphi$
$H = \int_a^b s(x) f(x) dx$	$H = \int_\alpha^\beta s(t) \psi(t) \varphi'(t) dt$	$H = \int_\alpha^\beta s(\varphi) \varrho^2(\varphi) d\varphi$
$S_x = \frac{1}{2} \int_a^b s(x) f^2(x) dx$	$S_x = \frac{1}{2} \int_\alpha^\beta s(t) \psi^2(t) \varphi'(t) dt$	$S_x = \frac{1}{3} \int_\alpha^\beta \varrho^3(\varphi) \sin \varphi d\varphi$
$S_y = \frac{1}{2} \int_a^b s(x) x f(x) dx$	$S_y = \frac{1}{2} \int_\alpha^\beta s(t) \varphi(t) \psi(t) \varphi'(t) dt$	$S_y = \frac{1}{3} \int_\alpha^\beta \varrho^3(\varphi) \cos \varphi d\varphi$

Tabulka 2: Fyzikální aplikace určitého integrálu

Metody odvození

1. Těžiště rovinné křivky

(a) Nechť D je dělení intervalu $\langle a, b \rangle$. Hmotnost pak aproximujeme

$$H \approx \sum_{i=1}^n s(\xi_i) \sqrt{1 + f'^2(\xi_i)} (x_i - x_{i-1}) = \sigma \left(D_n, \Xi_n, s \sqrt{1 + f'^2} \right)$$

Za předpokladu spojitosti f' a s a při D_n nulové dostáváme vzorec pro výpočet hmotnosti rovinné křivky. Podobně odvodíme i vzorce pro výpočet S_x, S_y :

$$S_x \approx \sum_{i=1}^n s(\xi_i) f(\xi_i) \sqrt{1 + f'^2(\xi_i)} (x_i - x_{i-1}) = \sigma \left(D_n, \Xi_n, s f \sqrt{1 + f'^2} \right)$$

$$S_y \approx \sum_{i=1}^n s(\xi_i) \xi_i \sqrt{1 + f'^2(\xi_i)} (x_i - x_{i-1}) = \sigma \left(D_n, \Xi_n, s x \sqrt{1 + f'^2} \right)$$

Polohu těžiště pak získáme podle již uvedeného vztahu

$$T = \left(\frac{S_y}{H}, \frac{S_x}{H} \right)$$

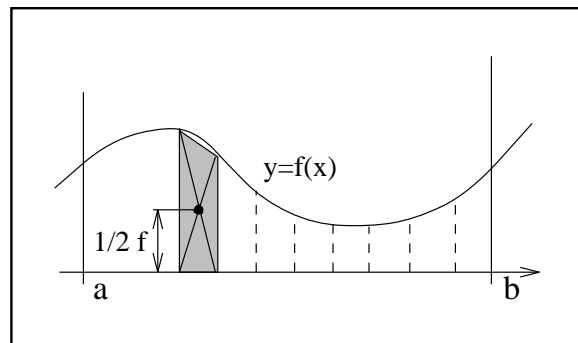
Odvození pro případ (b) a (c) se provede již analogicky s odvozením pro geometrické aplikace.

2. Těžiště rovinného obrazce

(a) Pro množinu bodů rovinného obrazce, ohraničeného na intervalu $\langle a, b \rangle$ osou x a grafem funkce f , zřejmě platí (viz obrázek 13):

$$\begin{aligned} H(D) &= \sigma(D, \Xi, s f) & S_x(D) &= \sigma(D, \Xi, \frac{1}{2} s f^2) \\ S_y(D) &= \sigma(D, \Xi, s x f) \end{aligned}$$

Je-li nyní $\{D_n\}$ nulová posloupnost dělení, a opět za předpokladu spojitosti s, f , dostáváme příslušný vzorec.



Obrázek 13: Odvození polohy těžiště rovinného obrazce

Odvození vzorců pro případ (b) a (c) ponecháváme na zvědavém čtenáři.

4.5 Nevlastní Riemannův integrál

Definice 4.29

- (a) Nechť f je definovaná na intervalu $\langle a, \infty \rangle$ (resp. $(-\infty, b)$) a R-integrabilní na každém intervalu $\langle a, c \rangle$ (resp. $\langle c, b \rangle$). Jestliže existuje vlastní limita

$$\lim_{c \rightarrow \infty} \int_a^c f(x) dx \quad (\text{resp. } \lim_{c \rightarrow -\infty} \int_c^b f(x) dx)$$

říkáme, že existuje *nevlastní integrál 1. druhu* funkce f na intervalu $\langle a, \infty \rangle$ (resp. $(-\infty, b)$) a označujeme jej

$$\int_a^\infty f(x) dx \quad (\text{resp. } \int_{-\infty}^b f(x) dx)$$

- (b) Nechť f je funkce definovaná v nějaké podmnožině množiny \mathbf{R} a taková, že pro každé okolí $o^*(x_0)$ (zápisem $o^*(x_0)$ rozumíme $o(x_0) \setminus \{x_0\}$) bodu x_0 (resp. pro pravé nebo levé okolí $o^{*+}(x_0), o^{*-}(x_0)$ bodu x_0) je funkce f v $o^*(x_0) \cap \text{Dom} f$ (resp. $o^{*+}(x_0) \cap \text{Dom} f, o^{*-}(x_0) \cap \text{Dom} f$) neohraničená. Potom říkáme, že f má v bodě x_0 singularitu (x_0 je *singulární bod* funkce f).

Nechť nyní f je definovaná na intervalu (a, b) (resp. $\langle a, b \rangle$), přičemž bod a (resp. b) je singulárním bodem funkce f , a nechť f je R-integrabilní na každém intervalu $\langle c, b \rangle \subset (a, b)$ (resp. $\langle a, c \rangle \subset \langle a, b \rangle$). Jestliže existuje vlastní limita

$$\lim_{c \rightarrow a^+} \int_c^b f(x) dx \quad (\text{resp. } \lim_{c \rightarrow b^-} \int_a^c f(x) dx)$$

říkáme, že funkce f má na intervalu $\langle a, b \rangle$ *nevlastní integrál 2. druhu* a označujeme jej

$$\int_a^b f(x) dx$$

Příklad 4.6

1)

$$\int_0^\infty \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{b \rightarrow \infty} [\arctan x]_0^b = \frac{\pi}{2}$$

2)

$$\int_a^\infty \frac{dx}{x^\lambda} = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b \frac{dx}{x^\lambda} = \begin{cases} \lim_{b \rightarrow \infty} [\ln x]_a^b \text{ diverguje,} & \lambda = 1 \\ \lim_{b \rightarrow \infty} \left[\frac{x^{1-\lambda}}{1-\lambda} \right]_a^b = \begin{cases} \frac{a^{1-\lambda}}{1-\lambda}, & \lambda > 1 \\ \text{diverguje,} & \lambda < 1 \end{cases} \end{cases}$$

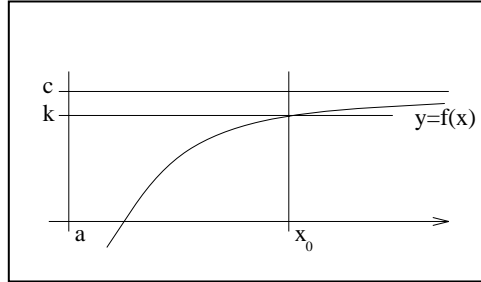
Věta 4.30 CAUCHYHO, CAUCHY-BOLZANOVA

- (a) Integrál $\int_{-\infty}^b f(x) dx$ (resp. $\int_a^\infty f(x) dx$) konverguje, právě když ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $c < b$ (resp. $c > a$) tak, že pro každé $c_1, c_2 < c$ (resp. $c_1, c_2 > c$) platí $\left| \int_{c_1}^{c_2} f(x) dx \right| < \varepsilon$.
- (b) Je-li a (resp. b) singulárním bodem funkce f , pak $\int_{-\infty}^b f(x) dx$ konverguje, právě když ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $\delta > 0$ tak, že pro každé $c_1, c_2 \in o_\delta^+(a)$ (resp. $c_1, c_2 \in o_\delta^-(a)$) platí $\left| \int_{c_1}^{c_2} f(x) dx \right| < \varepsilon$.

Věta 4.31 NUTNÁ PODMÍNKA KONVERGENCE

Jestliže integrál $\int_a^\infty f(x) dx$ konverguje a existuje $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = c$, pak $c = 0$.

Důkaz: Sporem: předpokládejme, že $c \neq 0$, např. $c > 0$. Buď $k \in (0, c)$. Pak existuje $x_0 \geq a$ tak, že $f(x) > k \forall x \geq x_0$ (viz obrázek 14).



Obrázek 14: *K důkazu nutné podmínky konvergence*

Buď $\varepsilon > 0$ libovolné, pak existují $x, y \geq x_0$, $y > x$ tak, že $k(y - x) > \varepsilon$, tedy

$$\left| \int_x^y f(x) dx \right| \geq \left| \int_x^y k dx \right| = k(y - x) > \varepsilon$$

což je spor s předpokladem konvergence $\int_a^\infty f(x) dx$. □

Poznámka 4.32

Důkaz věty 4.30 plyne bezprostředně z Cauchyho (Cauchy-Bolzanova) kritéria existence limity funkce f v bodě x_0 .

Věta 4.33 SROVNÁVACÍ KRITÉRIUM

- (a)
- $\int_a^\infty g(x) dx$ konverguje a na intervalu $\langle a, \infty \rangle$ platí $|f(x)| \leq g(x)$. Pak $\int_a^\infty f(x) dx$ konverguje.
 - $\int_a^\infty g(x) dx$ diverguje ($k + \infty$) a na intervalu $\langle a, \infty \rangle$ platí $f(x) \leq g(x)$. Pak $\int_a^\infty f(x) dx$ diverguje.
- (b)
- $\int_a^b g(x) dx$ konverguje a na intervalu $\langle a, b \rangle$ platí $|f(x)| \leq g(x)$, přičemž v bodě b má f singularitu. Pak $\int_a^b f(x) dx$ konverguje.
 - $\int_a^b g(x) dx$ diverguje ($k + \infty$) a na intervalu $\langle a, b \rangle$ platí $f(x) \leq g(x)$, přičemž v bodě b má f singularitu. Pak $\int_a^b f(x) dx$ diverguje.

Důkaz:

(a) Nechť $\int_a^\infty g(x) dx$ konverguje. Protože $|f| \leq g$, platí

$$\int_a^\infty f(x) dx \leq \int_a^\infty g(x) dx = c$$

a tedy i $\int_a^\infty f(x) dx$ konverguje.

(b) Analogicky.

□

Poznámka 4.34

1) Uvažujme $\int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx$, kde b je singulární bod funkce f . Pro $\varepsilon \rightarrow 0$ dostáváme nevlastní integrál 2. druhu:

$\int_a^b f(x) dx$. Následující substitucí v uvažovaném integrálu

$$\int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx \quad \left| \begin{array}{l} x = b - \frac{1}{t} \\ dx = -\frac{dt}{t^2} \end{array} \right| = \int_{\frac{1}{b-a}}^{\frac{1}{\varepsilon}} f\left(b - \frac{1}{t}\right) \frac{1}{t^2} dt$$

a opět pro $\varepsilon \rightarrow 0$ dostáváme naopak nevlastní integrál 1. druhu. To znamená, že můžeme libovolně přejít od nevlastního integrálu 1. druhu k integrálu 2. druhu a zpět, takže všechna tvrzení platí pro oba druhy nevlastního integrálu.

2) Ve spojení s příkladem 4.6 vede věta 4.33 ke konkrétním srovnávacím kritériím.

Věta 4.35 DIRICHLETOVO-ABELOVO KRITÉRIUM

(a) Funkce f nechť je spojitá na $\langle a, \infty \rangle$ a má na tomto intervalu omezenou primitivní funkci. Funkce g nechť je na intervalu $\langle a, \infty \rangle$ definovaná a nerostoucí, nechť $\lim_{x \rightarrow \infty} g(x) = 0$ a g' je na $\langle a, \infty \rangle$ spojitá. Pak

$$\int_a^{\infty} f(x)g(x) dx \text{ konverguje}$$

(b) Analogicky pro integrál 2. druhu.

Důkaz: Buďte $c_1, c_2 \in \langle a, \infty \rangle$, $c_1 < c_2$ libovolné. Platí

$$\int_{c_1}^{c_2} f(x)g(x) dx \quad \left| \begin{array}{l} u' = f \quad u = F \\ v = g \quad v' = g' \end{array} \right| = [F(x)g(x)]_{c_1}^{c_2} - \int_{c_1}^{c_2} F(x)g'(x) dx$$

Protože F je omezená, existuje $K > 0 : |F(x)| \leq K \forall x \in \langle a, \infty \rangle$ a protože g je nerostoucí a $g \rightarrow 0$ pro $x \rightarrow \infty$, je $g(x) \geq 0$ a $g'(x) \leq 0$ na nějakém intervalu $\langle a', \infty \rangle$. Tedy

$$\begin{aligned} \int_{c_1}^{c_2} f(x)g(x) dx &= [F(x)g(x)]_{c_1}^{c_2} - \int_{c_1}^{c_2} F(x)g'(x) dx \leq K[g(c_2) - g(c_1)] + K \int_{c_1}^{c_2} -g'(x) dx \leq \\ &\leq K[g(c_2) - g(c_1)] + [g(c_1) - g(c_2)] \leq 2Kg(c_1) \end{aligned}$$

Odtud: $\forall \varepsilon > 0 \exists c$ tak, že pro $\forall c_1, c_2 > c$, $g(c) < \frac{\varepsilon}{2K}$ platí:

$$\left| \int_{c_1}^{c_2} f(x)g(x) dx \right| < 2K \frac{\varepsilon}{2K} = \varepsilon,$$

tedy podle Chauchy – Bolzanova kritéria příslušný integrál konverguje.

□

4.6 Doplněk

Newtonův integrál

Definice 4.36

Určitý integrál lze zavést s použitím znalosti primitivní funkce a Newton-Leibnizovy formule takto:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Takto získaný integrál se nazývá *Newtonův*, množinu všech funkcí, které mají na intervalu $\langle a, b \rangle$ Newtonův integrál značíme $\mathcal{N}(\langle a, b \rangle)$.

Poznámka 4.37

Neplatí $\mathcal{R}(\langle a, b \rangle) \subseteq \mathcal{N}(\langle a, b \rangle)$ ani $\mathcal{N}(\langle a, b \rangle) \subseteq \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$.

Důkaz:

1. $\text{sgn } x \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle) \setminus \mathcal{N}(\langle a, b \rangle)$

2.

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} & x \in (-1, 1) \\ 0 & x = -1, 1 \end{cases} \in \mathcal{N}(\langle -1, 1 \rangle) \setminus \mathcal{R}(\langle -1, 1 \rangle)$$

□

Riemann-Stierjenův integrál**Definice 4.38**

Zavedeme následující rozšíření R-integrálu na R-Stierjenův integrál: Nechť f, α jsou funkce, pro R-integrál jsme zavedli integrální sumu

$$\sigma(D, \Xi, f) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

pro RS-integrál zavedeme tuto sumu takto:

$$\sigma(D, \Xi, f, \alpha) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(\alpha(x_i) - \alpha(x_{i-1}))$$

a takto získaný integrál zapisujeme

$$\int_a^b f(x) d\alpha(x)$$

množinu všech RS-integrabilních funkcí na intervalu $\langle a, b \rangle$ značíme $\mathcal{RS}(\langle a, b \rangle)$.

Pro tento integrál platí analogická tvrzení jako pro R-integrál a navíc např:

Tvrzení 4.1

Je-li $f \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$ a $\alpha' \in \mathcal{R}(\langle a, b \rangle)$, pak $f \in \mathcal{RS}(\langle a, b \rangle)$ a platí

$$\int_a^b f(x) d\alpha(x) = \int_a^b f(x)\alpha'(x) dx$$

Tedy funkce f a α mohou být například spojité.

Tvrzení 4.2

Nechť funkce f je spojitá na $\langle a, b \rangle$, funkce α, α' nechť jsou na tomto intervalu po částech spojité. Pak integrál

$\int_a^b f(x) d\alpha(x)$ existuje a označíme-li body nespojitosti funkcí α, α' : $a = \xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_p = b$ a skoky funkce α :

$$s_k = \lim_{x \rightarrow \xi_k^+} \alpha(x) - \lim_{x \rightarrow \xi_k^-} \alpha(x) \quad k = 1, \dots, p-1$$

$$s_0 = \lim_{x \rightarrow a^+} \alpha(x) - \alpha(a)$$

$$s_p = \alpha(b) - \lim_{x \rightarrow b^-} \alpha(x)$$

pak

$$\int_a^b f(x) d\alpha(x) = \int_a^b f(x)\alpha'(x) dx + \sum_{k=0}^p f(\xi_k)s_k$$

5 Nekonečné řady

5.1 Úvod

Definice 5.1

Bud' $\{a_n\}_{n=1}^{\infty}$ posloupnost reálných čísel. Definujeme posloupnost

$$\begin{aligned} s_1 &= a_1 \\ s_2 &= s_1 + a_2 \\ &\vdots \\ s_n &= s_{n-1} + a_n \\ &\vdots \end{aligned}$$

Tato posloupnost $\{s_n\}_{n=1}^{\infty}$ se nazývá *posloupnost částečných součtů* řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Pokud $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n$

- je konečná a rovna s , říkáme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *konverguje* a jejím součtem je s .
- je rovna $\pm\infty$, říkáme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *určitě diverguje* k $\pm\infty$.
- neexistuje, říkáme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *diverguje*.

Poslední dva případy často nerozlišujeme a říkáme pouze, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ diverguje.

Příklad 5.1

1) Geometrická řada:

$$\sum_{n=1}^{\infty} aq^{n-1} = a + aq + aq^2 + \dots$$

Pro její posloupnost částečných součtů platí

$$\begin{aligned} s_n &= \frac{a_1(q^n - 1)}{q - 1}, \quad |q| \neq 1 \\ \lim_{n \rightarrow \infty} s_n &= \begin{cases} \frac{a_1}{1-q}, & |q| < 1 \\ \text{diverguje pro } |q| \geq 1 \end{cases} \end{aligned}$$

2) Harmonická řada:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} + \dots$$

V této posloupnosti vybereme podposloupnost

$$\begin{aligned} s_1 &= 1 \\ s_2 &= 1 + \frac{1}{2} \\ s_4 &= 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} > 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1 + \frac{2}{2} \\ s_8 &= 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{5} + \frac{1}{6} + \frac{1}{7} + \frac{1}{8} > 1 + \frac{2}{2} + 4 \cdot \frac{1}{8} = 1 + \frac{3}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{array}{c} \vdots \\ s_{2^n} > 1 + \frac{n}{2} \\ \vdots \end{array}$$

Tedy v posloupnosti $\{s_n\}$ částečných součtů řady $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$ existuje shora neohraničená podposloupnost $\{s_{2^n}\}$, tudíž $\{s_n\}$ není konvergentní. Dokonce lze dokázat, že $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} = 0$, tj. $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty$.

3) Oscilující Grandiho řada:

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} = 1 - 1 + 1 - 1 + \dots$$

Její částečné součty jsou

$$\begin{array}{l} s_{2n-1} = 1 \\ s_{2n} = 0 \end{array}$$

Tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n$ neexistuje.

Věta 5.2 NUTNÁ PODMÍNKA KONVERGENCE

Jestliže $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje, pak $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$.

Důkaz: Předpokládejme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$, tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = s$. Protože $a_n = s_n - s_{n-1}$, platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (s_n - s_{n-1}) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n - \lim_{n \rightarrow \infty} s_{n-1} = s - s = 0$$

□

Věta 5.3 CAUCHY-BOLZANOVA PODMÍNKA KONVERGENCE

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje $\iff \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} : |a_{n+1} + a_{n+2} + \dots + a_{n+m}| < \varepsilon$

Důkaz: $\sum a_n$ konverguje $\iff \{s_n\}$ konverguje $\iff \{s_n\}$ je cauchyovská $\iff \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} : |s_n - s_{n+m}| < \varepsilon$ — odtud tvrzení. □

Věta 5.4 O INVARIANCI CHARAKTERU ŘADY

Konvergence nebo divergence řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ se nezmění, jestliže konečný počet jejích členů vynecháme, změníme nebo přidáme.

Důkaz: Necht' se řady $\sum a_n, \sum b_n$ liší pouze v konečném počtu členů, tj. $\exists n_0 \in \mathbf{N} : a_n = b_n \forall n > n_0$.

Označme dále

s_n — posloupnost částečných součtů řady $\sum a_n$

s'_n — posloupnost částečných součtů řady $\sum b_n$

a $r = s_{n_0} - s'_{n_0}$

Pak pro každé $n \geq n_0$ platí

$$s'_n = s'_{n_0} + b_{n_0+1} + \dots + b_n = (s'_{n_0} - s_{n_0}) + s_{n_0} + a_{n_0+1} + \dots + a_n = r + s_n$$

Pokud $\sum a_n$ konverguje \Rightarrow existuje $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n \Rightarrow$ existuje $\lim_{n \rightarrow \infty} s'_n \Rightarrow \sum b_n$ konverguje. Naopak, pokud $\sum a_n$ diverguje $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \pm \infty$ nebo neexistuje $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} s'_n = \pm \infty$ nebo neexistuje $\Rightarrow \sum b_n$ diverguje. □

Definice 5.5

Je-li $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ řada, pak řadu

$$R_n = \sum_{k=1}^{\infty} a_{n+k} = a_{n+1} + a_{n+2} + \dots$$

nazveme *zbytkem* řady $\sum a_n$ po n -tém členu (n -tý zbytek).

Věta 5.6 O VLASTNOSTECH ZBYTKU R_n

Konverguje-li $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, pak konverguje i každý její zbytek a platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n = 0$$

Konverguje-li alespoň jeden zbytek řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, pak konverguje i $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Důkaz: Pokud $\sum a_n$ konverguje, pak každý její zbytek konverguje podle věty 5.4 (vynecháváme konečný počet členů) a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (s - s_n) = s - \lim_{n \rightarrow \infty} s_n = s - s = 0$$

Druhá implikace vyplývá rovněž z věty 5.4. □

Věta 5.7 PRAVIDLA PRO POČÍTÁNÍ S KONVERGENTNÍMI ŘADAMI

(a) Nechť $k \in \mathbf{R}$, $k \neq 0$. Pak řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} k \cdot a_n$ buď obě konvergují nebo obě divergují a v případě konvergence platí

$$\sum_{n=1}^{\infty} k \cdot a_n = k \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

(b) Pokud řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ konvergují, pak konverguje i řada $\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n)$ a platí

$$\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n + \sum_{n=1}^{\infty} b_n$$

(c) (ASOCIATIVNÍ ZÁKON) Nechť řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje a $\{n_k\}_0^{\infty}$ je rostoucí posloupnost přirozených čísel taková,

že $n_0 = 0$. Označme $b_k = a_{n_{k-1}+1} + \dots + a_{n_k}$. Pak řada $\sum_{k=1}^{\infty} b_k$ konverguje a platí

$$\sum_{k=1}^{\infty} b_k = \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

Důkaz:

(a) Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$

$\{s'_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum k \cdot a_n$

Tedy $s'_n = k \cdot a_1 + \dots + k \cdot a_n = k(a_1 + \dots + a_n) = k \cdot s_n$. Řada $\sum a_n$ konverguje $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} s_n$ je konečná $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} k \cdot s_n$ je konečná \Rightarrow posloupnost $\{k \cdot s_n\}$ konverguje \Rightarrow řada $\sum k \cdot a_n$ konverguje. Pro případ divergence se tvrzení dokáže analogicky.

(b) Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$
 $\{s'_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum b_n$
 $\{s_n^*\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum(a_n + b_n)$

Pak

$$s_n^* = (a_1 + b_1) + \dots + (a_n + b_n) = (a_1 + \dots + a_n) + (b_1 + \dots + b_n) = s_n + s'_n$$

Z předpokladu konvergence navíc platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n^* = \lim_{n \rightarrow \infty} (s_n + s'_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n + \lim_{n \rightarrow \infty} s'_n = s + s'$$

(c) Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$
 $\{s'_k\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum b_k$

$$\underbrace{a_1 + \dots + a_{n_1}}_{b_1} + \underbrace{a_{n_1+1} + \dots + a_{n_2}}_{b_2} + \dots + \underbrace{a_{n_{k-1}+1} + \dots + a_{n_k}}_{b_k}$$

Zřejmě $\{s'_k\}$ je podposloupnost $\{s_n\}$, tvrzení pak plyne z věty o vlastnostech vybrané posloupnosti. □

Poznámka 5.8

Tvrzení věty 5.7(c) nelze obrátit: viz divergentní Grandiho řada a konvergentní řada

$$\underbrace{(1-1)}_0 + (1-1) + (1-1) + \dots$$

Definice 5.9

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ taková, že $\forall n \in \mathbf{N} \ a_n \geq 0$ (resp. $a_n > 0$) se nazývá řada s nezápornými (resp. kladnými) členy.

Věta 5.10 O VLASTNOSTECH ŘAD S NEZÁPORNÝMI ČLENY

Každá řada s nezápornými členy buď konverguje, nebo určitě diverguje k $+\infty$.

Řada s nezápornými členy konverguje, právě když posloupnost jejích částečných součtů je ohraničená.

Důkaz: Pro řadu s nezápornými členy je posloupnost jejích částečných součtů $\{s_n\}$ neklesající a $\forall n \in \mathbf{N} \ s_n \geq 0$. Proto $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = +\infty$ nebo $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = s$, $s \in \mathbf{R}$. □

Věta 5.11 KRITÉRIA KONVERGENCE ŘAD S NEZÁPORNÝMI ČLENY

1. (PRVNÍ SROVNÁVACÍ KRITÉRIUM)

Nechť $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou řady s nezápornými členy a necht' $a_n \leq b_n \ \forall n \in \mathbf{N}$. Pak platí

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ konverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ diverguje} \end{aligned}$$

2. (DRUHÉ SROVNÁVACÍ KRITÉRIUM)

Nechť $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou řady s kladnými členy a

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq \frac{b_{n+1}}{b_n} \quad \forall n \in \mathbf{N}$$

Pak platí

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ konverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ diverguje} \end{aligned}$$

3. (LIMITNÍ SROVNÁVACÍ KRITÉRIUM)

Nechť $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou řady s kladnými členy a necht' existuje limita

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = L, \quad L \in \mathbf{R} \cup \{-\infty, \infty\}$$

Pak platí

$$\begin{aligned} L < \infty \wedge \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ konverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ L > 0 \wedge \sum_{n=1}^{\infty} b_n \text{ diverguje} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} \end{aligned}$$

4. Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je řada s nezápornými členy.

- (ODMOCNINOVÉ — CAUCHYOVO KRITÉRIUM)

$$\begin{aligned} \sqrt[n]{a_n} \leq q < 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ \sqrt[n]{a_n} > 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} &\implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} \end{aligned}$$

- (LIMITNÍ ODMOCNINOVÉ — CAUCHYOVO KRITÉRIUM)

Necht' existuje limita

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = L \quad \left\{ \begin{array}{l} < 1 \quad \text{pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ > 1 \quad \text{pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} \\ = 1 \quad \text{pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ může konvergovat i divergovat} \end{array} \right.$$

5. Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je řada s kladnými členy.

- (PODÍLOVÉ — D'ALEMBERTOVO KRITÉRIUM)

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq q < 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} \implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje}$$

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \geq 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} \implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje}$$

- (LIMITNÍ PODÍLOVÉ — D'ALEMBERTOVO KRITÉRIUM)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = L \quad \left\{ \begin{array}{l} < 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ > 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} \\ = 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ může konvergovat i divergovat} \end{array} \right.$$

6. Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je řada s kladnými členy.

- (RAABOVO KRITÉRIUM)

$$n \left(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} \right) \geq q > 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} \implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje}$$

$$n \left(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} \right) < 1 \quad \forall n \in \mathbf{N} \implies \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje}$$

- (LIMITNÍ RAABOVO KRITÉRIUM)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} n \left(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} \right) = L \quad \left\{ \begin{array}{l} < 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \\ > 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ diverguje} \\ = 1 \text{ pak } \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ může konvergovat i divergovat} \end{array} \right.$$

7. (INTEGRÁLNÍ — CAUCHY-MACLAURINOVNO KRITÉRIUM)

Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je řada s nezápornými členy a necht' existuje nerostoucí funkce $f : \langle 1, \infty \rangle \rightarrow (0, \infty)$, pro kterou platí $a_n = f(n) \quad \forall n \in \mathbf{N}$. Pak

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konverguje} \iff \int_1^{\infty} f(x) dx \text{ konverguje}$$

Důkaz:

1. Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$

$\{s'_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum b_n$

Z předpokladu $a_n \leq b_n \quad \forall n \in \mathbf{N}$ máme

$$s_n = a_1 + \dots + a_n \leq b_1 + \dots + b_n = s'_n \quad \forall n \in \mathbf{N}$$

Pokud $\sum b_n$ konverguje $\stackrel{V5.10}{\implies}$ $\{s'_n\}$ je ohraničená $\implies \{s_n\}$ je ohraničená $\stackrel{V5.10}{\implies}$ $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje.

Pokud $\sum a_n$ diverguje $\stackrel{V5.10}{\implies}$ $\{s'_n\}$ není shora ohraničená $\implies \{s_n\}$ není shora ohraničená $\stackrel{V5.10}{\implies}$ $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ diverguje.

2. Z předpokladů

$$0 < \frac{a_2}{a_1} \leq \frac{b_2}{b_1}, \quad 0 < \frac{a_3}{a_2} \leq \frac{b_3}{b_2}, \quad \dots, \quad 0 < \frac{a_n}{a_{n-1}} \leq \frac{b_n}{b_{n-1}}$$

Násobením a úpravou

$$\frac{a_1}{b_1} \geq \frac{a_2}{b_2} \geq \dots \geq \frac{a_n}{b_n}$$

a

$$\frac{a_n}{a_1} \leq \frac{b_n}{b_1} \quad \text{tj.} \quad a_n \leq \frac{a_1}{b_1} b_n \quad \forall n \in \mathbf{N}$$

Podle věty 5.7(a) má řada $\sum \frac{a_1}{b_1 b_n}$ stejný charakter jako $\sum b_n$, takže z poslední uvedené nerovnosti, na kterou aplikujeme 1. srovnávací kritérium, plyne tvrzení.

3. Nechť $L < \infty$. Pak $\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \frac{a_n}{b_n} < L + \varepsilon$ (z definice limity). Tedy $a_n < (L + \varepsilon)b_n \forall n \geq n_0$. Zbytek se dokáže analogicky s důkazem předchozí části a s použitím věty 5.4 (vynecháváme prvních $n_0 - 1$ členů).
 Buď $L > 0$ (vlastní nebo nevlastní), $\varepsilon > 0$ libovolné takové, že $L - \varepsilon > 0$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \frac{a_n}{b_n} < L + \varepsilon$, tedy $a_n > (L - \varepsilon)b_n \forall n \geq n_0$. Pokud $\sum b_n$ diverguje, diverguje dle věty 5.7(a) a 1. srovnávacího kritéria i $\sum a_n$.
4. • Z předpokladů: $\sqrt[n]{a_n} \leq q$, tedy $a_n \leq q^n$ — výraz na pravé straně nerovnosti je vyjádřením n -tého členu geometrické řady, která je konvergentní, takže podle 1. srovnávacího kritéria konverguje i $\sum a_n$.
 Nechť $\sqrt[n]{a_n} \geq 1$, tj. $a_n \geq 1 \forall n \in \mathbf{N}$ a tedy podle věty 5.2 řada $\sum a_n$ diverguje.
 • Nechť $L < 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L + \varepsilon < 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \sqrt[n]{a_n} < L + \varepsilon = q < 1$, tvrzení pak plyne z odmocninového kritéria a věty 5.4.
 Nechť $L > 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L - \varepsilon > 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \sqrt[n]{a_n} < L + \varepsilon$, tedy $a_n > 1 \forall n \in \mathbf{N}$ a dle věty 5.2 řada diverguje.
5. • $\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq q = \frac{q^{n+1}}{q^n}$, tj. výraz na pravé straně nerovnosti udává podíl dvou po sobě jdoucích členů geometrické řady (podle předpokladu s kvocientem $q < 1$), takže podle 2. srovnávacího kritéria konverguje i $\sum a_n$.
 $\frac{a_{n+1}}{a_n} \geq 1 \implies a_{n+1} \geq a_n \implies \{a_n\}$ je neklesající $\implies \lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0$ a podle věty 5.2 řada $\sum a_n$ diverguje.
 • Nechť $L < 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L + \varepsilon < 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \frac{a_{n+1}}{a_n} < L + \varepsilon = q < 1$, tvrzení pak plyne z podílového kritéria a věty 5.4.
 Nechť $L > 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L - \varepsilon > 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < \frac{a_{n+1}}{a_n} < L + \varepsilon = q < 1$, tedy $\frac{a_{n+1}}{a_n} > 1 \forall n \geq n_0$, zbytek se dokáže analogicky s důkazem pro nelimitní podílové kritérium.
6. • Z předpokladů plyne, že $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) \geq q > 1, q = 1 + r, r > 0$. Tj. $n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) \geq 1 + r$, tedy $n(a_n - a_{n+1}) \geq (1 + r)a_n \forall n \geq n_0$. Odtud $(n - 1)a_n - n a_{n+1} \geq r a_n \forall n \geq n_0$. Platí tedy

$$\begin{array}{lll} n_0 + 1 & : & n_0 a_{n_0+1} - (n_0 + 1)a_{n_0+2} \geq r a_{n_0+1} \\ n_0 + 2 & : & (n_0 + 1)a_{n_0+2} - (n_0 + 2)a_{n_0+3} \geq r a_{n_0+2} \\ & \vdots & \\ n - 1 & : & (n - 2)a_{n-1} - (n - 1)a_n \geq r a_{n-1} \\ n & : & (n - 1)a_n - n a_{n+1} \geq r a_n \\ \sum & : & n_0 a_{n_0+1} - n a_{n+1} \geq r(a_{n_0+1} + a_{n_0+2} + \dots + a_n) = r(s_n - s_{n_0}) \end{array}$$

Tedy $r(s_n - s_{n_0}) \leq n_0 a_{n_0+1} - n a_{n+1} < n_0 a_{n_0+1}$, tj. $s_n < s_{n_0} + \frac{n_0}{r} a_{n_0+1} = K$, tedy $\{s_n\}$ je shora ohraničená a tedy podle věty 5.10 konvergentní.

V případě, že $n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) \leq 1$, pak

$$1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} \leq \frac{1}{n} \implies \frac{a_{n+1}}{a_n} \geq \frac{n-1}{n} = \frac{1}{\frac{1}{n-1}}$$

Protože řada $\sum \frac{1}{n}$ je divergentní (viz příklad 5.1(2)), tvrzení plyne z 2. srovnávacího kritéria.

- Necht' $L > 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L - \varepsilon > 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) > L - \varepsilon = q > 1$ a tvrzení plyne z důkazu nelimitního Raabova kritéria.
- Necht' $L < 1, \varepsilon > 0$ takové, že $L + \varepsilon < 1$. Pak $\exists n_0 \forall n \geq n_0 : L - \varepsilon < n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) < L + \varepsilon$, tedy $n(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n}) < 1 \forall n \geq n_0$, zbytek se dokáže analogicky jako pro nelimitní Raabovo kritérium.

7. Z předpokladů plyne, že konstruovaná funkce je R-integrabilní, neboť je monotónní. Označme

$$J_n = \int_1^n f(x) dx$$

Necht' $i \in \mathbf{N}$, na intervalu $\langle i, i+1 \rangle$ platí

$$f(i+1) = a_{i+1} \leq f(x) \leq f(i) = a(i)$$

Integrací

$$\int_i^{i+1} f(i+1) dx \leq \int_i^{i+1} f(x) dx \leq \int_i^{i+1} f(i) dx$$

přičemž

$$\int_i^{i+1} f(i+1) dx = a_{i+1}, \quad \int_i^{i+1} f(i) dx = a_i$$

a tedy z předchozí nerovnosti platí

$$a_{i+1} \leq \int_i^{i+1} f(x) dx \leq a_i$$

Platí tedy

$$\begin{aligned} a_2 &\leq \int_1^2 f(x) dx \leq a_1 \\ a_3 &\leq \int_2^3 f(x) dx \leq a_2 \\ &\vdots \\ a_n &\leq \int_{n-1}^n f(x) dx \leq a_{n-1} \end{aligned}$$

Sečtením dostáváme

$$s_n - a_1 \leq \int_1^n f(x) dx \leq s_{n-1}$$

Nyní musí nastat jedna z možností:

- $\int_1^\infty f(x) dx$ konverguje, pak existuje konečná $\lim_{n \rightarrow \infty} J_n$, tedy $\{s_n\}$ je shora ohraničená a konverguje podle věty 5.10.
- $\int_1^\infty f(x) dx$ diverguje, tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} J_n = \infty$, tedy $\{s_n\}$ není shora ohraničená a diverguje podle věty 5.10.

□

5.2 Absolutně a relativně konvergentní číselné řady, násobení řad

Věta 5.12

Pokud konverguje $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$, pak konverguje i $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Důkaz: $\sum a_n$ konverguje $\Rightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} : |a_{n+1}| + \dots + |a_{n+m}| < \varepsilon$ (viz Cauchy-Bolzanova podmínka — věta 5.3).

Potom pro každé $n \geq n_0, m \in \mathbf{N}$ platí

$$|a_{n+1} + \dots + a_{n+m}| \leq |a_{n+1}| + \dots + |a_{n+m}| < \varepsilon$$

a tedy podle Cauchy-Bolzanovy podmínky $\sum a_n$ konverguje.

□

Definice 5.13

Řekneme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *konverguje absolutně*, jestliže $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje a $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$ konverguje.

Řekneme, že $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *konverguje relativně*, jestliže $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje a $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$ diverguje.

Příklad 5.2

Řada

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{n} = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots$$

konverguje relativně.

Věta 5.14 ZÁKLADNÍ VLASTNOSTI ABSOLUTNÍ KONVERGENCE ŘAD

(a) Pokud $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje absolutně, pak $|\sum_{n=1}^{\infty} a_n| \leq \sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$

(b) Pokud $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje absolutně a $\{c_n\}$ je ohraničená posloupnost, pak $\sum_{n=1}^{\infty} c_n \cdot a_n$ konverguje absolutně.

Důkaz:

(a) Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$

$\{s'_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum |a_n|$

Pak

$$|s_n| = |a_1 + \dots + a_n| \leq |a_1| + \dots + |a_n| = s'_n$$

a při $n \rightarrow \infty$

$$|\sum_{n=1}^{\infty} a_n| = |\lim_{n \rightarrow \infty} s_n| \leq \lim_{n \rightarrow \infty} s'_n = \sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$$

(b) Z předpokladu ohraničenosti $\{c_n\}$ existuje $K \in \mathbf{R}^+$: $|c_n| \leq K \forall n \in \mathbf{N}$, dále $\sum a_n$ konverguje absolutně, tj. $\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} : |a_{n+1}| + \dots + |a_{n+m}| < \frac{\varepsilon}{K}$ (podle Cauchy-Bolzanovy podmínky) a tedy $\forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} :$

$$|c_{n+1} \cdot a_{n+1} + \dots + c_{n+m} \cdot a_{n+m}| \leq |c_{n+1}| \cdot |a_{n+1}| + \dots + |c_{n+m}| \cdot |a_{n+m}| \leq K(|a_{n+1}| + \dots + |a_{n+m}|) < K \frac{\varepsilon}{K} = \varepsilon$$

A tedy podle Cauchy-Bolzanovy podmínky $\sum_{n=1}^{\infty} |c_n \cdot a_n|$ konverguje.

□

Poznámka 5.15

Pro řešení otázky konvergence $\sum a_n$ lze tedy využít všechna kritéria uvedená ve větě 5.11 s tím, že budou aplikována na $|a_n|$ a výsledek bude interpretován jako absolutní konvergence $\sum a_n$ (viz věta 5.12).

Definice 5.16

Řekneme, že posloupnost $\{\nu_n\}$ přirozených čísel je *přeřazením* posloupnosti $\{n\}$, jestliže každé přirozené číslo se vyskytuje v posloupnosti $\{\nu_n\}$ právě jednou.

Řekneme, že pro konvergentní řadu $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ platí komutativní zákon, jestliže každá řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_{\nu_n}$ vzniklá přeřazením

$\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ rovněž konverguje a $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = \sum_{n=1}^{\infty} a_{\nu_n}$.

Věta 5.17 KOMUTATIVNÍ ZÁKON PRO ABSOLUTNÍ KONVERGENCI

Pro každou absolutně konvergentní řadu $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ platí komutativní zákon.

Důkaz: Řada $\sum a_n$ konverguje absolutně, tedy $\sum |a_n|$ konverguje. Nechť $\sum a_{\nu_n}$ je řada vzniklá přeřazením z $\sum a_n$, $\varepsilon > 0$ libovolné. Z předpokladu absolutní konvergence $\sum a_n : \exists n_0 \forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N} : |a_{n+1} + \dots + a_{n+m}| < \varepsilon$. Indexy $1, 2, \dots, n_0$ se přitom musí v $\{\nu_n\}$ vyskytovat tak, že existuje $n_1 \in \mathbf{N}$ takové, že tyto indexy leží mezi čísly ν_1, \dots, ν_{n_1} (tj. $\{1, 2, \dots, n_0\} \subseteq \{\nu_1, \dots, \nu_{n_1}\}$). Označme

$\{s_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$

$\{s'_n\}$ — posloupnost částečných součtů $\sum |a_{\nu_n}|$

Potom pro každé $n > n_1$ platí

$$\begin{aligned} |s_n - s'_n| &= |a_1 + \dots + a_{n_0} + a_{n_0+1} + \dots + a_n - (a_{\nu_{n_1}} + \dots + a_{\nu_n} + a_{\nu_{n_1}+1} + \dots + a_{\nu_n})| \leq \\ &\leq |a_{n_0+1}| + \dots + |a_{n_0+m}| < \varepsilon \end{aligned}$$

a tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} (s_n - s'_n) = 0$, tudíž

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_{n\nu_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} s'_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (s_n + (s'_n - s_n)) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n + \lim_{n \rightarrow \infty} (s_n - s'_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

□

Věta 5.18 VLASTNOSTI RELATIVNĚ KONVERGENTNÍ ŘADY

- (a) Je-li $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ relativně konvergentní, pak obě řady, sestavené z jejích kladných, resp. záporných členů určitě divergují.
- (b) (RIEMANNOVA VĚTA) Z libovolné relativně konvergentní řady lze vhodným přeřazením získat řadu
- konvergující k libovolnému předem danému číslu
 - určitě divergující ($k + \infty$ nebo $-\infty$)
 - oscilující (v daných mezích)

Důkaz:

- (a) Označme

$$\begin{aligned} p_1 + p_2 + \dots + p_n + \dots &\text{ — řadu sestavenou z kladných členů } \sum a_n \\ -(q_1 + q_2 + \dots + q_n + \dots) &\text{ — řadu sestavenou ze záporných členů } \sum a_n \\ \{s_n\} &\text{ — posloupnost částečných součtů řady } \sum a_n \\ \{s_n(p)\} &\text{ — posloupnost částečných součtů řady } \sum p_n \\ \{s_n(q)\} &\text{ — posloupnost částečných součtů řady } \sum -q_n \end{aligned}$$

Platí: $s_n = s_n(p) - s_n(q)$. Protože existuje konečná $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n$ (z předpokladu relativní konvergence), existuje i $\lim_{n \rightarrow \infty} (s_n(p) - s_n(q))$ a je konečná.

Jsou-li nyní obě limity $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n(p)$, $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n(q)$ konečné, pak je konečná i limita

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n(|a_n|) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(p) + \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(q)$$

kde $s_n(|a_n|)$ je posloupnost částečných součtů $\sum |a_n|$, tedy řada $\sum |a_n|$ konverguje, což je spor s předpokladem pouze relativní konvergence $\sum a_n$. Zbývá tedy pouze možnost, že obě limity jsou nevlastní.

(b) $\sum a_n$ konverguje relativně, platí tedy tvrzení (a) a současně nutná podmínka konvergence (věta 5.2). Odtud:

- Necht' $s \in \mathbf{R}$, např. $s > 0$. Pak existují čísla $n_1, n_2, \dots \in \mathbf{R} : n_1 < n_3 < \dots, n_2 < n_4 < \dots$ tak, že platí

$$\underbrace{\underbrace{p_1 + p_2 + \dots + p_{n_1}}_{>s} - q_1 - q_2 - \dots - q_{n_2} + p_{n_1+1} + \dots + p_{n_3} - q_{n_2+1} - \dots - q_{n_4} + \dots}_{<s}$$

$$\underbrace{\underbrace{\underbrace{\hspace{10em}}_{>s}}_{<s}}$$

přičemž tato řada, vzniklá přerazením řady $\sum a_n$, konverguje k s .

- Sestavme nyní řadu divergující k $-\infty$. Za uvedených předpokladů existují čísla $n_1 < n_2 < \dots \in \mathbf{R}$ tak, že platí

$$\underbrace{\underbrace{p_1 - q_1 - \dots - q_{n_1}}_{<-1} + p_2 - q_{n_1+1} - \dots - q_{n_2} + p_3 - q_{n_2+1} - \dots - q_{n_3} + \dots}_{<-2}$$

$$\underbrace{\underbrace{\hspace{10em}}_{<-3}}$$

a získali jsme tak řadu, která je přerazením řady $\sum a_n$ a diverguje k $-\infty$.

- Necht' $A, B \in \mathbf{R}, A < B$. Pak opět existují čísla $n_1, n_2, \dots \in \mathbf{R} : n_1 < n_3 < \dots, n_2 < n_4 < \dots$ tak, že platí

$$\underbrace{\underbrace{p_1 + p_2 + \dots + p_{n_1}}_{<B} - q_1 - q_2 - \dots - q_{n_2} + p_{n_1+1} + \dots + p_{n_3} - q_{n_2+1} - \dots - q_{n_4} + \dots}_{>A}$$

$$\underbrace{\underbrace{\hspace{10em}}_{<B}}_{>A}$$

takže jsme získali řadu, vzniklou přerazením z $\sum a_n$ a oscilující v zadaných mezích.

□

Definice 5.19

Řada s pravidelně se střídajícími znaménky, tj. řada tvaru

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n, \quad a_n > 0 \quad \forall n \in \mathbf{N}$$

se nazývá *alternující řada*.

Věta 5.20 LEIBNIZOVO KRITÉRIUM

Necht' $\{a_n\}$ je nerostoucí posloupnost kladných čísel. Alternující řada $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n$ konverguje, právě když

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$$

Důkaz: Implikace „ \implies ” je přímo nutná podmínka konvergence — věta 5.2. Zbývá tedy dokázat implikaci opačnou.

Uvažujme následující řady a jim příslušné posloupnosti částečných součtů:

$$\begin{array}{ll} a_1 - a_2 + a_3 - a_4 + \dots + a_{2n-1} - a_{2n} + \dots & \{s_n\} \\ (a_1 - a_2) + (a_3 - a_4) + \dots + (a_{2n-1} - a_{2n}) + \dots & \{s_{2n}\} \\ a_1 - (a_2 - a_3) - \dots - (a_{2n} - a_{2n+1}) - \dots & \{s_{2n+1}\} \end{array}$$

Platí:

$$\begin{aligned} s_1 &\geq s_3 \geq s_5 \geq \dots \geq s_{2n+1} \geq \dots \\ s_{2n+1} &= s_{2n} + a_{2n+1} \implies s_{2n+1} > s_{2n} \\ s_2 &\leq s_4 \leq s_6 \leq \dots \leq s_{2n} < s_{2n+1} \leq \dots \leq s_3 \leq s_1 \end{aligned}$$

Odtud $\{s_{2n}\}$ je neklesající, shora ohraničená (hodnotou s_1), tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n}$ existuje. Analogicky $\{s_{2n+1}\}$ je nerostoucí, zdola ohraničená (hodnotou s_2), tedy i $\lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n+1}$ existuje. Navíc platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} (s_{2n} + \underbrace{a_{2n+1}}_{\rightarrow 0}) = \lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n}$$

tedy $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n$ existuje a platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n}$$

□

Příklad 5.3

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{1}{n}$ konverguje relativně.

Věta 5.21 SPECIÁLNÍ KRITÉRIA KONVERGENCE

(a) (DIRICHLETOVO KRITÉRIUM) Nechť $\{c_n\}$ je nerostoucí posloupnost nezáporných čísel, $\lim_{n \rightarrow \infty} c_n = 0$ a nechť řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ má ohraničené částečné součty (tj. existuje $K > 0$ tak, že $|s_n| = |a_1 + \dots + a_n| \leq K \forall n \in \mathbf{N}$). Pak řada $\sum_{n=1}^{\infty} c_n a_n$ konverguje.

(b) (ABELOVO KRITÉRIUM) Nechť $\{c_n\}$ je monotónní a ohraničená posloupnost a řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje. Pak řada $\sum_{n=1}^{\infty} c_n a_n$ konverguje.

Důkaz: Viz literatura.

□

Poznámka 5.22

Volbou $a_n = (-1)^{n-1}$ v Dirichletově kritériu dostáváme Leibnizovo kritérium.

Definice 5.23

Mějme řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$. Jejich součinem je řada

$$\left(\sum_{n=1}^{\infty} a_n \right) \left(\sum_{n=1}^{\infty} b_n \right) = \sum_{i,j=1}^{\infty} a_i b_j$$

a zavádíme

- součin po vedlejší diagonále (*Cauchyův součin*)

$$\left(\sum_{n=1}^{\infty} a_n \right) \left(\sum_{n=1}^{\infty} b_n \right) = a_1 b_1 + a_2 b_1 + a_1 b_2 + a_3 b_1 + a_2 b_2 + a_1 b_3 + a_1 b_4 + a_2 b_3 + a_3 b_2 + a_4 b_1 + \dots$$

- součin do čtverce

$$\left(\sum_{n=1}^{\infty} a_n \right) \left(\sum_{n=1}^{\infty} b_n \right) = a_1 b_1 + a_2 b_1 + a_2 b_2 + a_2 b_1 + a_3 b_1 + a_3 b_2 + a_3 b_3 + a_3 b_2 + a_3 b_1 + \dots$$

Věta 5.24 VLASTNOSTI SOUČINU ČÍSELNÝCH ŘAD

(a) Necht řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou absolutně konvergentní a $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n = t$. Pak řada

$$\sum_{n=1}^{\infty} p_n = \left(\sum_{n=1}^{\infty} a_n \right) \left(\sum_{n=1}^{\infty} b_n \right)$$

konverguje absolutně a její součet je roven $s \cdot t$.

(b) (MERTENZOVA VĚTA) Necht řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou konvergentní, alespoň jedna z nich absolutně, a $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n = t$. Pak Cauchyův součin $\sum_{n=1}^{\infty} p_n$ těchto řad konverguje a je roven $s \cdot t$.

(c) (ABELOVA VĚTA) Necht řady $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ jsou konvergentní, Cauchyův součin $\sum_{n=1}^{\infty} p_n$ těchto řad konverguje a $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n = t$. Pak $\sum_{n=1}^{\infty} p_n = s \cdot t$

Důkaz:

(a) Označme $\sum |a_n| = S$, $\sum |b_n| = T$. Odhadněme $|p_1| + \dots + |p_n|$: každé p_i je vyjádřeno jako $|p_i| = |a_j b_k|$ a přitom indexů j, k pro vyjádření p_1, \dots, p_n je pouze konečný počet. Z toho plyne, že $\exists n_1, n_2 : \forall j \geq n_1 \forall k \geq n_2 :$

$$|p_1| + \dots + |p_n| \leq (|a_1| + \dots + |a_n|) (|b_1| + \dots + |b_n|) \leq S \cdot T$$

Tedy $\sum |p_n|$ má ohraničené částečné součty $\implies \sum |p_n|$ konverguje (podle věty 5.10) $\implies \sum p_n$ konverguje absolutně a lze tedy použít komutativní zákon (věta 5.17). Vezměme v $\sum p_n = (\sum a_n) (\sum b_n)$ například součin do čtverce a označme

s_n — posloupnost částečných součtů $\sum a_n$

t_n — posloupnost částečných součtů $\sum b_n$

ϱ_n — posloupnost částečných součtů $\sum p_n$

Potom

$$\begin{aligned} \varrho_1 &= a_1 b_1 = s_1 t_1 \\ \varrho_2 &= a_1 b_1 + (a_1 b_2 + a_2 b_2 + a_2 b_1) = (a_1 + a_2)(b_1 + b_2) = s_2 t_2 \\ &\vdots \\ \varrho_n &= \dots = s_n t_n \quad \forall n \in \mathbf{N} \end{aligned}$$

(to dokážeme matematickou indukcí) a tedy

$$\sum_{n=1}^{\infty} p_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \varrho_n = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n t_n = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} t_n = s \cdot t$$

Důkaz tvrzení (b), (c) viz [2]. □

Poznámka 5.25

Necht řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje, pak platí

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s_n + R_n, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} R_n = 0$$

Součet řady tedy můžeme aproximovat

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n \approx s_n \iff |R_n| < \varepsilon$$

kde ε je přesnost vyjádření $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ s použitím s_n .

Věta 5.26 O CHOVÁNÍ ZBYTKU $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$

(a) Necht řada $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje, $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ je řada s nezápornými členy a necht $\forall n \in \mathbf{N} : |a_n| \leq b_n$. Označíme-li

$$r_n \text{ — } n\text{-tý zbytek řady } \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

$$R_n \text{ — } n\text{-tý zbytek řady } \sum_{n=1}^{\infty} b_n$$

pak platí

$$|r_n| \leq R_n$$

(b) Necht $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je konvergentní řada s kladnými členy a necht

$$\forall n \in \mathbf{N} : \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q < 1$$

Pak

$$|r_n| \leq |a_n| \frac{q}{1-q}$$

(c) Necht $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ je řada s nezápornými členy a $\forall n \in \mathbf{N} : a_n = f(n)$, kde f je nezáporná a nerostoucí funkce definovaná na $(1, \infty)$. Pak

$$r_n \leq \int_n^{\infty} f(x) dx$$

(d) Necht r_n je n -tý zbytek řady $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} a_n$, kde $\{a_n\}$ je nerostoucí posloupnost nezáporných čísel a $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$. Pak

$$|r_n| < a_{n+1}, \quad \text{sgn } r_n = (-1)^n$$

Důkaz:

(a)

$$\begin{aligned} r_n &= \sum_{n=1}^{\infty} a_n - s_n = \sum_{k=1}^{\infty} a_{n+k} \\ R_n &= \sum_{n=1}^{\infty} b_n - t_n = \sum_{k=1}^{\infty} b_{n+k} \end{aligned}$$

Označme

s'_k — posloupnost částečných součtů n -tého zbytku r_n

t'_k — posloupnost částečných součtů n -tého zbytku R_n

Platí

$$|s'_k| = |a_{n+1} + \dots + a_{n+k}| \leq |a_{n+1}| + \dots + |a_{n+k}| \leq b_{n+1} + \dots + b_{n+k} = t'_k$$

Při $k \rightarrow \infty : |r_n| \leq R_n$.

(b) Platí

$$\begin{aligned} |a_{n+1}| &\leq |a_n|q \\ |a_{n+2}| &\leq |a_{n+1}|q \leq |a_n|q^2 \\ &\vdots \\ |a_{n+k}| &\leq |a_n|q^k \end{aligned}$$

Odtud

$$|r_n| = |a_{n+1} + a_{n+2} + \dots| \leq |a_{n+1}| + |a_{n+2}| + \dots \leq |a_n| \cdot (q + q^2 + \dots) = |a_n| \frac{q}{q-1}$$

(c) Připomeňme, že s'_k značí posloupnost částečných součtů n -tého zbytku $r_n = \sum_{k=1}^{\infty} a_{n+k}$.

Platí

$$a_{n+1} \leq \int_n^{n+1} f(x) dx \implies |s'_k| \leq \dots \leq \int_n^{n+k} f(x) dx \leq \int_n^{\infty} f(x) dx$$

a v limitě pro $k \rightarrow \infty$:

$$|r_n| \leq \int_n^{\infty} f(x) dx$$

(d) Důkaz ponecháváme snaživému čtenáři k procvičení.

□

5.3 Posloupnosti a řady funkcí

Definice 5.27

Uvažujme posloupnost $\{f_n(x)\}_{n=1}^{\infty}$ (zapisujeme také úsporněji jako $\{f_n(x)\}$ nebo $\{f_n\}$), kde $\forall n f_n$ je funkce definovaná na intervalu J ($J = \bigcap_{n=1}^{\infty} \text{Dom} f_n$).

Množinu všech $x \in J$, v nichž $\{f_n\}$ konverguje (jakožto číselná posloupnost, nikoliv řada) nazveme *oborem bodové konvergence* posloupnosti $\{f_n\}$ a označíme D .

Jestliže tedy $x_0 \in D$, pak existuje $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x_0)$, označíme ji $f(x_0)$, tedy pro $x \in D$ označíme

$$f(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x),$$

případně píšeme $f_n \rightarrow f$ v D (bodově).

Definice 5.28

Přiřadme řadě $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ v J posloupnost částečných součtů $s_n(x) = \sum_{k=1}^n f_k(x)$ v J . Pokud $\{s_n\}$ v J (bodově) konverguje k s , říkáme, že $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ *konverguje (bodově)* k s v oboru konvergence D .

Poznámka 5.29

1) Pro $x \in D$ zápisem $f_n(x) \rightarrow f(x)$ říkáme

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0(\varepsilon, x) \forall n \geq n_0 : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

2) Obor bodové konvergence lze konstruovat s využitím všech kritérií konvergence číselných řad.

Příklad 5.4

Zjistěte obor konvergence D pro zadané řady funkcí:

$$1) \sum_{n=1}^{\infty} \ln^n x$$

Pro každé x je to geometrická řada s kvocientem $q = \ln x$ a tedy konverguje, právě když $|\ln x| < 1$, tj.

$$-1 < \ln x < 1 \implies e^{-1} < x < e \implies D = (1/e, e)$$

$$2) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin nx}{n^2}$$

Platí

$$\left| \frac{\sin nx}{n^2} \right| \leq \frac{1}{n^2} \quad \forall x \in \mathbf{R}$$

a protože řada $\sum 1/n^2$ konverguje, podle 1. srovnávacího kritéria konverguje i $\sum \frac{\sin nx}{n^2}$ pro každé $x \in \mathbf{R}$ (dokonce konverguje absolutně (bodově) v \mathbf{R}).

Definice 5.30

Řekneme, že posloupnost $\{f_n\}$ konverguje stejnoměrně na intervalu J k funkci f , jestliže

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 : \forall n \geq n_0 \forall x \in J : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

a budeme psát $f_n \rightrightarrows f$ na J (v literatuře se lze setkat i s jinými značeními, např. $f_n \xrightarrow{\text{st.}} f$ a podobně).

Jestliže posloupnost částečných součtů s_n řady $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ stejnoměrně konverguje k s na J , říkáme, že $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ stejnoměrně konverguje k součtu s na J a píšeme $\sum_{n=1}^{\infty} f_n = s$ na J stejnoměrně ($\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = s(x)$ na J stejnoměrně).

Poznámka 5.31

Pokud $f_n \rightrightarrows f$, pak $f_n \rightarrow f$ (bodově) na J , obrácená implikace ale neplatí.

Věta 5.32 CAUCHY-BOLZANOVO KRITÉRIUM

$$(a) f_n \rightrightarrows f \text{ na } J \iff \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_n(x) - f_{n+p}(x)| < \varepsilon$$

$$(b) \sum_{n=1}^{\infty} f_n \text{ konverguje stejnoměrně na } J, \text{ právě když}$$

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_{n+1}(x) + f_{n+2}(x) + \dots + f_{n+p}(x)| < \varepsilon$$

Důkaz:

$$(a) \text{ „}\implies\text{“: Nechť } f_n \rightrightarrows f \text{ na } J \text{ a } \varepsilon > 0 \text{ je libovolné. Pak k číslu } \frac{\varepsilon}{2} > 0 \text{ existuje číslo } n_0 \text{ tak, že } \forall n \geq n_0 \forall x \in J : |f_n(x) - f(x)| < \frac{\varepsilon}{2}. \text{ Odtud } \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N}, \forall x \in J :$$

$$|f_n(x) - f_{n+p}(x)| = |(f_n(x) - f(x)) - (f_{n+p}(x) - f(x))| \leq |f_n(x) - f(x)| + |f_{n+p}(x) - f(x)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

„ \impliedby “: Nechť $\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_n(x) - f_{n+p}(x)| < \varepsilon$. Buď $x_0 \in J$ libovolné, pak $\{f_n(x_0)\}$ je Cauchyovská, tedy i konvergentní, tedy existuje $f(x_0) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x_0)$ a vzhledem k libovolnosti $x_0 \in J$ existuje $f(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x)$, tj. $f_n \rightarrow f$ na J (bodově). Dokážeme, že f je „stejnomořnou limitou“ f_n na J :

Zvolme $\varepsilon > 0$ libovolné. K číslu $\frac{\varepsilon}{2} > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_n(x) - f_{n+p}(x)| < \frac{\varepsilon}{2}$ a volíme-li n pevně a při $p \rightarrow \infty : |f_n(x) - f(x)| < \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon$, tj. podle definice $f_n \rightrightarrows f$ na J .

- (b) $\sum f_n$ konverguje stejnoměrně na J k $s \iff s_n \xrightarrow{\text{podle (a)}} s$ na $J \iff \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |s_n(x) - s_{n+p}(x)| < \varepsilon$, tj.

$$|(f_1(x) + \dots + f_n(x)) - (f_1(x) + \dots + f_n(x) + f_{n+1}(x) + \dots + f_{n+p}(x))| = |f_{n+1}(x) + \dots + f_{n+p}(x)| < \varepsilon$$

□

Věta 5.33 PRAVIDLA PRO POČÍTÁNÍ SE STEJNOMĚRNĚ KONVERGENTNÍMI ŘADAMI

- (a) Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n^{(1)}(x), \dots, \sum_{n=1}^{\infty} f_n^{(k)}(x)$ jsou stejnoměrně konvergentní řady na J , c_1, \dots, c_k jsou libovolná reálná čísla (konstanty) a položme

$$F_n(x) = \sum_{i=1}^k c_i \forall f_n^{(i)}(x)$$

Pak $\sum_{n=1}^{\infty} F_n(x)$ stejnoměrně konverguje na J .

- (b) Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ konverguje stejnoměrně na J , g je funkce ohraničená na J . Pak $\sum_{n=1}^{\infty} g(x) f_n(x)$ konverguje stejnoměrně na J .

Důkaz:

- (a) Předpokládejme $c_1, \dots, c_k \neq 0$, $\varepsilon > 0$ libovolné. Pak ke každému číslu $\frac{\varepsilon}{k \cdot |c_i|} > 0 \exists n_i : \forall n \geq n_i \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J :$

$$|f_{n+1}^{(i)}(x) + \dots + f_{n+p}^{(i)}(x)| < \frac{\varepsilon}{k \cdot |c_i|}$$

Buď nyní $n_0 = \max\{n_1, \dots, n_k\}$. Pak $\forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J :$

$$\begin{aligned} |F_{n+1}(x) + \dots + F_{n+p}(x)| &= \underbrace{|c_1 f_{n+1}^{(1)}(x) + \dots + c_k f_{n+1}^{(k)}(x)|}_{F_{n+1}(x)} + \dots + \underbrace{|c_1 f_{n+p}^{(1)}(x) + \dots + c_k f_{n+p}^{(k)}(x)|}_{F_{n+p}(x)} = \\ &= |c_1(f_{n+1}^{(1)}(x) + \dots + f_{n+p}^{(1)}(x)) + \dots + c_k(f_{n+1}^{(k)}(x) + \dots + f_{n+p}^{(k)}(x))| \leq \\ &\leq |c_1| \cdot |f_{n+1}^{(1)}(x) + \dots + f_{n+p}^{(1)}(x)| + \dots + |c_k| \cdot |f_{n+1}^{(k)}(x) + \dots + f_{n+p}^{(k)}(x)| < \\ &< |c_1| \frac{\varepsilon}{k \cdot |c_1|} + \dots + |c_k| \frac{\varepsilon}{k \cdot |c_k|} = \varepsilon \end{aligned}$$

ostatní z věty 5.32 (Cauchy-Bolzanovo kritérium).

- (b) Z předpokladů: $\exists K > 0 : |g(x)| \leq K \forall x \in J$, zvolme $\varepsilon > 0$ libovolné, k $\frac{\varepsilon}{k} > 0 \exists n_0 : \forall n \geq n_0 \forall p \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_{n+1}(x) + \dots + f_{n+p}(x)| < \frac{\varepsilon}{k}$. Odtud

$$|g(x) f_{n+1}(x) + \dots + g(x) f_{n+p}(x)| \leq |g(x)| \cdot |f_{n+1}(x) + \dots + f_{n+p}(x)| \leq k \frac{\varepsilon}{k} = \varepsilon$$

ostatní z věty 5.32.

□

Věta 5.34 WEIERSTRASSOVO KRITÉRIUM

Necht' $\forall n \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_n(x)| \leq a_n$ a necht' $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konverguje. Pak $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ stejnoměrně konverguje na J .

Důkaz: Zvolme $\varepsilon > 0$ libovolné. Pak $\exists n_0 : \forall n \geq n_0 \forall m \in \mathbf{N} : |a_{n+1} + \dots + a_{n+m}| < \varepsilon$. Odtud a z předpokladů věty:

$$\forall n \geq n_0 \forall m \in \mathbf{N} \forall x \in J : |f_{n+1}(x) + \dots + f_{n+p}(x)| \leq a_{n+1} + \dots + a_{n+m} \leq |a_{n+1} + \dots + a_{n+m}| < \varepsilon$$

ostatní z věty 5.32.

□

Věta 5.35 DIRICHLETOVO KRITÉRIUM

Nechť $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ má na J stejně ohraničené částečné součty (tj. $\exists M > 0 : \forall n \in \mathbf{N} \forall x \in J : |s_n(x)| = |f_1(x) + \dots + f_n(x)| \leq M$) a nechť $\{\alpha_n(x)\}$ je posloupnost funkcí nezáporných na J a taková, že $\forall x \in J : \alpha_1(x) \geq \alpha_2(x) \geq \dots \geq \alpha_n(x) \geq \dots$, která na J stejnoměrně konverguje k nule (tj. $\alpha_n(x) \rightrightarrows 0$ na J).

Pak $\sum_{n=1}^{\infty} \alpha_n(x) f_n(x)$ stejnoměrně konverguje na J .

Důkaz: Zvolme $\varepsilon > 0$ libovolně. K $\frac{\varepsilon}{2M} > 0 \exists n_0 : \forall n \geq n_0, x \in J : \alpha_n(x) < \frac{\varepsilon}{2M}$. Odtud $\forall n \geq n_0, m \in \mathbf{N}, x \in J :$

$$\begin{aligned} & |\alpha_{n+1}(x) f_{n+1}(x) + \dots + \alpha_{n+m}(x) f_{n+m}(x)| = |\alpha_{n+1}(x) (s_{n+1}(x) - s_n(x)) + \dots + \alpha_{n+m}(x) (s_{n+m}(x) - s_{n+m-1}(x))| \leq \\ & \leq |-\alpha_{n+1}(x) s_n(x) + (\alpha_{n+1}(x) - \alpha_{n+2}(x)) s_{n+1}(x) + \dots + (\alpha_{n+m-1}(x) - \alpha_{n+m}(x)) s_{n+m-1}(x) + \alpha_{n+m}(x) s_{n+m}(x)| \leq \\ & \leq \alpha_{n+1}(x) M + (\alpha_{n+1}(x) - \alpha_{n+2}(x)) M + \dots + (\alpha_{n+m-1}(x) - \alpha_{n+m}(x)) M + \alpha_{n+m}(x) M = \\ & = M \underbrace{(\alpha_{n+1}(x) + \alpha_{n+1}(x) - \alpha_{n+2}(x) + \alpha_{n+2}(x) - \dots - \alpha_{n+m}(x) + \alpha_{n+m}(x))}_0 = 2\alpha_{n+1}(x) M < 2M \frac{\varepsilon}{2M} = \varepsilon \end{aligned}$$

□

Příklad 5.5

Zjistěte obor stejnoměrné konvergence zadaných řad funkcí.

$$1) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin nx}{n^2}$$

Platí

$$\left| \frac{\sin nx}{n^2} \right| \leq \frac{1}{n^2} \quad \forall x \in \mathbf{R}$$

a protože řada $\sum 1/n^2$ konverguje, podle Weierstrassova kritéria zadaná řada stejnoměrně konverguje v \mathbf{R} .

$$2) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^{n-1} \sqrt{1+nx}}$$

Rozlišíme dva případy:

- $x \geq 0 \implies \sqrt{1+nx} \geq 1 \implies 0 \leq \frac{1}{2^{n-1} \sqrt{1+nx}} \leq \frac{1}{2^{n-1}}$ a $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^{n-1}}$ konverguje
- $x < 0$: pro dostatečně velké n nemá smysl ($1+nx < 0$).

Zadaná řada tedy podle Weierstrassova kritéria konverguje v \mathbf{R}_0^+ .

$$3) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin nx}{1+nx}$$

Tato řada konverguje stejnoměrně na $\langle \delta, 2\pi - \delta \rangle$, kde $\delta \in (0, \pi)$:

V Dirichletově kritériu volíme:

$$\begin{aligned} f_n(x) &= \sin nx \\ \alpha_n(x) &= \frac{1}{1+nx} \end{aligned}$$

a přesvědčíme se, že jsou splněny požadované předpoklady:

$$|s_n(x)| = |\sin x + \dots + \sin nx| \leq \frac{1}{|\sin x/2|} \leq \frac{1}{|\sin \delta/2|}$$

tedy $\sum f_n$ má na uvedeném intervalu stejně ohraničené částečné součty, navíc na tomto intervalu platí

$$\alpha_1(x) \geq \alpha_2(x) \geq \dots \geq \alpha_n(x) \geq \dots$$

$$\alpha_n(x) \leq \frac{1}{1+n\delta} \rightrightarrows 0$$

$$4) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin nx}{n}$$

Také tato řada konverguje stejnoměrně na $\langle \delta, 2\pi - \delta \rangle$, $\delta \in (0, \pi)$ podle Dirichletova kritéria, ve kterém volíme

$$\begin{aligned} f_n(x) &= \sin nx \\ \alpha_n(x) &= \frac{1}{n} \end{aligned}$$

Věta 5.36 VLASTNOSTI STEJNOMĚRNÉ KONVERGENCE POSLOUPNOSTÍ A ŘAD

- (a) • Necht' $f_n \rightrightarrows f$ na J a $\forall n \in \mathbf{N}$ je f_n spojitá v bodě $x_0 \in J$.
Potom f je spojitá v bodě x_0 .
- Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = s(x)$ na J stejnoměrně a $\forall n \in \mathbf{N}$ je f_n spojitá v bodě $x_0 \in J$.
Potom s je spojitá v bodě x_0 .
- (b) • Necht' $\{f_n\}$ je posloupnost funkcí spojitých na $\langle a, b \rangle$ a $f_n \rightrightarrows f$ na $\langle a, b \rangle$. Potom

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx \quad \left(\text{tj. } \int_a^b \left(\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) \right) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx \right)$$

- Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = s(x)$ na $\langle a, b \rangle$ stejnoměrně a $\forall n \in \mathbf{N}$ je f_n spojitá na $\langle a, b \rangle$. Potom

$$\int_a^b s(x) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \int_a^b f_n(x) dx \quad \left(\text{tj. } \int_a^b \left(\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) \right) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \int_a^b f_n(x) dx \right)$$

- (c) Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = s(x)$ na J stejnoměrně a $\forall n \in \mathbf{N}$ je f_n spojitá na $\langle a, b \rangle$, bod $x_0 \in \langle a, b \rangle$ je libovolný. Potom

$$\int_{x_0}^x s(t) dt = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{x_0}^x f_n(t) dt \quad \forall x \in \langle a, b \rangle$$

a řada na pravé straně stejnoměrně konverguje na $\langle a, b \rangle$.

- (d) Necht' $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = s(x)$ na $\langle a, b \rangle$ (stejnoměrně), $\forall n \in \mathbf{N}$ má f_n spojitou první derivaci na $\langle a, b \rangle$ a $\sum_{n=1}^{\infty} f'_n(x)$ konverguje stejnoměrně na $\langle a, b \rangle$.

Pak s má na $\langle a, b \rangle$ spojitou první derivaci a platí

$$s'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} f'_n(x) \quad \forall x \in \langle a, b \rangle$$

Důkaz:

- (a) • brr
(b) • brrrr

□

Část III

Diferenciální počet funkcí více proměnných

6 Úvod

Označení Pod označením R^n budeme v závislosti na kontextu rozumět

- metrický prostor n -tic reálných čísel $x \in R^n$ s metrikou

$$\varrho_p(x, y) = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i - y_i|^p}$$

kde $x = (x_1, \dots, x_n)$ a $y = (y_1, \dots, y_n)$.

Speciálně:

$p = 2$... Euklidovská metrika,

$p = 1$... $\varrho_1(x, y) = \sum_{i=1}^n |x_i - y_i|$,

$p = \infty$... $\varrho_\infty(x, y) = \max_{i=1, \dots, n} |x_i - y_i|$.

- normovaný lineární prostor nad tělesem \mathbf{R} s normou:

$$\|x\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i|^p}$$

- prostor se skalárním (vnitřním) součinem:

$$(x, y) = x \cdot y = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

Z toho plynou následující vztahy:

$$\star \|x\|_2 = \sqrt{x \cdot x}$$

$$\star \varrho_p(x, y) = \|x - y\|_p$$

V R^n lze definovat ortonormální bázi

$$e_i = (0, \dots, 0, \underbrace{1}_i, 0, \dots, 0)$$

(tedy jednotkové vektory prostoru R^n), tj. můžeme R^n chápat jako lineární vektorový prostor.

Z teorie množin si jistě pamatujeme vlastnosti zobrazení metrických prostorů $f : (M_1, \varrho_1) \rightarrow (M_2, \varrho_2)$ a pojmy *linearita*, *spojitost* a další. Položíme-li $M_1 = R^n$ a $M_2 = R^1$, dostáváme⁴ $f : R^n \rightarrow R$.

Ze základního kursu matematické analýzy si také jistě vzpomínáme na pojmy *okolí*, *limita* a *spojitost* funkce $f : R \rightarrow R$. Pro naše nynější potřeby není nic snazšího, než pojmy rozšířit na náš případ funkcí více proměnných. Tedy

- limita $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = L$, právě když pro libovolné okolí $O(L)$ existuje $\delta(x_0)$ takové, že pro $\forall x \in O^*(x_0)$ platí $f(x) \in O(L)$.
- funkce f je spojitá v bodě x_0 , právě když $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$.

Z těchto definic plyne, že charakteristiky limity a spojitosti a pravidla pro počítání s limitami a spojitými funkcemi (mimo inverzní a složené funkce⁵) lze převzít od funkcí jedné proměnné.

⁴**Označení** R bude pro nás znamenat totéž jako R^1 .

⁵Inverzní a složené funkce nelze jaksi „napasovat“ na typ funkcí $f : R^n \rightarrow R$. Toto lze učinit až u zobrazení (viz [7]).

Poznámky

1. Lze pracovat i s nevlastními limitami v nevlastních bodech.
2. Lze studovat i podmnožiny poruch spojitosti funkcí více proměnných.
3. Máme-li funkci $f : R^n \rightarrow R$, pak budeme značit:
 - $D(f)$, $\text{Def}(f)$, $\text{Dom}(f)$ a $\mathfrak{R}(f)$ definiční obor funkce f .
 - $I(f)$, $\text{Im}(f)$, $\text{Img}(f)$ a $\mathfrak{S}(f)$ obor hodnot funkce f .
 - $G(f) = \text{Gr}(f) = \{(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}) \in R^{n+1} \mid (x_1, \dots, x_n) \in \mathfrak{R}(f), x_{n+1} = f(x_1, \dots, x_n)\}$ je graf funkce f .

Na tomto místě považuji za vhodné vyslovit čtenáři omluvu za to, že tato označení nejsou v tomto textu jednotná, což je způsobeno také značnou nejednotností v literatuře. Sjednotit značení v matematické analýze znamená srovnatelně obtížný problém, jako přepsat všechny provozované cobolovské programy do nějakého modernějšího programovacího jazyka.

4.
 - Je-li $M \subset R^n$ kompaktní⁶ a f je spojitá na M , pak f je na M ohraničená (1. Weierstrassova věta).
 - Je-li $M \subset R^n$ kompaktní a f je spojitá na M , pak $f(M)$ obsahuje nejmenší a největší prvek (2. Weierstrassova věta).
 - Je-li $M \subset R^n$ kompaktní a souvislá a f je spojitá na M , pak $f(M)$ je souvislá kompaktní množina.
 - Je-li $M \subset R^n$ kompaktní a f spojitá na M , pak f je stejnoměrně spojitá (Heine – Cantorova věta).

7 Derivace 1. řádu

7.1 Parciální a směrová derivace

Definice 7.1

Buď funkce f n reálných proměnných, $x \in \mathfrak{R}(f)$, $i \in \{1, \dots, n\}$ a označme $\varphi(t) = f(x_1, \dots, x_{i-1}, t, x_{i+1}, \dots, x_n)$. Má-li φ derivaci v bodě x_i , pak ji nazýváme *první parciální derivací* funkce f podle i -té proměnné v bodě x a značíme ji

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \qquad f'_{x_i}(x) \qquad f'_i(x)$$

Poznámky

1. $f'_i(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_{i-1}, x_i+h, x_{i+1}, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_n)}{h}$
2. Je-li $M \subseteq \mathfrak{R}(f)$ množina všech x , v nichž existuje $f'_i(x)$, pak $f'_i : M \rightarrow R$ je opět funkce n proměnných s $\mathfrak{R}(f'_i) = M$.
3. Stejně jako derivace funkce jedné proměnné je geometrickou reprezentací parciální derivace směrnici tečny grafu funkce f v rovině rovnoběžné s rovinou $(x_i x_{n+1})$.
4. Definice a zavedení parciální derivace f podle i -té proměnné určuje způsob výpočtů i pravidla pro počítání parciálních derivací (mimo inverzní a složené funkce).
5. Pokud existuje $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x)$, pak to ještě neznamená, že existuje $\frac{\partial f}{\partial x_j}(x)$, kde $i \neq j$.
6. Pokud existuje $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x)$, pak to ještě neznamená, že f je v bodě x spojitá. Mějme například funkci f definovanou

$$f(x, y) = \begin{cases} 1 & xy = 0 \\ 0 & xy \neq 0 \end{cases}$$

Zřejmě existují derivace $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 1$ a přitom f není spojitá v bodě $(0, 0)$ (f je souřadný kříž roviny (xy) z ní vytržený).

⁶Kompaktní množina je ohraničená a uzavřená.

Věta 7.2 O STŘEDNÍ HODNOTĚ

Nechť $f : R^n \rightarrow R$ je funkce, která má všechny první parciální derivace na nějakém n -dimenzionálním intervalu $\mathcal{I} \subseteq \mathfrak{R}(f)$, $x, y \in \mathcal{I}$ ($x = (x_1, \dots, x_n)$, $y = (y_1, \dots, y_n)$). Pak existují konstanty $\Theta_1, \dots, \Theta_n \in (0, 1)$ takové, že

$$f(x) - f(y) = \sum_{i=1}^n f'_i(\xi_i)(x_i - y_i),$$

kde $\xi_i = (y_1, \dots, y_{i-1}, x_i + \Theta_i(y_i - x_i), x_{i+1}, \dots, x_n)$.

Důkaz:

$$\begin{aligned} f(y) - f(x) &= \underbrace{f(y_1, x_2, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_n)}_{[\varphi_1(t)]_{x_1}^{y_1}} + \underbrace{f(y_1, y_2, x_3, \dots, x_n) - f(y_1, x_2, \dots, x_n)}_{[\varphi_2(t)]_{x_2}^{y_2}} + \dots \\ &\quad \dots + \underbrace{f(y_1, \dots, y_n) - f(y_1, \dots, y_{n-1}, x_n)}_{[\varphi_n(t)]_{x_n}^{y_n}} = \\ &= \varphi'_1(\xi_1)(y_1 - x_1) + \varphi'_2(\xi_2)(y_2 - x_2) + \dots + \varphi'_n(\xi_n)(y_n - x_n), \end{aligned}$$

protože všechny funkce φ_i splňují podmínku Lagrangeovy věty z diferenciálního počtu funkcí jedné proměnné. \square

Věta 7.3 O SPOJITOSTI A PARCIÁLNÍ DERIVACI

Nechť má f ohraničené všechny parciální derivace 1. řádu na otevřené množině $M \subset \mathfrak{R}(f)$. Pak f je spojitá na M .

Důkaz: Nechť $x \in M$ libovolně. Protože M je otevřená, pak pro $\delta > 0$ existuje okolí $O_\delta(x) \subseteq M$. Bez újmy na obecnosti přitom můžeme předpokládat, že δ -okolí bodu x je n -dimenzionální otevřený interval (tj. $O_\delta(x)$ interpretujeme v metrice ϱ_∞).

Buď $\{x_k\}_{k=1}^\infty = \{(x_{k1}, \dots, x_{kn})\}_{k=1}^\infty$ posloupnost bodů z množiny $\mathfrak{R}(f)$ taková, že $x_k \rightarrow x$. Zřejmě existuje $k_0 \in \mathbf{N}$ takové, že pro $k \geq k_0$ je $x_k \in O_\delta(x)$. Podle věty 7.2 pro tato $k \geq k_0$ platí, že

$$f(x_k) - f(x) = \sum_{i=1}^n f'_i(\xi_i)(x_{ki} - x_i).$$

Z předpokladu ohraničenosti parciálních derivací platí, že existuje $m \geq 0$ takové, že $|f'_i(x)| \leq m$ pro $\forall x \in M$ a $\forall i = 1, \dots, n$. Tedy:

$$|f(x_k) - f(x)| \leq m \cdot \sum_{i=1}^n (x_{ki} - x_i).$$

Vzhledem k tomu, že $x_k \rightarrow x$, víme, že $x_{ki} \rightarrow x_i$. Tedy platí implikace $x_k \rightarrow x \implies f(x_k) \rightarrow f(x)$ a podle Heineho věty to znamená, že f je spojitá v bodě x . \square

Věta 7.4

Nechť má f na otevřené souvislé množině $M \subseteq \mathfrak{R}(f)$ všechny první parciální derivace nulové. Pak f je na M konstantní.

Důkaz:

1. Je-li M otevřený interval, pak podle věty 7.2 platí $f(x) = f(y)$ pro $\forall x, y \in M$. Z toho plyne, že

$$f(x) - f(y) = \sum \underbrace{f'_{x_i}(\xi_i)}_0 (x_i - y_i) = 0$$

pro $\forall x, y \in M$ a tedy je f konstantní na M .

2. Buď M libovolná otevřená souvislá množina a $x, y \in M$ libovolně. Pak existuje konečný řetězec otevřených n -dimenzionálních intervalů v M spojující x a y , např. $\mathcal{I}_1, \dots, \mathcal{I}_m$. Zřejmě lze $\mathcal{I}_1, \dots, \mathcal{I}_m$ konstruovat tak, že $x \in \mathcal{I}_1$ a $y \in \mathcal{I}_m$ a $\mathcal{I}_i \cap \mathcal{I}_{i+1} \neq \emptyset$ pro $\forall i = 1, \dots, m-1$. Podle první části důkazu je f konstantní na všech \mathcal{I}_i , tj. $f = c_i$ v intervalu \mathcal{I}_i . Protože však současně $\mathcal{I}_i \cap \mathcal{I}_{i+1} \neq \emptyset$, máme, že $c_1 = c_2 = \dots = c_m$, tj. $f = c$ ($c = c_i \forall i$) na množině M .

□

Důsledek 7.5

Jestliže f a g mají na otevřené souvislé množině $M \subseteq \mathfrak{R}(f, g)^7$ totožné parciální derivace, pak existuje $c \in R$ tak, že $f(x) = g(x) + c$ pro $\forall x \in M$.

Důkaz: Položíme $h = f - g$ a ostatní už plyne z věty 7.4. □

Definice 7.6

Nechť $f: R^n \rightarrow R$, $x \in \mathfrak{R}(f)$, $\vec{u} \in V_n$ a $\varphi(t) = f(x + t\vec{u})$. Má-li funkce φ v bodě 0 první derivaci, pak ji nazýváme *první derivace funkce f v bodě x ve směru \vec{u}* . Značíme ji

$$f'_{\vec{u}}(x) \qquad \frac{\partial f}{\partial \vec{u}}(x)$$

Poznámky

1. $f'_{\vec{u}}(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t\vec{u}) - f(x)}{t}$
2. Je-li $\vec{u} = \vec{e}_i$, pak $f'_{\vec{u}}(x) = f'_{x_i}(x)$.
3. Protože $f'_{\vec{u}}(x)$ je totožná s obyčejnou derivací funkce $\varphi(t) = f(x + t\vec{u})$, pak pro směrovou derivaci platí stejná pravidla pro její výpočet jako v případě obyčejné (i parciální) derivace.
4. Má-li funkce f konečnou (ohrazenou) směrovou derivaci $f'_{\vec{u}}(x)$, pak f je v bodě x spojitá ve směru vektoru \vec{u} (tj. je spojitá na přímce procházející bodem x ve směru \vec{u}).

Příklad 7.1

Vypočtěte $f'_{\vec{u}}(1, 1)$ pro $\vec{u} = (2, 1)$, je-li

$$f(x, y) = \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}$$

Řešení:

$$\varphi(t) = f(x + t\vec{u}) = \frac{(x + 2t)^2 - (y + t)^2}{(x + 2t)^2 + (y + t)^2}$$

Dále výpočtem $\varphi'(t)$ a $\varphi'(0)$ (který ponecháváme laskavému čtenáři) získáme výsledek $\varphi'(0) = f'_{\vec{u}}(1, 1) = 1$.

Příklad 7.2

Mějme funkci

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n x_k^k$$

Vypočtěmež $f'_{\vec{u}}(1, \dots, 1)$, je-li $\vec{u} = (1, 3, \dots, 2n - 1)$.

Výpočet opět ponecháme na čtenáři. Pro kontrolu uvádíme:

$$\begin{aligned} \varphi(t) &= \sum_{k=1}^n [1 + t(2k - 1)]^k \\ \varphi'(0) &= \sum_{k=1}^n k(2k - 1) \end{aligned}$$

Věta 7.7 O STŘEDNÍ HODNOTĚ

Nechť funkce f má ve všech bodech úsečky $\{x + t\vec{u} \mid t \in \langle 0, t_0 \rangle\}$ derivace ve směru vektoru \vec{u} (tj. existuje v těchto bodech směrová derivace). Pak existuje číslo $\Theta \in (0, 1)$ takové, že

$$f(x + t_0\vec{u}) - f(x_0) = t_0 \cdot f'_{\vec{u}}(x + \Theta t_0\vec{u}).$$

Důkaz: Důkaz je zcela analogický s důkazem věty 7.2 pro funkci $\varphi(t) = f(x + t\vec{u})$. □

⁷Symbolem $\mathfrak{R}(f, g)$ rozumíme společný definiční obor funkcí f a g , tj. $\mathfrak{R}(f, g) = \mathfrak{R}(f) \cap \mathfrak{R}(g)$.

Věta 7.8

Nechť $x \in \mathfrak{R}(f)$ a $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$. Pak

(a) Existuje-li $f'_{\vec{u}}(x)$, pak $\forall c \in R \exists f'_{c\vec{u}}(x)$ a platí:

$$f'_{c\vec{u}}(x) = c \cdot f'_{\vec{u}}(x).$$

(b) Existuje-li $f'_{\vec{u}}$ na nějakém okolí $O(x)$ a je v bodě x spojitá a existuje-li $f'_{\vec{v}}(x)$, pak existuje $f'_{\vec{u}+\vec{v}}(x)$ a platí:

$$f'_{\vec{u}+\vec{v}}(x) = f'_{\vec{u}}(x) + f'_{\vec{v}}(x).$$

Důkaz:

(a) Nechť $c \neq 0$. Označme $\psi(t) = f(x + t\vec{u})$. Pak

$$\begin{aligned} f'_{c\vec{u}} = \psi'(0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\psi(t) - \psi(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\vec{u}) - f(x)}{t} = \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} c \frac{f(x + t\vec{u}) - f(x)}{ct} = \left| \begin{array}{l} h = ct \\ h \rightarrow 0 \end{array} \right| = \lim_{h \rightarrow 0} c \frac{f(x + h\vec{u}) - f(x)}{h} = \\ &= c \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h\vec{u}) - f(x)}{h} = c f'_{\vec{u}}(x). \end{aligned}$$

Nechť $c = 0$. Označme $\psi(t) = f(x + t\vec{u}) = f(x)$. Pak

$$\begin{aligned} f'_{0\vec{u}}(x) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\psi(t) - \psi(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x) - f(x)}{t} = 0 \\ c f'_{\vec{u}}(x) &= 0 f'_{\vec{u}}(x) = 0 \end{aligned}$$

(b) Označme $\varphi(t) = f(x + t(\vec{u} + \vec{v}))$. Pak

$$\frac{\varphi(t) - \varphi(0)}{t} = \frac{1}{t} [f(x + t(\vec{u} + \vec{v})) - f(x + t\vec{v}) + f(x + t\vec{v}) - f(x)]$$

a podle věty o střední hodnotě 7.7 existuje $\Theta \in (0, 1)$ a máme tedy

$$f(x + t(\vec{u} + \vec{v})) - f(x + t\vec{v}) = t f'_{\vec{u}}(x + t\vec{v} + \Theta t\vec{u})$$

a tedy

$$\begin{aligned} f'_{\vec{u}+\vec{v}}(x) &= \varphi'(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(t) - \varphi(0)}{t} = \\ &= \frac{1}{t} [t f'_{\vec{u}}(x + t\vec{v} + \Theta t\vec{u}) + f(x + t\vec{v}) - f(x)] = \\ &= f'_{\vec{u}}(x) + \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [f(x + t\vec{v}) - f(x)] = f'_{\vec{u}}(x) + f'_{\vec{v}}(x). \end{aligned}$$

□

7.2 Diferenciály

Definice 7.9 GÂTEAUXŮV DIFERENCIÁL

Mějme f funkci n proměnných a $x \in \mathfrak{R}(f)$. Řekneme, že f má v bodě x *Gâteauxův diferenciál*, právě když existuje směrová derivace $f'_{\vec{u}}$ pro $\forall \vec{u} \in V_n$.

Zobrazení $\delta f(x) : V_n \rightarrow R$ dané vztahem

$$\delta f(x)(\vec{u}) = f'_{\vec{u}}(x) \tag{2}$$

se nazývá *Gâteauxův diferenciál* funkce f v bodě x .

Poznámky

1. $\delta f : V_n \rightarrow R$ se též nazývá *slabý diferenciál*.
2. Má-li f v bodě x Gâteauxův diferenciál, pak má v bodě x směrové derivace f'_u pro $\forall \vec{u} \in V_n$ a tedy je f spojitá v bodě x ve všech směrech $\vec{u} \in V_n$.
3. V moderní literatuře je s použitím slabého diferenciálu zaváděn pojem tzv. *derivace* funkce f v bodě x ($f'(x)$), která bývá nazývána *slabá derivace* funkce f v bodě x .
Má-li f v x derivaci $f'(x)$, pak $f'(x) = (f'_1(x), \dots, f'_n(x))$, kde $f'_i(x) = \frac{\partial f}{\partial x_i}$. Potom platí, že existuje-li $f'(x)$, pak existují $f'_u(x)$ pro $\forall \vec{u} \in V_n$ a zároveň

$$f'_u(x) = \sum_{i=1}^n f'_i(x) \cdot u_i = (f'(x), \vec{u})$$

Ve starší literatuře se slabá derivace $f'(x)$ označuje jako *gradient* a značí se $\text{grad}(f)$.

Existence slabé derivace přitom ještě nezaručuje spojitost funkce f v bodě x .

4. O LINEÁRNÍCH FORMÁCH Nechť $\varphi : V_n \rightarrow R$ je reálná funkce definovaná na V_n . φ nazýváme:
 - *aditivní*, jestliže $\varphi(\vec{u} + \vec{v}) = \varphi(\vec{u}) + \varphi(\vec{v})$,
 - *homogenní*, jestliže $\varphi(c\vec{u}) = c\varphi(\vec{u})$ pro $\forall c \in R$ a $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V_n$,
 - *lineární forma*, jestliže je aditivní a homogenní.

Lze dokázat, že φ je lineární forma, právě když platí $\varphi(\vec{u}) = (\vec{a}, \vec{u})$, kde $\vec{a} \in V_n$ je vhodný vektor. Je-li $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$ báze vektorového prostoru V_n , pak stačí brát $\vec{a} = (\varphi(\vec{e}_1), \dots, \varphi(\vec{e}_n))$.

Definice 7.10 TOTÁLNÍ DIFERENCIÁL

Nechť f je funkce n proměnných, $x \in \mathfrak{R}(f)$. Říkáme, že f je *diferencovatelná* v bodě x , jestliže je definována na nějakém okolí $O(x)$ a existuje-li lineární forma $\varphi : V_n \rightarrow R$ taková, že platí:

$$\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{f(x + \vec{u}) - f(x) - \varphi(\vec{u})}{\|\vec{u}\|} = 0.$$

V tomto případě se φ nazývá *totální (Fréchetův) diferenciál* funkce f v bodě x a označuje se $d f(x)$.

Poznámky

1. Totální diferencovatelnost se někdy nazývá *silná diferencovatelnost*.
2. Označíme-li

$$\frac{f(x + \vec{u}) - f(x) - \varphi(\vec{u})}{\|\vec{u}\|} = \tau(\vec{u}),$$

pak $\tau : V_n \rightarrow R$ je definována na jistém okolí $O^*(0)$ a $\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \tau(\vec{u}) = 0$. Definiční vztah totálního diferenciálu lze tedy přepsat na tvar

$$f(x + \vec{u}) - f(x) = \varphi(\vec{u}) + \|\vec{u}\| \tau(\vec{u}).$$

3. Funkce f má v bodě x totální diferenciál, jestliže existuje lineární forma φ a funkce τ definovaná na nějakém okolí $O^*(0)$ tak, že $\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \tau(\vec{u}) = 0$ a platí:

$$f(x + \vec{u}) - f(x) = \varphi(\vec{u}) + \|\vec{u}\| \tau(\vec{u}).$$

Věta 7.11 O SPOJITOSTI DIFERENCOVATELNÉ FUNKCE

Jestliže funkce f má v bodě $x \in \mathfrak{R}(f)$ totální diferenciál, pak f je v bodě x spojitá.

Důkaz: Označíme-li $y = x + \vec{u}$, pak $f(y) = f(x) + \varphi(y - x) + \|y - x\|\tau(y - x)$. Zřejmě platí vztahy:

$$\begin{aligned}\lim_{y \rightarrow x} \varphi(y - x) &= 0 \\ \lim_{y \rightarrow x} \|y - x\|\tau(y - x) &= 0\end{aligned}$$

To značí, že

$$\lim_{y \rightarrow x} f(y) = f(x) + 0,$$

a tedy f je spojitá v bodě x . □

Poznámka Z definice lze dokázat tvrzení o diferencovatelnosti funkcí $c \cdot f$, $f \pm g$, $f \cdot g$ a f/g na základě diferencovatelnosti funkcí f a g , včetně příslušných formulí.

Věta 7.12 O VÝPOČTU TOTÁLNÍHO DIFERENCIÁLU

Je-li f diferencovatelná v bodě x ($x \in \mathfrak{R}(f)$), pak f má v bodě x derivaci $f'(x)$ a platí:

$$d f(x)(\vec{u}) = (f'(x), \vec{u}) = (\text{grad}(f), \vec{u}) = \sum_{i=1}^n f'_{\vec{e}_i}(x) u_i$$

Důkaz: Buď $\vec{u} \in V_n$, $\vec{u} \neq \vec{0}$ pevně zvolený. Uvažujme množinu $\{t\vec{u} \mid t \in \mathbf{R} - \{0\}\}$. Zřejmě $t\vec{u} \rightarrow \vec{0}$ pokud $t \rightarrow 0$. Dále víme, že $\|t\vec{u}\| = |t| \cdot \|\vec{u}\|$.

Podle předpokladu platí:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{|t| \cdot \|\vec{u}\|} [f(x + t\vec{u}) - f(x) - \varphi(t\vec{u})] = 0$$

tj.

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [f(x + t\vec{u}) - f(x) - \varphi(t\vec{u})] = 0$$

a protože φ je lineární forma, máme $\varphi(t\vec{u}) = t \cdot \varphi(\vec{u})$. Potom tedy:

$$\underbrace{\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [f(x + t\vec{u}) - f(x)]}_{=f'_{\vec{u}}(x)} = \varphi(\vec{u})$$

Tedy f má v bodě x derivaci ve směru $\vec{u} \in V_n$, přičemž $\vec{u} \in V_n - \{\vec{0}\}$ je libovolný, a tedy f má v bodě x Gâteauxův diferenciál a současně

$$\delta f(x)(\vec{u}) = \varphi(\vec{u}),$$

kde φ je lineární forma. Odtud plyne

$$d f(x)(\vec{u}) = \varphi(\vec{u}) = (f'(x), \vec{u}).$$

□

Důsledek 7.13

1. Jestliže f má v bodě x totální diferenciál, pak f má v bodě x Gâteauxův diferenciál a platí: $d f(x) = \delta f(x)$.
2. Totální diferenciál je dán jednoznačně.
3. $d f(x) : V_n \rightarrow R$ se v literatuře též nazývá *silný* diferenciál.

Věta 7.14 POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA DIFERENCOVATELNOSTI

Mějme f funkci n reálných proměnných a $x \in \mathfrak{R}(f)$. Jestliže všechny parciální derivace funkce f existují v nějakém okolí $O(x)$ a jsou spojitě v x , pak f je diferencovatelná v x .

Důkaz: Necht f má v okolí $O(x)$ všechny parciální derivace (tj. f je definováno v $O(x)$). Buď $\vec{u} \in V_n - \{\vec{0}\}$ libovolný. Položme $\varphi(\vec{u}) = (f'(x), \vec{u})$. Pak $\varphi : V_n \rightarrow R$ je lineární forma. Dále položme

$$\tau(\vec{u}) = \frac{1}{\|\vec{u}\|} [f(x + \vec{u}) - f(x) - \varphi(\vec{u})],$$

tj. $\tau : V_n \rightarrow R$.

Podle věty o střední hodnotě 7.2 je

$$f(x + \vec{u}) - f(x) = \sum_{i=1}^n f'_i(\xi_i) \cdot u_i,$$

kde $\xi_i = (x_1 + u_1, \dots, x_{i-1} + u_{i-1}, x_i + \Theta_i u_i, x_{i+1}, \dots, x_n)$, pro $i = 1, \dots, n$, přičemž $\Theta_i \in (0, 1)$ pro $i = 1, \dots, n$.

Tedy

$$|\tau(\vec{u})| = \frac{1}{\|\vec{u}\|} \left| \sum_{i=1}^n f'_i(\xi_i) \cdot u_i - \sum_{i=1}^n f'_i(x) \cdot u_i \right| \leq \sum_{i=1}^n \frac{|u_i|}{\|\vec{u}\|} |f'_i(\xi_i) - f'_i(x)| \leq \sum_{i=1}^n |f'_i(\xi_i) - f'_i(x)|.$$

Protože pro $\vec{u} \rightarrow \vec{0}$ je $\xi_i \rightarrow x$, plyne ze spojitosti parciálních derivací f'_i v bodě x $\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \tau(\vec{u}) = 0$. Odtud plyne, že f je v x diferencovatelná a $df(x) = \varphi$. \square

Poznámky

- Má-li funkce f spojitě všechny první parciální derivace na množině G , pak $\forall x \in G$ je f diferencovatelná a z toho plyne:
 - f je na G spojitá,
 - f má na G Gâteauxův diferenciál.
- Výše uvedený předpoklad (že f má všechny první parciální derivace na G spojitě) se zapisuje $f \in \ell(G)$ (f patří do třídy funkcí ℓ na množině G).
- Označíme-li $\underline{i} = (i_1, \dots, i_k)$ posloupnost vzájemně různých indexů z množiny $\{1, \dots, n\}$ a $\underline{j} = (j_1, \dots, j_{n-k})$ posloupnost vzájemně různých zbývajících indexů z množiny $\{1, \dots, n\}$. Interpretujme $E_n = E_k \times E_{n-k}$. Potom $\forall x \in E_n$ platí, že $x = (y, z)$, kde $y = (x_{i_1}, \dots, x_{i_k})$, $z = (x_{j_1}, \dots, x_{j_{n-k}})$. y, z jsou tzv. projekce x do E_k , resp. E_{n-k} .

Je-li $f : E_n \rightarrow E$ ($R^n \rightarrow E$), pak máme nové dvě funkce $f(\bullet, z)$ a $f(y, \bullet)$. Má-li funkce $f(\bullet, z)$, resp. $f(y, \bullet)$ totální diferenciál v bodě y , resp. z , pak tento totální diferenciál nazýváme *parciálním diferenciálem funkce f podle \underline{i} -tých*, resp. *\underline{j} -tých, proměnných v bodě x* . Tyto diferenciály se označují $d_{\underline{i}} f(x)$ a $d_{\underline{j}} f(x)$.

Zřejmě platí:

$$\begin{aligned} d_{\underline{i}} f(x)(\vec{u}) &= \sum_{i \in \underline{i}} (f'_i(x), \vec{u}) \\ d_{\underline{j}} f(x)(\vec{u}) &= \sum_{j \in \underline{j}} (f'_j(x), \vec{u}) \\ d f(x)(\vec{u}) &= d_{\underline{i}} f(x)(\vec{u}) + d_{\underline{j}} f(x)(\vec{u}) \end{aligned}$$

Jestliže:

- $\underline{i} = (1, \dots, n)$, pak $d_{\underline{i}} f(x) \equiv df(x)$,
- $\underline{i} = (i)$, pak $d_{\underline{i}} f(x)(\vec{u}) \equiv (f'_i(x), \vec{u})$.

4. Volbou $g(x) = x_i$ (pro libovolné $i \in \{1, \dots, n\}$) dostaneme: g je diferencovatelná a platí:

$$d g(x)(\vec{u}) = d x_i(\vec{u}) = ([0, \dots, 0, \underbrace{1}_i, 0, \dots, 0], \vec{u}) = u_i,$$

tedy $[u_1, \dots, u_n] = [d x_1, \dots, d x_n]$, z čehož plyne:

$$d f(x)(\vec{u}) = (f'(x), \vec{u}) = \sum_{i=1}^n f'_i(x) d x_i.$$

5. Geometrická reprezentace existence totálního diferenciálu: je-li f funkce n proměnných, $x_0 = (x_{01}, \dots, x_{0n}) \in \mathfrak{R}(f)$. Existuje-li nadrovina v R^{n+1} o rovnici $y = \sum_{i=1}^n a_i x_i + b$, jdoucí bodem $[x_0, f(x_0)]$ a navíc taková, že

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - y(x)}{\|x - x_0\|} = 0,$$

pak se nazývá *tečná nadrovina* ke grafu funkce f v bodě x_0 .

Uvedené geometrické požadavky vedou k následujícím podmínkám: Rovnice tečné nadroviny je tvaru

$$y = f(x_0) + a_1(x_1 - x_{01}) + \dots + a_n(x_n - x_{0n}),$$

přičemž $\vec{a} = [a_1, \dots, a_n]$. Označíme-li $\vec{u} = [x_1 - x_{01}, \dots, x_n - x_{0n}]$, splňuje rovnice podmínku

$$\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{1}{\|\vec{u}\|} [f(x_0 + \vec{u}) - f(x_0) - (\vec{a}, \vec{u})] = 0.$$

Tato podmínka je ekvivalentní s existencí totálního diferenciálu funkce f v bodě x_0 a platí:

$$(\vec{a}, \vec{u}) = d f(x_0)(\vec{u}) \implies \vec{a} = [f'_1(x_0), \dots, f'_n(x_0)] = f'(x_0).$$

Tedy rovnice tečné nadroviny ke grafu funkce $y = f(x)$ v bodě x_0 se spočítá podle vzorce:

$$y = f(x_0) + (f'(x_0), (x - x_0))$$

6. Numerická aplikace: Z předchozích informací plyne, že

$$s f = f(x) - f(x_0) \approx d f(x_0)(x - x_0),$$

kde $s f$ je diference. Tedy

$$f(x_0 + \vec{u}) \approx f(x_0) + d f(x_0)(\vec{u})$$

neboli

$$f(x) \approx f(x_0) + d f(x_0)(x - x_0).$$

8 Derivace 2. řádu

8.1 Parciální a směrová derivace 2. řádu

Definice 8.1

Nechť f je funkce n proměnných, $i, j \in \{1, \dots, n\}$ a necht' $x \in \mathfrak{R}(f'_i)$. Má-li funkce f'_i v bodě x parciální derivaci podle j -té proměnné, nazýváme ji *druhou parciální derivací* funkce f (*parciální derivace 2. řádu*) a to v bodě x podle i -té a j -té proměnné a označuje se:

$$f''_{i,j}(x) \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \qquad f''_{x_i, x_j}(x)$$

Poznámky

1. $i \neq j$... *smíšená* parciální derivace
- $i = j$... *dvojnásobná* parciální derivace
2. Funkce $f(x_1, \dots, x_n)$ může mít až n parciálních derivací 1. řádu:

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}$$

Tatáž funkce však může mít až n^2 parciálních derivací 2. řádu (každá parciální derivace 1. řádu má n parciálních derivací):

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1}, \dots, \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}, \dots, \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}, \dots, \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_n}$$

Definice 8.2

Nechť f je funkce n proměnných, $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$ a $x \in \mathfrak{R}(f'_u)$. Má-li f'_u v bodě x derivaci ve směru vektoru \vec{v} , nazýváme ji *druhou derivací* funkce f v bodě x ve směrech \vec{u}, \vec{v} . Značíme ji

$$f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x).$$

Poznámka Analogicky s parciálními derivacemi: $f(x) \longrightarrow f'_u(x) \longrightarrow f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x)$. Obecně platí

$$f''_{\vec{u}, \vec{v}} \neq f''_{\vec{v}, \vec{u}}.$$

Příklad 8.1

Mějme funkci

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{(x^2 - y^2)xy}{x^2 + y^2}, & x \neq 0 \neq y \\ 0, & x = y = 0 \end{cases}$$

Parciální derivace (ale i směrové derivace v jednotkových směrech) budou vypadat takto:

$$f'_1(x, y) = \begin{cases} 0, & (x, y) = (0, 0) \\ -y, & (x, y) \neq (0, 0) \wedge y \neq 0 \end{cases}$$

$$f'_2(x, y) = \begin{cases} 0, & (x, y) = (0, 0) \\ x, & (x, y) \neq (0, 0) \end{cases}$$

Výpočet druhých derivací ponecháme na čtenáři jako cvičení. Pro kontrolu jen uvedme:

$$f''_{1,2}(0, 0) = -1 \qquad f''_{2,1}(0, 0) = 1$$

Věta 8.3 SCHWARZOVA VĚTA O ZÁMĚNĚ DERIVACÍ

Bud' f funkce n proměnných, $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$. Existují-li $f''_{\vec{u}, \vec{v}}$ a $f''_{\vec{v}, \vec{u}}$ v nějakém okolí $O(x)$ a jsou spojité v bodě x , pak

$$f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x) = f''_{\vec{v}, \vec{u}}(x)$$

Důkaz: Položme

$$g(t) = \frac{1}{t^2}[f(x + t\vec{u} + t\vec{v}) - f(x + t\vec{u}) - f(x + t\vec{v}) - f(x)]$$

pro $t \neq 0$. Zřejmě funkce g je definována alespoň v nějakém okolí $O^*(0)$. Označme dále

$$\begin{aligned}\varphi(y) &= f(y + t\vec{v}) - f(y), \\ \psi(y) &= f(y + t\vec{u}) - f(y).\end{aligned}$$

Můžeme tedy přepsat

$$g(t) = \frac{1}{t^2}[\varphi(x + t\vec{u}) - \varphi(x)] = \frac{1}{t^2}[\psi(x + t\vec{v}) - \psi(x)].$$

Podle věty o střední hodnotě je

$$\varphi(x + t\vec{u}) - \varphi(x) = t[f'_{\vec{u}}(x + \Theta_1 t\vec{u} + t\vec{v}) - f'_{\vec{u}}(x + \Theta_1 t\vec{u})],$$

kde $\Theta_1 \in (0, 1)$. Novou aplikací této věty na $f'_{\vec{u}}$ získáváme

$$f'_{\vec{u}}(x + \Theta_1 t\vec{u} + t\vec{v}) - f'_{\vec{u}}(x + \Theta_1 t\vec{u}) = t \cdot f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x + \Theta_1 t\vec{u} + \Theta_2 t\vec{v}),$$

kde $\Theta_2 \in (0, 1)$.

Tedy

$$g(t) = f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x + \Theta_1 t\vec{u} + \Theta_2 t\vec{v}).$$

Analogicky

$$g(t) = f''_{\vec{v}, \vec{u}}(x + \Theta_3 t\vec{u} + \Theta_4 t\vec{v}),$$

kde $\Theta_3, \Theta_4 \in (0, 1)$.

Ze spojitosti $f''_{\vec{u}, \vec{v}}$ a $f''_{\vec{v}, \vec{u}}$ plyne rovnost

$$f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x) = f''_{\vec{v}, \vec{u}}(x).$$

□

Poznámky

1. Lze dokázat, že spojitost jedné z uvedených druhých derivací funkce f v bodě x indukuje i spojitost druhé z nich.
2. Podmínky věty lze také oslabit např. tím, že požadujeme diferencovatelnost $f'_{\vec{u}}$, resp. $f'_{\vec{v}}$, v bodě x .
3. V klasické literatuře se Schwarzovou větou rozumí tvrzení o záměnnosti parciálních derivací:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0),$$

tj. pro vektory \vec{u}, \vec{v} v jednotkových směrech.

8.2 Co v lineární algebře nebylo

Nechť A, B jsou matice téhož typu (m, n) nad \mathbf{R} . Skalárním součinem matic A, B se rozumí reálné číslo⁸

$$AB = \sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ik}.$$

⁸Čtenáře, který v lineární algebře není natolik sběhlý, upozorňujeme na fakt, že skalární součin matic je něco jiného než maticový součin. Ten je definován pro matice A typu (m, n) a B typu (n, p) takto:

$$A \cdot B = \left(\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right) \begin{matrix} i = 1, \dots, m \\ j = 1, \dots, p \end{matrix}$$

Tenzorovým součinem vektorů $\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \in V_m, \vec{v} \in V_n$ se rozumí matice⁹ typu (m, n) , definovaná:

$$\vec{u} \times \vec{v} = (u_i v_j) \begin{matrix} i = 1, \dots, m \\ j = 1, \dots, n \end{matrix}$$

Buď $\varphi : V_n^2 \rightarrow R$ (tj. reálná funkce definovaná na $V_n \times V_n$). Jestliže platí současně obě následující podmínky

- (i) $\forall \vec{u} \in V_n$ je $\varphi(\vec{u}, \bullet)$ lineární forma na V_n ,
- (ii) $\forall \vec{u} \in V_n$ je $\varphi(\bullet, \vec{u})$ lineární forma na V_n ,

pak φ je *bilineární forma* na V_n^2 .

O pojmech, které jsme právě nadefinovali, platí následujících několik tvrzení (nebudeme je dokazovat).

Tvrzení O REPREZENTACI BILINEÁRNÍ FORMY

Zobrazení $\varphi : V_n^2 \rightarrow R$ je bilineární formou, právě když $\varphi(\vec{u}, \vec{v}) = A(\vec{u} \times \vec{v})$ (tj. skalární součin matice A a matice, vzniklé jako tenzorový součin vektorů \vec{u} a \vec{v}) pro $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$, kde A je matice typu (n, n) , jejíž koeficienty jsou:

$$A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n} = (\varphi(\vec{e}_i, \vec{e}_j))_{i,j=1,\dots,n},$$

kde \vec{e}_i, \vec{e}_j jsou jednotkové vektory prostoru V_n . □

Označíme $A = [\varphi]$ je matice bilineární formy. Bilineární forma se nazývá *symetrická*, právě když $\varphi(\vec{u}, \vec{v}) = \varphi(\vec{v}, \vec{u})$ pro $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V_n$.

Tvrzení O SYMETRII BILINEÁRNÍ FORMY

Bilineární forma $\varphi : V_n^2 \rightarrow R$ je symetrická, právě když matice $A = [\varphi]$ je symetrická. □

Je-li φ symetrická bilineární forma, pak zobrazení $\psi : V_n \rightarrow R$ takové, že $\psi(\vec{u}) = \varphi(\vec{u}, \vec{u})$, se nazývá *kvadratická forma* na V_n .

Tvrzení O REPREZENTACI KVADRATICKÉ FORMY

Zobrazení $\psi : V_n \rightarrow R$ je kvadratická forma, právě když $\psi(\vec{u}) = A\vec{u}^2$, kde A je symetrická čtvercová matice řádu n a $\vec{u}^2 = \vec{u} \times \vec{u}$. □

8.3 Diferenciály 2. řádu

Definice 8.4 DRUHÝ GÂTEAUXŮV DIFERENCIÁL

Mějme f funkci n reálných proměnných, $x \in \mathfrak{R}(f)$. Řekneme, že funkce f má v bodě x *druhý Gâteauxův diferenciál*, jestliže $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V_n$ existuje $f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x)$. Zobrazení $\delta^2 f(x) : V_n^2 \rightarrow R$ dané vztahem

$$\delta^2 f(x)(\vec{u}, \vec{v}) = f''_{\vec{u}, \vec{v}},$$

nazýváme *druhý Gâteauxův diferenciál funkce f v bodě x* .

⁹Na tomto místě opět pozor! Tenzorový součin je opět něco zcela jiného než skalární součin vektorů \vec{u}, \vec{v} , který je definován takto:

$$(\vec{u}, \vec{v}) = \sum_{i=1}^n u_i v_i$$

a je tedy reálným číslem.

Poznámky

1. Analogicky k úvahám o prvním Gâteauxově diferenciálu nemusí být druhý Gâteauxův diferenciál aditivní.
2. Je-li $\delta^2 f(x)$ bilineární forma, pak existuje čtvercová matice $A = [\delta^2 f(x)]$ řádu n taková, že

$$\delta^2 f(x)(\vec{u}, \vec{v}) = A(\vec{u} \times \vec{v}),$$

navíc

$$[\delta^2 f(x)] = \left(f''_{\vec{e}_i, \vec{e}_j}(x) \right)_{i,j=1,\dots,n}.$$

Tuto matici nazýváme *druhou derivací* (tzv. *slabá druhá derivace*) funkce f v bodě x a značíme ji $f''(x)$.

3. Existuje-li $f''(x)$, pak

$$f''(x) = [\delta^2 f(x)] = (f''_{i,j}(x))_{i,j=1,\dots,n} = A.$$

A se také nazývá *Hessova matice* funkce f v bodě x .

4. Existuje-li $f''(x)$ a $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$, pak

$$f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x) = \delta^2 f(x)(\vec{u}, \vec{v}) = \underbrace{[\delta^2 f(x)]}_A(\vec{u} \times \vec{v}) = f''(x)(\vec{u} \times \vec{v}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (f''_{i,j}(x) u_i v_j).$$

Definice 8.5 DRUHÝ TOTÁLNÍ DIFERENCIÁL

Nechť f je funkce n proměnných, $x \in \mathfrak{R}(f)$. Řekneme, že f má v bodě x *druhý totální diferenciál* (*druhý Fréchetův, druhý silný diferenciál*), existuje-li okolí $O(x)$, v němž má funkce f totální diferenciál a existuje-li bilineární forma $\varphi: V_n^2 \rightarrow R$ taková, že

$$\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{1}{\|\vec{u}\|} \cdot \|f'(x + \vec{u}) - f'(x) - [\varphi(\vec{u}, \bullet)]\| = 0.$$

Tuto formu φ nazýváme *druhý totální diferenciál* funkce f v bodě x a označujeme ji $d^2 f(x)$.

Poznámka $\varphi(\vec{u}, \bullet)$ je lineární forma, tedy $[\varphi(\vec{u}, \bullet)]$ je vektor téže dimenze jako f' . Normu $\|\vec{u}\|$ vzhledem k jejich ekvivalenci na V_n lze použít libovolně.

Věta 8.6 NUTNÁ A POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA EXISTENCE $d^2 f(x)$

Funkce f má v bodě $x \in \mathfrak{R}(f)$ druhý totální diferenciál, právě když jsou splněny obě následující podmínky:

- (i) f je diferencovatelná v nějakém okolí bodu x .
- (ii) Všechny první parciální derivace funkce f jsou diferencovatelné v bodě x .

Důkaz:

\Rightarrow Nechť existuje $d^2 f(x)$, pak podle definice je f diferencovatelná v okolí $O(x)$. Označme $\varphi = d^2 f(x)$ a můžeme psát

$$\varphi(\vec{u}, \vec{v}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n a_{ij} u_i v_j = \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^n a_{ij} u_i \right) v_j$$

pro $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V_n$.

To znamená, že $\varphi(\vec{u}, \bullet)(\vec{v}) = (\vec{a}, \vec{v})$, kde

$$\vec{a} = (a_k)_{k=1,\dots,n} = \left(\sum_{i=1}^n a_{ik} u_i \right)_{k=1,\dots,n}$$

Z toho plyne ekvivalence

$$\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{1}{\|\vec{u}\|} \cdot \|f'(x + \vec{u}) - f'(x) - [\varphi(\vec{u}, \bullet)]\| = 0 \iff \lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{1}{\|\vec{u}\|} \cdot \text{pr}_j [f'(x + \vec{u}) - f'(x) - [\varphi(\vec{u}, \bullet)]] = 0 \quad (3)$$

pro $j = 1, \dots, n$. Tím jsme získali druhé tvrzení věty.

⇐ Položme nejdříve

$$\varphi(\vec{u}, \vec{v}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} u_i v_j,$$

kde $a_{ij} = f''_{i,j}(x)$ a $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$. φ je tedy bilineární forma. Nyní dokážeme, že $\varphi = d^2 f(x)$.

Podle první části důkazu je

$$[\varphi(\vec{u}, \bullet)] = \left(\sum_{i=1}^n a_{ik} u_i \right)_{k=1, \dots, n}.$$

Vzhledem k diferencovatelnosti f'_i v bodě x a ekvivalenci mezi limitami (3) je $\varphi : V_n^2 \rightarrow R$, a odtud okamžitě podle definice tvrzení věty.

□

Důsledek 8.7

1. Jestliže f má v bodě $x \in \mathfrak{R}(f)$ druhý totální diferenciál, pak f má v bodě x všechny druhé parciální derivace.
2. (podle věty 8.6:) Z existence druhého totálního diferenciálu funkce f v bodě x automaticky plyne

$$f''_{i,j}(x) = f''_{j,i}(x),$$

jinými slovy platí Schwarzova věta pro $\forall i, j = \{1, \dots, n\}, i \neq j$.

Věta 8.8 POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA EXISTENCE $d^2 f(x)$

Má-li funkce f v okolí $O(x) \subseteq \mathfrak{R}(f)$ všechny parciální derivace 2. řádu a v bodě x jsou spojitě, pak existuje $d^2 f(x)$.

Důkaz: Podle věty 7.14 (postačující podmínka diferencovatelnosti 1. řádu) jsou všechny parciální derivace 1. řádu funkce f v nějakém okolí $O(x)$ diferencovatelné a vzhledem ke spojitosti všech prvních parciálních derivací podle téže věty je $d f(x)$ diferencovatelný v bodě x . □

Důsledek 8.9

1. Splňuje-li f předpoklady věty 8.8, pak existuje $f''(x)$ a příslušná matice je symetrická (platí Schwarzova věta).
2. Splňuje-li f předpoklady věty 8.8 a $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$, pak

$$d^2 f(x)(\vec{u}, \vec{v}) = f''(x)(\vec{u} \times \vec{v}) = \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f''_{i,j}(x) u_i v_j \right),$$

kde $f''(x)$ je Hessova matice.

Poznámky

1. $d^2 f(x)$, $\delta^2 f(x)$ a $f''(x)$ pro $x \in \mathfrak{R}(f)$ jsou dány jednoznačně.
2. Existuje-li $d^2 f(x)$, pak je bilineární symetrickou formou na V_n^2 .
3. Existuje-li $d^2 f(x)$, pak $f''_{\vec{u}, \vec{v}}(x) = f''_{\vec{v}, \vec{u}}(x)$ pro libovolné $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$.
4. Existuje-li $d^2 f(x)$, pak existuje $\delta^2 f(x)$ a jsou si rovny.
5. Množina $\ell^2(G)$ je množinou všech funkcí, které mají na množině G spojitě všechny druhé parciální derivace.
6. Někteří autoři definují druhý totální diferenciál jako kvadratickou formu $D^2 f : V_n \rightarrow R$, tj.

$$D^2 f(x)(\vec{u}) = d^2 f(x)(\vec{u}, \vec{u}).$$

7. Existuje-li $d^2 f(x)$ a $\vec{u}, \vec{v} \in V_n$ jsou libovolné, pak¹⁰

$$\begin{aligned} D^2 f(x)(\vec{u}) &= f''_{1,1}u_1^2 + f''_{1,2}u_1u_2 + \cdots + f''_{1,n}u_1u_n + \cdots + \cdots + \cdots + f''_{n,1}u_nu_1 + \cdots + f''_{n,n}u_n^2 = \\ &= \left(\frac{\partial}{\partial x_1}u_1 + \cdots + \frac{\partial}{\partial x_n}u_n \right)^2 f(x) \\ d^2 f(x)(\vec{u}, \vec{v}) &= f''_{1,1}u_1v_1 + f''_{1,2}u_1v_2 + \cdots + f''_{1,n}u_1v_n + \cdots + \cdots + \cdots + f''_{n,1}u_nv_1 + \cdots + f''_{n,n}u_nv_n = \\ &= \left(\frac{\partial}{\partial x_1}u_1 + \cdots + \frac{\partial}{\partial x_n}u_n \right) \left(\frac{\partial}{\partial x_1}v_1 + \cdots + \frac{\partial}{\partial x_n}v_n \right) f(x) \end{aligned}$$

¹⁰Toto jsem opálil ze zápisků, aniž bych věděl, co to přesně znamená. Je to založeno (jediné na co jsem přišel) na vztahu

$$\left(\frac{\partial}{\partial x_i}u_i \right) \left(\frac{\partial}{\partial x_j}u_j \right) = \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j}u_i u_j,$$

který si nedokážu nijak rozumově vysvětlit. Jestli někdo přijde na to, co to *sémanticky* znamená, dejte mi vědět.

9 Derivace a diferenciály vyšších řádů

9.1 Parciální a směrové derivace vyšších řádů

Definice 9.1

Nechť f je funkce n proměnných, $m \in \mathbf{N}$, $i_1, \dots, i_m \in \{1, \dots, n\}$ a $x \in \mathfrak{R}(f_{i_1, \dots, i_{m-1}}^{(m-1)})$. Má-li $f_{i_1, \dots, i_{m-1}}^{(m-1)}$ v bodě x parciální derivaci podle i_m -té proměnné, pak ji nazveme m -tou parciální derivací funkce f v bodě x podle proměnných i_1, \dots, i_m a značíme ji $f_{i_1, \dots, i_m}^{(m)}$.

Věta 9.2 ZOBECNĚNÁ SCHWARZOVA VĚTA

Nechť f má v bodě x na nějakém okolí $O(x) \subseteq \mathfrak{R}(f)$ všechny parciální derivace m -tého řádu a tyto derivace jsou v x spojité. Pak f má v bodě x všechny parciální derivace řádu $k \leq m$ záměnné (nezáleží při výpočtu na pořadí, v jakém derivace provádíme).

Důkaz: Provedeme matematickou indukci:

- Pro $k = 2$ tvrzení platí (viz věta 8.3).
- Předpokládejme, že tvrzení platí pro $k - 1$ a dokažme, že tedy platí i pro $k \leq m$. Označme i_1, \dots, i_k , resp. j_1, \dots, j_k posloupnost indexů podle nichž proběhlo k -té derivování lišící se v pořadí členů. Je-li $i_k = j_k$, pak podle indukčního předpokladu tvrzení platí ($k - 1$ -ní derivace jsou stejné).

Jestliže $i_k \neq j_k$, pak číslo j_k se jistě vyskytuje mezi čísly i_1, \dots, i_{k-1} . Vzhledem k indukčnímu předpokladu můžeme zaměnit pořadí derivování tak, že v obou skupinách se naposledy derivuje podle těchto proměnných. Tím tedy předchodí derivace $k - 2$. řádu jsou derivace, kde se zachovalo derivování s výjimkou i_k, j_k a podle indukčního předpokladu jsou tyto derivace záměnné. Označme společnou hodnotu $k - 2$ -ých derivací $g(x)$. Pak samozřejmě podle věty 8.3

$$f_{i_1, \dots, i_k}^{(k)}(x) = g_{i_{k-1}, i_k}''(x) = g_{i_k, i_{k-1}}''(x) = g_{j_{k-1}, j_k}''(x) = g_{j_k, j_{k-1}}''(x)$$

a tedy tvrzení naší věty je dokázáno. □

Definice 9.3

Má-li funkce $f_{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_{m-1}}^{(m-1)}$ derivaci ve směru \vec{u}_m v bodě x , nazýváme tuto derivaci m -tou derivací funkce f ve směrech $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m$ v bodě x a značí se $f_{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m}^{(m)}(x)$.

Poznámka Lze dokázat, že platí pro směrové derivace tvrzení o záměnnosti.

9.2 Co v lineární algebře už vůbec nebylo

Mějme $m \in \mathbf{N}$, $k_1, \dots, k_m \in \mathbf{N}$. Nechť je P množina všech posloupností (i_1, \dots, i_m) takových, že $i_j \in \{1, \dots, k_j\}$ pro $j \in \{1, \dots, m\}$.

Dále mějme zobrazení $A: P \rightarrow R$. Je-li $A(i_1, \dots, i_m) = a_{i_1, \dots, i_m}$, pak můžeme psát

$$A = (a_{i_1, \dots, i_m})_{i_1=1, \dots, k_1, \dots, i_m=1, \dots, k_m}$$

Zřejmě je A maticí typu (k_1, \dots, k_m) , která má celkem $k_1 k_2 \cdots k_m$ členů.

$m = 1$... jedná se o k_1 -rozměrný vektor.

$m = 2$... klasický pojem matice typu (k_1, k_2) .

$m = 3$... krychlová matice (vektor matic, případně matice vektorů) typu (k_1, k_2, k_3) .

Je-li $k_1 = \dots = k_m = n$, pak A nazýváme n -rozměrnou m -indexovou maticí. Jestliže $a_{i_1, \dots, i_m} = a_{j_1, \dots, j_m}$ pro všechny permutace (j_1, \dots, j_m) množiny $\{i_1, \dots, i_m\}$, pak říkáme, že A je *symetrická*.

Pro obecný případ platí analogická pravidla jako pro případ $m = 2$. Máme-li $A = (a_{i_1, \dots, i_m})$, $B = (b_{i_1, \dots, i_m})$ téhož typu a $c \in \mathbf{R}$ libovolné, pak:

$$\begin{aligned} A + B &= (a_{i_1, \dots, i_m} + b_{i_1, \dots, i_m}) = B + A \\ cA &= (c \cdot a_{i_1, \dots, i_m}) \\ c(A + B) &= cA + cB \end{aligned}$$

Skalární součin m -rozměrných matic je definován:

$$AB = \sum_{(i_1, \dots, i_m) \in P} a_{i_1, \dots, i_m} b_{i_1, \dots, i_m}$$

Norma A je definována jako odmocnina skalárního čtverce, tj.

$$\|A\| = \sqrt{AA} = \sqrt{\sum a_{i_1, \dots, i_m}^2}$$

Přitom platí Cauchy – Bugnacovského nerovnost $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$.

Označme $\vec{u}_1 = (u_{11}, \dots, u_{1n}), \dots, \vec{u}_m = (u_{m1}, \dots, u_{mn})$. Jejich *tenzorovým součinem* budeme rozumět

$$\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m = (u_{i_1 i_1} \dots u_{i_m i_m})_{i_1, \dots, i_m = 1, \dots, n}$$

Např. pro $n = 2$ a $m = 3$ mějme vektory $\vec{u} = [u_1, u_2]$, $\vec{v} = [v_1, v_2]$, $\vec{w} = [w_1, w_2]$ je tenzorovým součinem těchto vektorů 3-dimenzionální matice

$$\vec{u} \times \vec{v} \times \vec{w} = (u_i v_j w_k)_{i=1,2, j=1,2, k=1,2}$$

Pokud $\vec{u}_1 = \vec{u}_2 = \dots = \vec{u}_m = \vec{u}$, pak tenzorový součin

$$\vec{u}_1 \times \vec{u}_2 \times \dots \times \vec{u}_m = \vec{u}^m$$

nazýváme *tenzorovou m -tou mocninou*.

Mějme matici $A = (a_{i_1, \dots, i_m})$ a $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m \in V_n$, pak

$$A(\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m) = \sum_{(i_1, \dots, i_m) \in P} a_{i_1, \dots, i_m} \cdot u_{1 i_1} \dots u_{m i_m}$$

Buď $m \in \mathbf{N}$. Uvažujme zobrazení $\varphi : V_n^m \rightarrow R$. Jestliže je φ lineární formou vzhledem ke všem komponentám, pak φ se nazývá *m -lineární forma*.

Opět bez důkazu uvedeme některá tvrzení.

Tvrzení Zobrazení $\varphi : V_n^m \rightarrow R$ je m -lineární forma, právě když $\varphi(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) = A(\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m)$, kde $A = (a_{i_1, \dots, i_m})$ je n -rozměrnou m -indexovou maticí a přitom platí $a_{i_1, \dots, i_m} = \varphi(\vec{e}_{i_1}, \dots, \vec{e}_{i_m})$. Výše uvedená matice přidružená k m -lineární formě φ se označuje $[\varphi]$, tj. $A = [\varphi]$. □

m -lineární forma φ se nazývá *symetrická*, jestliže $\varphi(\vec{u}_{i_1}, \dots, \vec{u}_{i_m}) = \varphi(\vec{u}_{j_1}, \dots, \vec{u}_{j_m})$ pro všechny m -prvkové permutace (j_1, \dots, j_m) množiny $\{i_1, \dots, i_m\}$.

Tvrzení m -lineární forma φ je symetrická, právě když $A = [\varphi]$ je symetrická. □

Je-li $\varphi : V_n^m \rightarrow R$ symetrická m -lineární forma, pak zobrazení $\psi : V_n \rightarrow R$ definované tak, že $\psi(\vec{u}) = \varphi(\vec{u}, \dots, \vec{u})$ se nazývá forma stupně m . Zřejmě platí, že $\psi(c \cdot \vec{u}) = c^m \cdot \psi(\vec{u})$ pro $\forall c \in \mathbf{R}$ a $\forall \vec{u} \in V_n$.

Tvrzení Zobrazení $\psi : V_n \rightarrow R$ je forma stupně m , právě když $\psi(\vec{u}) = A\vec{u}^m$, kde A je symetrická n -rozměrná m -indexová matice.

9.3 Diferenciály vyšších stupňů

Definice 9.4 *m*-TÝ GÂTEAUXŮV DIFERENCIÁL

Funkce f má v bodě $x \in \mathfrak{R}(f)$ *m*-tý Gâteauxův diferenciál, jestliže existuje derivace $f_{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m}^{(m)}(x)$ pro všechny vektory $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m \in V_n$. Zobrazení $\delta^m f(x) : V_n^m \rightarrow R$ dané předpisem

$$\delta^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) = f_{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m}^{(m)}(x)$$

se nazývá *m*-tý Gâteauxův diferenciál funkce f v bodě x .

Je-li $\delta^m f(x)$ *m*-lineární formou, pak *n*-rozměrná *m*-indexová matice $A = [\delta^m f(x)]$ taková, že

$$\delta^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) = A(\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m)$$

se nazývá *derivací m-tého řádu* funkce f v bodě x a značí se $f^{(m)}(x)$.

Poznámky

1. Existuje-li derivace $f^{(m)}(x)$, pak $f^{(m)}(x)$ je *n*-rozměrná *m*-indexová matice a platí:

$$f^{(m)}(x) = [\delta^m f(x)] = A = (a_{i_1, \dots, i_m})_{i_1, \dots, i_m=1, \dots, n} = \left(f_{i_1, \dots, i_m}^{(m)}(x) \right)_{i_1, \dots, i_m=1, \dots, n}.$$

Derivace $f^{(m)}(x)$ je tedy maticí všech parciálních derivací funkce f .

2. Existuje-li $f^{(m)}(x)$, pak pro $\forall \vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m \in V_n$ platí:

$$\begin{aligned} f_{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m}^{(m)}(x) &= \delta^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) = [\delta^m f(x)](\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m) = f^{(m)}(x)(\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m) = \\ &= \sum_{i_1, \dots, i_m=1, \dots, n} f_{i_1, \dots, i_m}^{(m)}(x) \cdot u_{1i_1} \cdots u_{mi_m} \end{aligned}$$

Definice 9.5 *m*-TÝ TOTÁLNÍ DIFERENCIÁL

Řekneme, že funkce f má v bodě $x \in \mathfrak{R}(f)$ *totální diferenciál m-tého řádu* ($m \geq 2$) (Fréchetův, silný diferenciál), jestliže v nějakém okolí $O(x)$ má f totální diferenciál $m - 1$ -ního řádu a existuje *m*-lineární forma $\varphi : V_n^m \rightarrow R$ taková, že platí

$$\lim_{\vec{u} \rightarrow \vec{0}} \frac{1}{\|\vec{u}\|} \cdot \left\| f^{(m-1)}(x + \vec{u}) - f^{(m-1)}(x) - [\varphi(\vec{u}, \bullet)] \right\| = 0.$$

Tato forma se nazývá *m-tý totální diferenciál* funkce f v bodě x a označuje se $d^m f(x)$.

Věta 9.6 NUTNÁ A POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA EXISTENCE $d^m f(x)$

Funkce f má v bodě x totální diferenciál *m*-tého řádu ($m \geq 2$), právě když jsou splněny obě následující podmínky:

- (i) Všechny parciální derivace řádu menšího nebo rovného $m - 2$ funkce f jsou diferencovatelné v nějakém okolí $O(x)$.
- (ii) Všechny parciální derivace řádu $m - 1$ funkce f jsou diferencovatelné v bodě x .

Důkaz: Důkaz této věty se provede analogicky s důkazem věty 8.6. □

Důsledek 9.7

1. Existuje-li $d^m f(x)$, pak existují všechny parciální derivace funkce f řádu menšího nebo rovného m v bodě x a jsou záměnné.
2. Existuje-li $d^m f(x)$, pak existuje $f^{(m)}(x)$ a navíc je tato derivace symetrickou *m*-indexovou maticí.
3. Existuje-li $d^m f(x)$, pak pro $\forall \vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m \in V_n$ platí

$$d^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) = [d^m f(x)](\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m) = f^{(m)}(x)(\vec{u}_1 \times \dots \times \vec{u}_m) = \delta^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m).$$

4. Existuje-li $d^m f(x)$, pak existují všechny směrové derivace řádů menších nebo rovného m a jsou záměnné.

Věta 9.8 POSTAČUJÍCÍ PODMÍNKA EXISTENCE $d^m f(x)$

Má-li funkce f v nějakém okolí $O(x)$ ($x \in \mathfrak{R}(f)$) všechny parciální derivace m -tého řádu a tyto derivace jsou spojité v samotném bodě x , pak existuje $d^m f(x)$.

Důkaz: Důkaz se provede analogicky s větou 8.8. □

Poznámky

1. Množinu všech funkcí f takových, že všechny jejich parciální derivace řádu m jsou spojité ve všech bodech $x \in G$ označujeme $\ell^m(G)$.
2. Jestliže $f \in \ell^m(G)$, pak pro f platí všechny čtyři části důsledku 9.7.
3. Někteří autoři definují totální diferenciál řádu m jako zobrazení $D^m f(x) : V_n \rightarrow R$ předpisem

$$D^m f(x)(\vec{u}) = d^m f(x)(\vec{u}, \dots, \vec{u}),$$

tj. $D^m f(x)$ je forma stupně m a platí $D^m f(x)(\vec{u}) = f^{(m)}(x)\vec{u}^m$ pro $\forall \vec{u} \in V_n$.

4. Existuje-li $d^m f(x)$ a $\vec{u}, \vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m \in V_n$ jsou libovolné, pak¹¹

$$\begin{aligned} D^m f(x)(\vec{u}) &= \dots = \left(\frac{\partial}{\partial x_1} u_1 + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} u_n \right)^m f(x) \\ d^m f(x)(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_m) &= \dots = \left(\frac{\partial}{\partial x_1} u_{11} + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} u_{1n} \right) \cdots \left(\frac{\partial}{\partial x_1} u_{m1} + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n} u_{mn} \right) f(x) \end{aligned}$$

¹¹Znění této poznámky je vícerozměrný případ mysterického vztahu, který byl zmíněn v minulém odstavci také pod čarou. Následující vztahy jsou tedy také pouze opsány ze zápisků a nejsem z nich vůbec moudrý.

10 Aplikace

10.1 Taylorova věta

Věta 10.1 TAYLOROVA VĚTA

Nechť f je funkce n reálných proměnných, $G \subseteq \mathfrak{R}(f)$ otevřená podmnožina, $m \in \mathbf{N}$ a derivace $f_{\vec{u}, \dots, \vec{u}}^{(m+1)}$ existuje v G pro nějaký vektor $\vec{u} \in V_n$. Potom pro $\forall x, x + \vec{u} \in G$ existuje $\Theta \in (0, 1)$ tak, že

$$f(x + \vec{u}) = f(x) + \frac{1}{1!} f'_{\vec{u}}(x) + \frac{1}{2!} f''_{\vec{u}, \vec{u}}(x) + \dots + \frac{1}{m!} f_{\vec{u}, \dots, \vec{u}}^{(m)}(x) + \frac{1}{(m+1)!} f_{\vec{u}, \dots, \vec{u}}^{(m+1)}(x + \Theta \vec{u})$$

Důkaz: Položíme $\varphi(t) = f(x + t\vec{u})$, kde t je skalár a \vec{u} je směr. $t \in (0, 1)$. Aplikací Taylorovy věty z diferenciálního počtu funkcí jedné proměnné na φ získáme tvrzení věty. \square

Důsledek 10.2

Má-li f totální diferenciál $m + 1$ -ho řádu na G , pak platí

$$f(x + \vec{u}) = f(x) + \frac{1}{1!} Df(x)(\vec{u}) + \frac{1}{2!} D^2 f(x)(\vec{u}) + \dots + \frac{1}{m!} D^m f(x)(\vec{u}) + \underbrace{\frac{1}{(m+1)!} D^{m+1} f(x + \Theta \vec{u})(\vec{u})}_{R_{m+1}}$$

10.2 Extrémy funkcí

S extrémy funkcí více proměnných je to takřka stejné jako s extrémy funkcí jedné proměnné.

Existuje-li okolí bodu x_0 takové, že pro $\forall x \in O(x_0)$ platí $f(x) \leq f(x_0)$, pak x_0 nazveme *lokální maximum*. Pokud to platí pro $\forall x \in G$, pak x_0 je *absolutní maximum*. Analogicky pro lokální a absolutní minimum.

Bod $x \in \mathfrak{R}(f)$, pro nějž platí $f'_i(x) = 0$ pro $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ se nazývá *stacionární bod*.

Platí

1. Je-li f diferencovatelné v bodě x a má-li v bodě x lokální extrém, pak x je stacionárním bodem (opačný směr obecně neplatí).
2. x je stacionární bod, právě když $f'(x) = 0$.

Věta 10.3 O CHARAKTERU OBECNÉHO BODU

Nechť $m \in \mathbf{N} - \{1\}$, $G \subseteq \mathbf{R}_n$ je otevřená množina, $f \in \ell^m(G)$ a $x \in G$. Dále nechť $f'(x) = 0, \dots, f^{(m-1)}(x) = 0$ a $f^{(m)}(x) \neq 0$. Pak platí:

- je-li m liché, pak f nemá v bodě x extrém.
- je-li m sudé a:
 - ★ $f^{(m)}$ je pozitivně definitní, pak f má v bodě x ostré lokální minimum.
 - ★ $f^{(m)}$ je negativně definitní, pak f má v bodě x ostré lokální maximum.
 - ★ $f^{(m)}$ je indefinitní, pak f nemá v bodě x extrém.

Literatura

- [1] Vítězslav Novák: *Integrální počet v R* , SPN, Praha, 1986
- [2] Vítězslav Novák: *Nekonečné řady*, skripta UJEP, Brno, 1981
- [3] Vítězslav Novák: *Diferenciální počet funkcí více proměnných*, skripta UJEP, Brno, 1983
- [4] Vojtěch Jarník: *Integrální počet*, ???, Praha, ???
- [5] Vojtěch Jarník: *Diferenciální počet*, 3. vydání, Academia, Praha, 1984
- [6] Roman Sikorski: *Diferenciální a integrální počet, funkce více proměnných*, 2. změněné a doplněné vydání, Academia, Praha, 1973
- [7] Jan Šerák: *Matematická analýza*, ZKUSTO 1995, nepublikováno